

## Soluzioni deboli dell'equazione di Poisson in domini limitati

### SOLUZIONI DEBOLI IN $H_0^1(\Omega)$

Sia  $\Omega$  un aperto limitato in  $\mathbb{R}^d$  e sia  $f \in L^2(\Omega)$  una funzione data. Consideriamo il funzionale

$$J_f : H_0^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}, \quad J_f(u) := \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx - \int_{\Omega} u f dx.$$

**Esercizio 1.** *Mostrare che esiste una funzione  $u \in H_0^1(\Omega)$  che minimizza  $J_f$  in  $H_0^1(\Omega)$ .*

**Esercizio 2.** *Data una funzione  $u \in H_0^1(\Omega)$  che minimizza  $J_f$  in  $H_0^1(\Omega)$ , mostrare che*

$$\int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx = \int_{\Omega} u f dx.$$

**Esercizio 3.** *Mostrare che il funzionale  $J_f$  è convesso, ovvero che*

$$J_f(tu + (1-t)v) \leq tJ_f(u) + (1-t)J_f(v) \quad \text{per ogni } u, v \in H_0^1(\Omega) \quad \text{ed ogni } t \in [0, 1].$$

**Esercizio 4.** *Mostrare che se  $u, v \in H_0^1(\Omega)$  sono tali che*

$$J_f\left(\frac{u+v}{2}\right) = \frac{1}{2}J_f(u) + \frac{1}{2}J_f(v),$$

*allora  $u = v$ . Dedurre che la funzione  $u$  che minimizza  $J_f$  in  $H_0^1(\Omega)$  è unica.*

**Esercizio 5.** *Siano  $\Omega \subset \mathbb{R}^d$  un aperto limitato,  $f \in L^2(\Omega)$  e  $u \in H_0^1(\Omega)$ . Mostrare che sono equivalenti:*

- (1)  $u$  è l'unico minimo del funzionale  $J_f$  in  $H_0^1(\Omega)$ ;
- (2)  $\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi dx = 0$  per ogni  $\varphi \in C_c^\infty(\Omega)$ ;
- (3)  $\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v dx = \int_{\Omega} v f dx$  per ogni  $v \in H_0^1(\Omega)$ .

**Definizione 6.** *Sia  $\Omega$  un aperto limitato in  $\mathbb{R}^d$  e sia  $f \in L^2(\Omega)$ . Diremo che  $u$  è soluzione debole del problema*

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u \in H_0^1(\Omega),$$

se

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v dx = \int_{\Omega} v f dx \quad \text{per ogni } v \in H_0^1(\Omega).$$

**Teorema 7.** *Sia  $\Omega$  un aperto limitato in  $\mathbb{R}^d$  e sia  $f \in L^2(\Omega)$ .*

*Esiste un'unica soluzione debole  $u \in H_0^1(\Omega)$  del problema*

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u \in H_0^1(\Omega).$$

*Inoltre,  $u$  è anche l'unico minimo in  $H_0^1(\Omega)$  del funzionale*

$$J_f(u) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx - \int_{\Omega} u f dx.$$

**Esercizio 8.** Mostrare che se  $f \in L^2(\Omega)$  ed  $u$  è la soluzione debole di

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u \in H_0^1(\Omega),$$

allora

$$\int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx = \int_{\Omega} u f dx.$$

Dedurre che

$$J_f(u) = -\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx = -\frac{1}{2} \int_{\Omega} u f dx.$$

## SOLUZIONI DEBOLI CON CONDIZIONI DI DIRICHLET

Sia  $\Omega$  un aperto limitato in  $\mathbb{R}^d$ . Siano

$$g \in H^1(\Omega) \quad \text{e} \quad f \in L^2(\Omega),$$

due funzioni date. Diciamo che la funzione  $u \in H^1(\Omega)$  sia una soluzione debole del problema

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u = g \quad \text{su } \partial\Omega,$$

se  $u - g \in H_0^1(\Omega)$  e se

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi dx = \int_{\Omega} \varphi f dx \quad \text{per ogni } \varphi \in H_0^1(\Omega).$$

