

Il Determinante Jacobiano per Mappe Singolari

Candidato: G. de Philippis Relatore: Dott. E.Paolini

Firenze, 15 Ottobre 2009

Formule di cambiamento di variabile

Se $u: \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ è **Lipschitziana**

Formula dell'area non-orientata

$$\int_{\Omega} |\det Du(x)| dx = \int_{\mathbb{R}^n} N(u, \Omega, y) dy$$

Formula dell'area orientata

$$\int_{\Omega} \det Du(x) dx = \int_{\mathbb{R}^n} \deg(u, \Omega, y) dy$$

dove:

- $N(u, \Omega, y) = \#\{u^{-1}(y) \cap \Omega\}$
- $\deg(u, \Omega, y) =$ grado di Brouwer

E se $u \in W^{1,p}(\Omega)$?

- Se $p \geq n \Rightarrow \det Du \in L^1 \Rightarrow$ essenzialmente **stesse proprietà mappe lisce**
- Se $p < n$ in generale $\det Du \notin L^1$
- Se $p < n$ e $\det Du \in L^1$ **NON** si conservano le proprietà delle mappe lisce

E se $u \in W^{1,p}(\Omega)$?

- Se $p \geq n \Rightarrow \det Du \in L^1 \Rightarrow$ essenzialmente **stesse proprietà mappe lisce**
- Se $p < n$ in generale $\det Du \notin L^1$
- Se $p < n$ e $\det Du \in L^1$ **NON** si conservano le proprietà delle mappe lisce

E se $u \in W^{1,p}(\Omega)$?

- Se $p \geq n \Rightarrow \det Du \in L^1 \Rightarrow$ essenzialmente **stesse proprietà mappe lisce**
- Se $p < n$ in generale $\det Du \notin L^1$
- Se $p < n$ e $\det Du \in L^1$ **NON** si conservano le proprietà delle mappe lisce

E se $u \in W^{1,p}(\Omega)$?

- Se $p \geq n \Rightarrow \det Du \in L^1 \Rightarrow$ essenzialmente **stesse proprietà mappe lisce**
- Se $p < n$ in generale $\det Du \notin L^1$
- Se $p < n$ e $\det Du \in L^1$ **NON** si conservano le proprietà delle mappe lisce

Null Lagrangem

Se $u, v: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ sono **regolari** e $u = v$ su $\partial\Omega$ allora

$$\int_{\Omega} \det Du = \int_{\Omega} \det Dv$$

Il determinante jacobiano è un **Null Lagrangem**.

Null Lagrangem

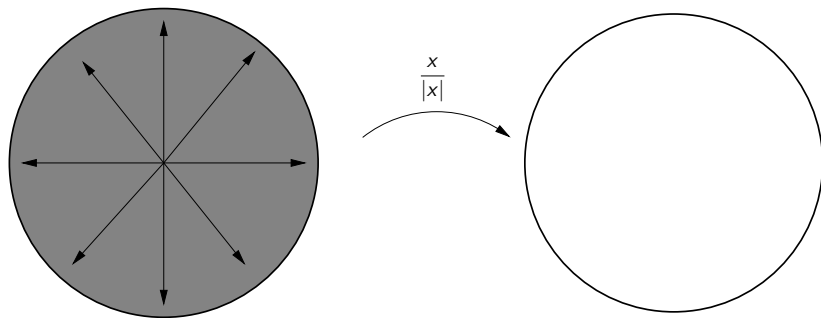
Se $u, v: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ sono **regolari** e $u = v$ su $\partial\Omega$ allora

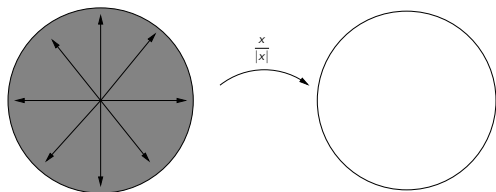
$$\int_{\Omega} \det Du = \int_{\Omega} \det Dv$$

Il determinante jacobiano è un **Null Lagrangem**.

$\deg(u, \Omega, \gamma)$ dipende **solo** da $u \llcorner \partial\Omega$.

Consideriamo $u: B \rightarrow \mathbb{S}^{n-1}$:

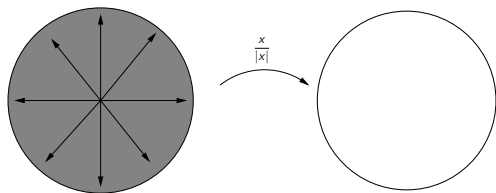




Allora:

- $u \in W^{1,p}(B)$ per ogni $p < n$
- $Du: \mathbb{R}^n \rightarrow T_{\frac{x}{|x|}} S^{n-1} \simeq \mathbb{R}^{n-1}$
- $\det Du = 0$ quasi ovunque
- Se v è regolare e $v = u$ su ∂B :

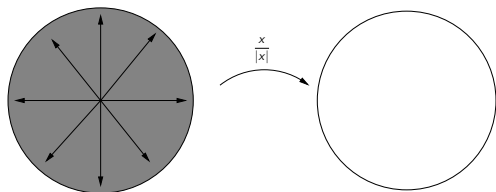
$$|B| = \int \det Dv \neq \int \det Du = 0$$



Allora:

- $u \in W^{1,p}(B)$ per ogni $p < n$
- $Du: \mathbb{R}^n \rightarrow T_{\frac{x}{|x|}} \mathbb{S}^{n-1} \simeq \mathbb{R}^{n-1}$
- $\det Du = 0$ quasi ovunque
- Se v è regolare e $v = u$ su ∂B :

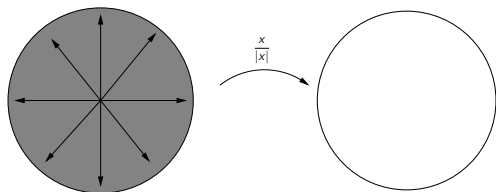
$$|B| = \int \det Dv \neq \int \det Du = 0$$



Allora:

- $u \in W^{1,p}(B)$ per ogni $p < n$
- $Du: \mathbb{R}^n \rightarrow T_{\frac{x}{|x|}} \mathbb{S}^{n-1} \simeq \mathbb{R}^{n-1}$
- $\det Du = 0$ quasi ovunque
- Se v è regolare e $v = u$ su ∂B :

$$|B| = \int \det Dv \neq \int \det Du = 0$$



Allora:

- $u \in W^{1,p}(B)$ per ogni $p < n$
- $Du: \mathbb{R}^n \rightarrow T_{\frac{x}{|x|}} \mathbb{S}^{n-1} \simeq \mathbb{R}^{n-1}$
- $\det Du = 0$ quasi ovunque
- Se v è regolare e $v = u$ su ∂B :

$$|B| = \int \det Dv \neq \int \det Du = 0$$

Consideriamo

$$u_k \rightharpoonup u \text{ in } W^{1,p}(\Omega)$$

- Se $p > n$ allora $\det Du_k \rightharpoonup \det Du$ in $L^{\frac{p}{n}}(\Omega)$
- Se $p = n$ allora $\det Du_k \overset{*}{\rightharpoonup} \det Du$ in $\mathcal{M}(\Omega)$
- Se $p < n \longrightarrow$ Nessun tipo di continuità.

Consideriamo

$$u_k \rightharpoonup u \text{ in } W^{1,p}(\Omega)$$

- Se $p > n$ allora $\det Du_k \rightharpoonup \det Du$ in $L^{\frac{p}{n}}(\Omega)$
- Se $p = n$ allora $\det Du_k \overset{*}{\rightharpoonup} \det Du$ in $\mathcal{M}(\Omega)$
- Se $p < n \longrightarrow$ Nessun tipo di continuità.

Consideriamo

$$u_k \rightharpoonup u \text{ in } W^{1,p}(\Omega)$$

- Se $p > n$ allora $\det Du_k \rightharpoonup \det Du$ in $L^{\frac{p}{n}}(\Omega)$
- Se $p = n$ allora $\det Du_k \overset{*}{\rightharpoonup} \det Du$ in $\mathcal{M}(\Omega)$
- Se $p < n \longrightarrow$ Nessun tipo di continuità.