**Teorema 9.** Siano  $\Omega$  un aperto limitato in  $\mathbb{R}^d$ ,  $g \in H^1(\Omega)$  ed  $f \in L^2(\Omega)$ . Allora Esiste un'unica soluzione debole  $u \in H_0^1(\Omega)$  del problema

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u \in H_0^1(\Omega).$$

Inoltre, la funzione  $u$  è anche l'unico minimo del funzionale

$$J_f(u) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx - \int_{\Omega} u f dx,$$

fra tutte le funzioni della forma

$$u = g + w \quad \text{con} \quad w \in H_0^1(\Omega).$$

*Dimostrazione.*

**Step 1.** Sia  $u_n \in H^1(\Omega)$  una successione di funzioni della forma

$$u_n = g + w_n \quad \text{con} \quad w_n \in H_0^1(\Omega),$$

tale che

$$J_f(u_n) \downarrow I := \inf \left\{ J_f(w + g) : w \in H_0^1(\Omega) \right\}.$$

Possiamo supporre che

$$J_f(w_n + g) = J_f(u_n) \leq J_f(g) \quad \text{per ogni } n \geq 1.$$

In particolare, abbiamo che

$$\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla(w_n + g)|^2 dx - \int_{\Omega} (w_n + g)f dx \leq \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla g|^2 dx - \int_{\Omega} g f dx,$$

che possiamo scrivere anche come

$$\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx \leq - \int_{\Omega} \nabla w_n \cdot \nabla g dx + \int_{\Omega} w_n f dx.$$

Ora, usando la disuguaglianze di Cauchy-Schwarz e Poincaré

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx &\leq - \int_{\Omega} \nabla w_n \cdot \nabla g dx + \int_{\Omega} w_n f dx \\ &\leq \left( \int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx \right)^{1/2} \left( \int_{\Omega} |\nabla g|^2 dx \right)^{1/2} + \|w_n\|_{L^2(\Omega)} \|f\|_{L^2(\Omega)} \\ &\leq \left( \int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx \right)^{1/2} \left( \int_{\Omega} |\nabla g|^2 dx \right)^{1/2} + C_P \|f\|_{L^2(\Omega)} \left( \int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx \right)^{1/2}, \end{aligned}$$

e in conclusione otteniamo che

$$\int_{\Omega} |\nabla w_n|^2 dx \leq C \left( \int_{\Omega} |\nabla g|^2 dx + \int_{\Omega} |f|^2 dx \right),$$

dove  $C$  dipende solo dal dominio  $\Omega$  e la dimensione  $d$ . Esistono quindi una funzione  $w \in H_0^1(\Omega)$  ed una sottosuccessione  $w_{n_k}$  tali che

$$w_{n_k} \rightharpoonup w \quad \text{debolmente in } W^{1,p}(\Omega).$$

Ponendo

$$u := w + g,$$

otteniamo che

$$J_f(u) = J_f(w + g) = \lim_{n \rightarrow +\infty} J_f(w_n + g) = I.$$

Quindi, la funzione  $u = w + g$  minimizza il funzionale  $J_f$  fra tutte le funzioni nello spazio  $g + H_0^1(\Omega)$ .

**Step 2.** Data una qualsiasi funzione  $\varphi \in H_0^1(\Omega)$  consideriamo la funzione

$$F : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad F(t) := J_f(u + \varphi t) = \frac{t^2}{2} \int_{\Omega} |\nabla \varphi|^2 dx + t \left( \int_{\Omega} \nabla \varphi \cdot \nabla u + \int_{\Omega} \varphi f dx \right) + J_f(u).$$

Siccome  $F$  ha un minimo in  $t = 0$ , abbiamo che

$$\int_{\Omega} \nabla \varphi \cdot \nabla u + \int_{\Omega} \varphi f dx = 0,$$

e quindi  $u$  è (per definizione) soluzione debole di

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad u = g \quad \text{su } \partial\Omega.$$

**Step 3.** Dimostriamo infine l'unicità della soluzione debole (che implica anche l'unicità del minimo di  $J_f$ ). Supponiamo che  $u$  e  $v$  sono due soluzioni deboli di

$$\begin{aligned} -\Delta u &= f \quad \text{in } \Omega, & u &= g \quad \text{su } \partial\Omega; \\ -\Delta v &= f \quad \text{in } \Omega, & v &= g \quad \text{su } \partial\Omega. \end{aligned}$$