Consideriamo

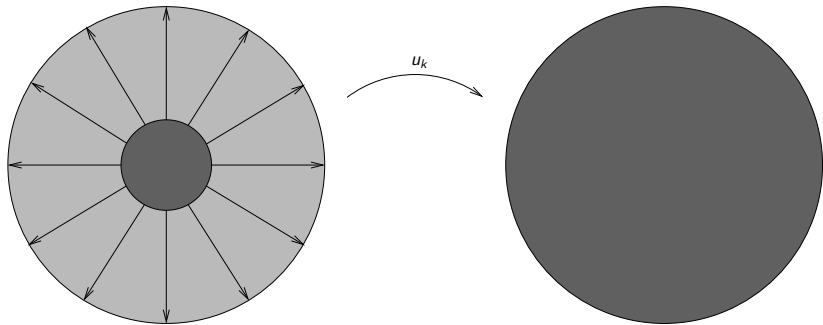
$$u_k \rightharpoonup u \text{ in } W^{1,p}(\Omega)$$

- Se $p > n$ allora $\det Du_k \rightharpoonup \det Du$ in $L^{\frac{p}{n}}(\Omega)$
- Se $p = n$ allora $\det Du_k \overset{*}{\rightharpoonup} \det Du$ in $\mathcal{M}(\Omega)$
- Se $p < n \longrightarrow$ Nessun tipo di continuità.

Continuità

Sia $u(x) = \frac{x}{|x|}$ e:

$$u_k(x) = \begin{cases} \frac{x}{|x|} & \text{se } \frac{1}{k} \leq |x| \leq 1 \\ kx & \text{se } |x| \leq \frac{1}{k} \end{cases}$$



Allora $u_k \rightarrow u$ in $W^{1,p}(B)$ ma:

$$|B| = \int_B \det Du_k \not\rightarrow \int_B \det Du = 0.$$

Allora $u_k \rightarrow u$ in $W^{1,p}(B)$ ma:

$$|B| = \int_B \det Du_k \not\rightarrow \int_B \det Du = 0.$$

Il determinante jacobiano *puntuale* non tiene conto della frattura nell'immagine di u !

Semicontinuità

Studiamo la semicontinuità:

- Se $p \geq n$ allora

$$u \mapsto TV(u) := \int_{\Omega} |\det Du|$$

è **semicontinuo inferiormente**

- Se $p < n$? \longrightarrow **NO!**

Semicontinuità

Studiamo la semicontinuità:

- Se $p \geq n$ allora

$$u \mapsto TV(u) := \int_{\Omega} |\det Du|$$

è **semicontinuo inferiormente**

- Se $p < n$? \longrightarrow NO!

Semicontinuità

Studiamo la semicontinuità:

- Se $p \geq n$ allora

$$u \mapsto TV(u) := \int_{\Omega} |\det Du|$$

è **semicontinuo inferiormente**

- Se $p < n$? \longrightarrow **NO!**

Esempio

Consideriamo $u: Q \rightarrow \mathbb{R}^n$ regolare.

Esiste una successione $u_r \rightarrow u \in W^{1,p}$ che soddisfa

$$\int |\det Du_r| = 0.$$

Esempio

Consideriamo $u: Q \rightarrow \mathbb{R}^n$ regolare.

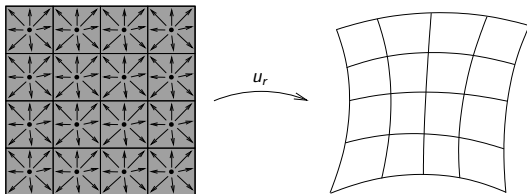
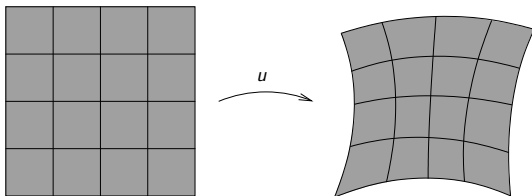
Esiste una successione $u_r \rightarrow u \in W^{1,p}$ che soddisfa

$$\int |\det Du_r| = 0.$$

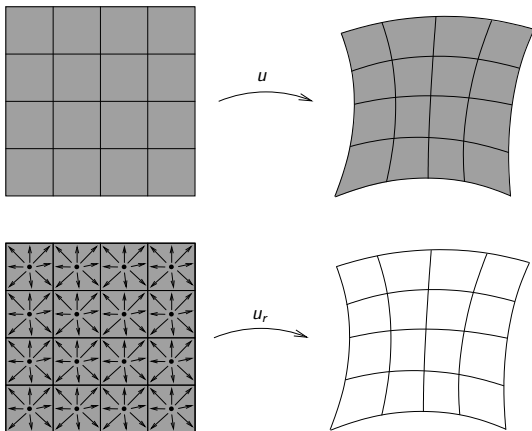
\Downarrow

Nessuna speranza di semicontinuità se $\det Du \neq 0$.

Esempio



Esempio



Ancora una volta $\det D u_r$ non tiene conto delle “fratture”!

Esistono due possibili soluzioni:

Esistono due possibili soluzioni:

- Determinante distribuzionale (Integrazione per parti)
- Variazione totale rilassata (Rilassamento)

Esistono due possibili soluzioni:

- Determinante distribuzionale (Integrazione per parti)
- Variazione totale rilassata (Rilassamento)

Esistono due possibili soluzioni:

- Determinante distribuzionale (Integrazione per parti)
- Variazione totale rilassata (Rilassamento)

Non sempre coincidono!

Il Determinante Distribuzionale

Il determinante jacobiano è una divergenza:

$$\det Du = -\frac{1}{n} \operatorname{div}(u \operatorname{adj} Du)$$

Il Determinante Distribuzionale

Il determinante jacobiano è una divergenza:

$$\det Du = -\frac{1}{n} \operatorname{div}(u \operatorname{adj} Du)$$

definiamo la distribuzione:

$$\langle \operatorname{Det} Du, \varphi \rangle := -\frac{1}{n} \int_{\Omega} u \operatorname{adj} Du \cdot D\varphi$$

Il Determinante Distribuzionale

Il determinante jacobiano è una divergenza:

$$\det Du = -\frac{1}{n} \operatorname{div}(u \operatorname{adj} Du)$$

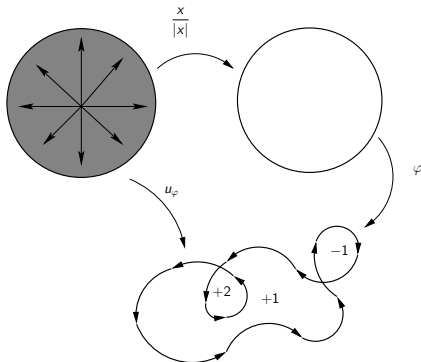
definiamo la distribuzione:

$$\langle \operatorname{Det} Du, \varphi \rangle := -\frac{1}{n} \int_{\Omega} u \operatorname{adj} Du \cdot D\varphi$$

Ben definita se $u \in W^{1,p} \cap L^{\infty}$ con $n-1 < p < n$.

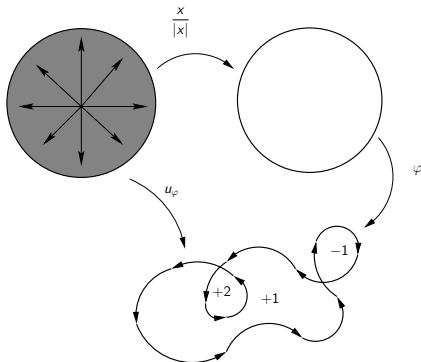
Mappe zero-omogenee

Data $\varphi: \mathbb{S}^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}^n$ consideriamo $u_\varphi(x) = \varphi\left(\frac{x}{|x|}\right)$:



Mappe zero-omogenee

Data $\varphi: \mathbb{S}^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}^n$ consideriamo $u_\varphi(x) = \varphi\left(\frac{x}{|x|}\right)$:

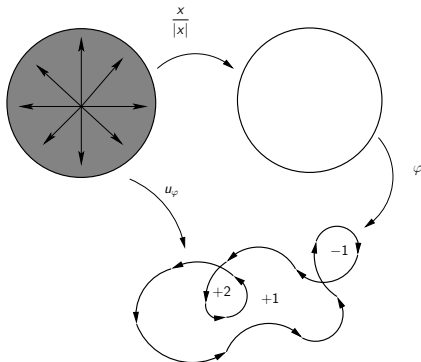


Allora:

$$\text{Det } Du_\varphi = \{\text{Somma aree orientate}\} \times \delta_0$$

Mappe zero-omogenee

Data $\varphi: \mathbb{S}^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}^n$ consideriamo $u_\varphi(x) = \varphi\left(\frac{x}{|x|}\right)$:



Non sempre $\text{Det } Du$ è una misura di Radon

Variazione totale rilassata

Data $u \in W^{1,p}(\Omega)$ definiamo per $p \in (n-1, n)$:

$$TV_w^p(u, \Omega) = \inf \left\{ \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} |\det Du_k| : u_k \in W^{1,n}, u_k \rightarrow u \text{ in } W^{1,p} \right\}$$