Siccome  $u - v = (u - g) - (v - g)$ , abbiamo che

$$u - v \in H_0^1(\Omega).$$

Testando le due equazioni con  $u - v$ , abbiamo

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla(u - v) dx &= \int_{\Omega} f(u - v) dx, \\ \int_{\Omega} \nabla v \cdot \nabla(u - v) dx &= \int_{\Omega} f(u - v) dx, \end{aligned}$$

e prendendo la differenza, otteniamo che

$$0 = \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla(u - v) dx - \int_{\Omega} \nabla v \cdot \nabla(u - v) dx = \int_{\Omega} |\nabla(u - v)|^2 dx.$$

Siccome  $u - v \in H_0^1(\Omega)$ , questo implica che  $u = v$ . □

---

UNA SOLUZIONE PARTICOLARE

**Lemma 10.** Sia  $\Omega$  un aperto in  $\mathbb{R}^d$  e sia  $p \in (1, +\infty)$ . Per ogni  $\delta > 0$  definiamo

$$\Omega_\delta := \{x \in \Omega : \text{dist}(x, \partial\Omega) > \delta\}.$$

Se  $u \in W^{1,p}(\Omega)$  è una funzione tale che

$$u = 0 \quad \text{in} \quad \Omega \setminus \Omega_\delta,$$

allora  $u \in H_0^1(\Omega)$ .

*Dimostrazione.* Sia  $\{\phi_\varepsilon\}_{\varepsilon>0}$  una famiglia di mollificatori tali che  $\phi_\varepsilon \in C_c^\infty(B_\varepsilon)$ . Quindi, per  $\varepsilon > 0$  abbastanza piccolo, la convoluzione  $u * \phi_\varepsilon$  è una funzione  $C^\infty$  supportata in  $\Omega_\delta + B_\varepsilon \subset \Omega$ . Siccome  $u * \phi_\varepsilon$  converge a  $u$  fortemente in  $W^{1,p}$ , abbiamo che  $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$ .  $\square$

**Proposizione 11.** Sia  $R > 0$  e sia  $B_R$  la palla di raggio  $R$  in  $\mathbb{R}^d$ . Allora, la funzione

$$u(x) = \frac{R^2 - |x|^2}{2d} \quad \text{per ogni} \quad x \in B_R,$$

è la soluzione debole del problema

$$-\Delta u = 1 \quad \text{in} \quad B_R, \quad u = 0 \quad \text{su} \quad \partial B_R.$$

*Dimostrazione.* Siccome

$$-\Delta(R^2 - |x|^2) = \Delta(|x|^2) = 2d,$$

abbiamo che per ogni funzione  $\varphi \in C_c^\infty(B_R)$  si ha

$$\int_{B_R} \nabla u \cdot \nabla \varphi \, dx = \int_{B_R} (\text{div}(\varphi \nabla u) - \varphi \Delta u) = \int_{\partial B_R} \varphi \frac{x}{R} \cdot \nabla u + \int_{B_R} \varphi(x) \, dx = \int_{B_R} \varphi(x) \, dx.$$

Quindi, basta dimostrare che  $u \in H_0^1(B_R)$ .

Per ogni  $t \in (0, R)$  consideriamo la funzione

$$u_t(x) := \frac{1}{2d} \left( (R-t)^2 - |x|^2 \right)_+$$

Osserviamo che

$$u_t \in H^1(B_R) \quad \text{e} \quad \nabla u_t := \frac{x}{d} \mathbf{1}_{\{|x| < R-t\}}(x).$$

Inoltre, per il lemma precedente,  $u \in H_0^1(B_R)$ . Ora, per il teorema della convergenza dominata, abbiamo che

$$\lim_{t \rightarrow 0} u_t = u \quad \text{e} \quad \lim_{t \rightarrow 0} \partial_j u_t = \partial_j u,$$

fortemente in  $L^2(B_R)$ . Quindi  $u \in H_0^1(B_R)$ .  $\square$