Variazione totale rilassata

Data $u \in W^{1,p}(\Omega)$ definiamo per $p \in (n-1, n)$:

$$TV_w^p(u, \Omega) = \inf \left\{ \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} |\det Du_k| : u_k \in W^{1,n}, u_k \rightarrow u \text{ in } W^{1,p} \right\}$$

Se $u \in W^{1,n}$ si può provare:

$$TV_w^p(u, \Omega) = \int_{\Omega} |\det Du|$$

Variazione totale rilassata

Data $u \in W^{1,p}(\Omega)$ definiamo per $p \in (n-1, n)$:

$$TV_w^p(u, \Omega) = \inf \left\{ \liminf_{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} |\det Du_k| : u_k \in W^{1,n}, u_k \rightharpoonup u \text{ in } W^{1,p} \right\}$$

Se $u \in W^{1,n}$ si può provare:

$$TV_w^p(u, \Omega) = \int_{\Omega} |\det Du|$$

Questo è data da un risultato di semicontinuità non banale e valido solo per $p \in (n-1, n)$

Confronto tra TV e $\text{Det } Du$

- se $TV_w^p(u, \Omega) < \infty$ allora $TV_w^p(u, \cdot)$ è (quasi) una misura
- se $TV_s^p(u, \Omega) < \infty$ allora $\text{Det } Du$ è una misura e
 $|\text{Det } Du|(\cdot) \leq TV_w^p(u, \cdot)$

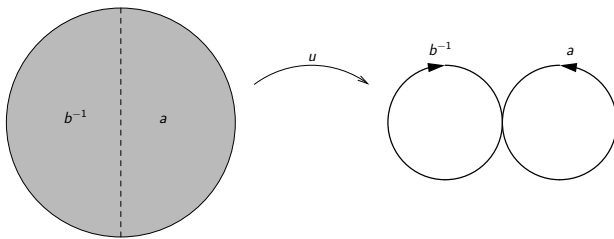
Confronto tra TV e $\text{Det } Du$

- se $TV_w^p(u, \Omega) < \infty$ allora $TV_w^p(u, \cdot)$ è (quasi) una misura
- se $TV_s^p(u, \Omega) < \infty$ allora $\text{Det } Du$ è una misura e $|\text{Det } Du|(\cdot) \leq TV_w^p(u, \cdot)$

Può accadere che $|\text{Det } Du| < TV$

Esempio: la curva a "otto" I

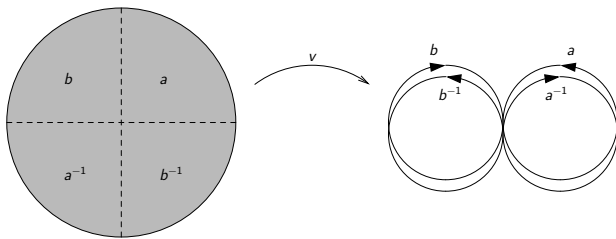
Sia $u(x) = \varphi\left(\frac{x}{|x|}\right)$ con $\varphi \sim ab^{-1}$



$$\text{Det } Du = 0 \quad TV(u, B) = 2\pi$$

Esempio: la curva a "otto" II

Sia $v(x) = \psi\left(\frac{x}{|x|}\right)$ con $\psi \sim aba^{-1}b^{-1}$



$$\text{Det } Dv = 0 \quad TV(v, B) = 2\pi$$

Teorema (Mappe a valori in sfere)

Sia $u \in W^{1,p}(\Omega; \mathbb{S}^{n-1})$ tale che $TV_w^p(u, \Omega) < \infty$ allora, per (quasi) ogni aperto $A \subseteq \Omega$ abbiamo:

$$|\text{Det } Du|(A) = TV_w^p(A)$$

Teorema (Mappe che “preservano” l’orientazione)

Sia $u \in W^{1,p}(\Omega) \cap L^\infty$, $p \in (n-1, n)$ e supponiamo che:

- 1 $n \geq 3$;
- 2 $TV(u, \Omega) < \infty$;
- 3 $u \in WOP$;
- 4 *esiste un rappresentante di u continuo per quasi ogni $x \in \Omega$.*

Allora

- 1 $\text{Det } Du$ è una distribuzione positiva
- 2 Per (quasi) ogni aperto A :

$$\text{Det } Du(A) = TV_w^p(A)$$

Teorema di struttura per mappe a valori in sfere

Teorema

Sia $u \in W^{1,p}(\Omega; \mathbb{S}^{n-1})$, $p \in (n-1, n)$ e tale che $\text{Det } Du$ è una misura, allora:

$$\text{Det } Du = \omega_n \sum_{i=1}^m d_i \delta_{x_i}$$

dove

- $d_i = \text{deg}(u, \partial B(x_i, r_i), \mathbb{S}^{n-1})$
- x_i sono le "singolarità topologiche" di u

Teorema di struttura per mappe a valori in sfere

Teorema

Sia $u \in W^{1,p}(\Omega; \mathbb{S}^{n-1})$, $p \in (n-1, n)$ e tale che $\text{Det } Du$ è una misura, allora:

$$\text{Det } Du = \omega_n \sum_{i=1}^m d_i \delta_{x_i}$$

dove

- $d_i = \text{deg}(u, \partial B(x_i, r_i), \mathbb{S}^{n-1})$
- x_i sono le "singolarità topologiche" di u

Teorema di struttura per mappe a valori in sfere

Teorema

Sia $u \in W^{1,p}(\Omega; \mathbb{S}^{n-1})$, $p \in (n-1, n)$ e tale che $\text{Det } Du$ è una misura, allora:

$$\text{Det } Du = \omega_n \sum_{i=1}^m d_i \delta_{x_i}$$

dove

- $d_i = \text{deg}(u, \partial B(x_i, r_i), \mathbb{S}^{n-1})$
- x_i sono le "singolarità topologiche" di u

Schema di dimostrazione

- Il teorema è vero per mappe zero-omogenee
- Approssimiamo u con mappe u_k a valori in \mathbb{S}^{n-1} lisce tranne che in un numero finito di punti
- I punti singolari delle u_k son esattamente quanti le singularità topologiche di u e

$$\deg(u_k) = \deg(u)$$

vicino alle singularità

- Modifichiamo le mappe in modo da renderle zero omogenee vicino alle singularità

Schema di dimostrazione

- Il teorema è vero per mappe zero-omogenee
- Approssimiamo u con mappe u_k a valori in \mathbb{S}^{n-1} lisce tranne che in un numero finito di punti
- I punti singolari delle u_k son esattamente quanti le singularità topologiche di u e

$$\deg(u_k) = \deg(u)$$

vicino alle singularità

- Modifichiamo le mappe in modo da renderle zero omogenee vicino alle singularità

Schema di dimostrazione

- Il teorema è vero per mappe zero-omogenee
- Approssimiamo u con mappe u_k a valori in \mathbb{S}^{n-1} lisce tranne che in un numero finito di punti
- I punti singolari delle u_k son esattamente quanti le singularità topologiche di u e

$$\deg(u_k) = \deg(u)$$

vicino alle singularità

- Modifichiamo le mappe in modo da renderle zero omogenee vicino alle singularità

Schema di dimostrazione

- Il teorema è vero per mappe zero-omogenee
- Approssimiamo u con mappe u_k a valori in \mathbb{S}^{n-1} lisce tranne che in un numero finito di punti
- I punti singolari delle u_k son esattamente quanti le singularità topologiche di u e

$$\deg(u_k) = \deg(u)$$

vicino alle singularità

- Modifichiamo le mappe in modo da renderle zero omogenee vicino alle singularità

Teorema (Mappe che “preservano” l’orientazione)

Sia $u \in W^{1,p}(\Omega) \cap L^\infty$, $p \in (n-1, n)$ e supponiamo che:

- 1 $n \geq 3$;
- 2 $TV(u, \Omega) < \infty$;
- 3 $u \in WOP$;
- 4 esiste un rappresentante di u continuo per quasi ogni $x \in \Omega$.

Allora

- 1 $\text{Det } Du$ è una distribuzione positiva
- 2 Per (quasi) ogni aperto A :

$$\text{Det } Du(A) = TV_w^p(A)$$

Definizione (Grado di Brouwer per mappe discontinue)

Sia $u \in W^{1,p}(\Omega, \mathbb{R}^n) \cap L^\infty$, $p \in (n-1, n)$ definiamo, per ogni $D \subset\subset \Omega$ con bordo lipschitziano $\text{Deg}(u, D, y)$ come l'unica funzione $BV(\mathbb{R}^n, \mathbb{Z})$ tale che per ogni campo $g \in C^1(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}^n) \cap W^{1,\infty}$ si ha:

$$\int_{\mathbb{R}^n} \text{Deg}(u, D, y) \operatorname{div} g(y) dy = \int_{\partial D} g(u(x)) \operatorname{adj} Du \cdot \nu_{\partial D} d\mathcal{H}^{n-1}$$

Definizione (WOP)

Diremo che una mappa $u \in W^{1,p}(\Omega)$ *conserva l'orientazione in senso debole* e scriveremo $u \in WOP(\Omega)$ se per ogni $x \in \Omega$ e per quasi ogni raggio r abbiamo

$$\text{Deg}(u, B(x, r), y) \geq 0.$$

Proposizione

Sia $u \in WOP(\Omega) \cap W^{1,p} \cap L^\infty$ allora:

- 1 Det Du è una misura di Radon positiva
- 2 Per ogni x e quasi ogni r :

$$\text{Det } Du(B(x, r)) = \int_{R^n} \text{Deg}(u, B(x, r), y) dy$$

Teorema (White)

Sia $k \geq n \geq 3$ e $f: \partial B(0,1) \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$ una mappa lipschitziana, allora:

$$\begin{aligned} & \min\{\mathbb{M}(T), T \in \mathcal{R}^n(\mathbb{R}^k) \partial T = f_{\#}[\partial B]\} \\ & = \inf\left\{\int_B J_n g(x) dx, g: B \rightarrow \mathbb{R}^k, g \text{ lipschitziana}, g \lfloor \partial B = f\right\} \end{aligned}$$

dove $J_n g = \sqrt{\det Dg^T Dg}$ è il jacobiano n -dimensionale.

Teorema di White

Corollario

Sia $u: B \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ regolare dove B è una palla, $n \geq 3$, allora per ogni $\sigma > 0$ esiste una mappa $g: B \rightarrow \mathbb{R}^n$ lipschitziana $g = u$ su ∂B tale che:

$$\int_B |\det Dg(x)| dx \leq \int_{\mathbb{R}^n} |\deg(u, B, y)| dy + \sigma.$$

Dimostrazione del teorema *WOP*

Schema di dimostrazione

- Si usa Besicovitch e ci si riduce a quadrati
- Si “buca” l'immagine di u
- Si tappano i buchi in maniera “ottimale” usando il teorema di White

Dimostrazione del teorema *WOP*

Schema di dimostrazione

- Si usa Besicovitch e ci si riduce a quadrati
- Si “buca” l'immagine di u
- Si tappano i buchi in maniera “ottimale” usando il teorema di White

Schema di dimostrazione

- Si usa Besicovitch e ci si riduce a quadrati
- Si “buca” l'immagine di u
- Si tappano i buchi in maniera “ottimale” usando il teorema di White

Mappe debolmente monotone

Definizione

Sia $u \in W^{1,p}(B(x,r)) \cap W^{1,p}(\partial B(x,r))$ definiamo per ogni raggio tale che $u \upharpoonright B(x,r)$ è continua:

$$\text{Im}_T(u, B(x,r)) = \{y \in \mathbb{R}^n \setminus u(\partial B(x,r)) : \text{Deg}(u, B(x,r), y) \neq 0\}$$

Definizione

Diremo che una mappa $u \in W^{1,p}(\Omega; \mathbb{R}^n)$ è *debolmente monotona* se vale per quasi ogni $r \in (0, \text{dist}(x, \partial\Omega))$:

$$u(z) \in \text{Im}_T(u, (B(x,r)) \cup u(\partial B(x,r))) \quad \text{per quasi ogni } z \in B(x,r).$$

Teorema

Sia $u \in W^{1,p}(\Omega; \mathbb{R}^n)$, $p > n - 1$ una mappa debolmente monotona che soddisfa WOP, allora esiste un rappresentante u^ di u ed un insieme NC tale che u^* è continua in ogni $x \in \Omega \setminus NC$, inoltre $\dim_{\mathcal{H}} NC \leq n - p$*

Teorema

Sia $u \in W^{1,p}(\Omega; \mathbb{R}^n)$, $p > n - 1$ una mappa debolmente monotona che soddisfa WOP, allora esiste un rappresentante u^ di u ed un insieme NC tale che u^* è continua in ogni $x \in \Omega \setminus NC$, inoltre $\dim_{\mathcal{H}} NC \leq n - p$*

In particolare le mappe debolmente monotone soddisfano tutte le ipotesi del teorema WOP