

## Lezione

1) densità della legge di v.a.  $X$  regolare

2) concentrazione della misura (Sobolev - isoperimetrica)

Esempi • Soluzioni di EDS  $dX_t = b(t, X_t)dt + \sigma(t, X_t)dW_t$

$\varphi(X_t)$ ,  $\Phi((X_t)_{t \in [0, T]})$  -

1) Ricordiamo cambio di variabile  $X: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  con densità  $f_X$

e  $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$   $C^1$  diffeo  $\Rightarrow g(x)$  ha densità

$$f_{g \circ X}(y) = f_X(g^{-1}(y)) \frac{1}{|g'(g^{-1}(y))|}$$

Una possibile strada è generalizzare  $X \leftrightarrow (W_t)_{t \in [0, T]}$

$g: \mathcal{C}_0([0, T]) \rightarrow \mathbb{R}^d$  ( $d=1$  per semplicità)

$|g'|?$

Malliavin voleva in particolare dare una dimostrazione probabilistica

del teorema di Hörmander: Se  $L^k f(x) = \sum_{i=1}^k b_i \triangleright (b_i \triangleright f)$

$b_i : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d$  campi vett.  $\mathcal{C}^\infty$  belli da

in ogni punto "generano" tutto  $\mathbb{R}^d \Rightarrow L$  è iperaffiliforme

ossia se  $L u = f$   $f \in \mathcal{C}_{loc}^\infty$ , allora  $u \in \mathcal{C}_{loc}^\infty$

probabilisticamente il Teo corrisponde a mostrare che

$$\text{la legge della SDE} \quad \begin{cases} dX_t = \sum_{i=1}^K b_i(X_t) dW^i \\ X_0 = x \end{cases}$$

ha densità  $p_t(x, \cdot) \in \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}^d) \forall t > 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^d$

L'osservazione chiede di Malliavin è la seguente (in dim 1)

Se  $\mu$  prob. su  $\mathbb{R}$  soddisfa una formula di integrazione per poli

$$\forall f \in \mathcal{C}_c^1(\mathbb{R}) : \int_{\mathbb{R}} f'(x) d\mu(x) = \int_{\mathbb{R}} f(x) w(x) d\mu(x) \quad (\text{IBP})$$

con  $w \in L^1(\mu)$ ,  $\mu \ll \text{Leb}$  con densità

$$w(x) = \frac{d\mu}{d\text{Leb}}(x) = \int_{\mathbb{R}} I_{\{y > x\}} w(y) d\mu(y)$$

Euristicamente:  $\int \partial_x f \, d\mu = \int \partial_x f \, p \, dx = - \int f \frac{\partial_x p}{p} \, dx = \mu$

$$\Rightarrow \boxed{\omega = -\frac{p'}{p} = -(\log p)'} \quad \|$$

- Formula per  $p(x)$ ?  $\| \partial_x f(x) = \delta_{x_0}(x) \downarrow$

$$f(x) = \int_{-\infty}^x \delta_{x_0}(u) du = I_{\{x > x_0\}}$$

$$p(x_0) = \int_{\mathbb{R}} \delta_{x_0}(x) d\mu(x) \stackrel{\text{IBP}}{\downarrow} \int_{\mathbb{R}} I_{\{x > x_0\}} w(x) d\mu(x) \square$$

- Formula esplicita  $\Rightarrow$  altre informazioni, es: i)  $\|p(x)\|_{\infty} \leq \int_{-\infty}^{+\infty} |w| d\mu$

$$\begin{aligned} \text{i)} \quad p(x) - p(x') &= \int_x^{+\infty} w(y) d\mu(y) - \int_{x'}^{+\infty} w(y) d\mu(y) = \\ &= \int_x^{x'} w(y) d\mu(y) = \int_x^{x'} w(y) p(y) dy \leq \|w\|_{\infty} \|p\|_{\infty} |x - x'| \end{aligned}$$

$$\text{iii) Se vale } \int f'' d\mu = \int f' \omega_1 d\mu \stackrel{\text{IBP}_1}{=} \int f \omega_2 d\mu \quad \forall f \in \mathcal{C}^2_c$$

$$\begin{aligned} \text{d) II}_{\omega_2} \quad p'(x_0) &= \partial_{x_0} \int I_{\{x - x_0 > 0\}} \omega_1(x) d\mu(x) \\ &= \int -\partial_x I_{\{x - x_0 > 0\}} \omega_1(x) d\mu(x) = \\ &= - \int I_{\{x > x_0\}} \omega_2(x) d\mu(x) \end{aligned}$$

$$\text{DSS d) } x \in \mathbb{R} \Rightarrow \delta_{\bar{x}} = \partial_{x_1} \partial_{x_2} \dots \partial_{x_n} \prod_{i=1}^n I_{\{x_i > \bar{x}_i\}}$$

$$\text{oppure } \delta_{\bar{x}} = \Delta G(x, \bar{x})$$

Lemmas Se  $\mu \in \mathcal{P}(\mathbb{R})$ ,  $w \in L^1(\mu)$  sono t.c.  $\forall f \in \underline{\mathcal{C}}_c^1(\mathbb{R})$

$$\int_{\mathbb{R}} f'(x) d\mu(x) = \int_{\mathbb{R}} f(x) w(x) d\mu(x)$$



allora  $\mu$  ha densità  $\mathcal{C}_b(\mathbb{R})$  data da

$$p(x_0) = \int_{\mathbb{R}} I_{\{x > x_0\}} w(x) d\mu(x)$$

Dim Dovremo dimostrare che  $p$  è continua a sinistra per conv. dominata e pure limitata -

Sia  $f \in \mathcal{C}_c(\mathbb{R})$

$$\begin{aligned} \boxed{\int f(x_0) p(x_0) dx_0} &= \int f(x_0) \left( \int I_{\{x > x_0\}} w(x) d\mu(x) \right) dx_0 \\ &= \int \left( \int_{\mathbb{R}} I_{\{x > x_0\}} f(x_0) dx_0 \right) w(x) d\mu(x) \end{aligned}$$

$$x \mapsto F(x) = \int_{-\infty}^x f(x_0) dx_0, \quad \in \mathcal{C}_b'$$

$$= \int_{\mathbb{R}} F(x) w(x) d\mu(x) \stackrel{IBP}{=} \int_{\mathbb{R}} F'(x) d\mu(x)$$

$$= \boxed{\int_{\mathbb{R}} f(x) d\mu(x)}$$

$\Rightarrow$  criteri coincidenti  $\frac{\text{di misura}}{\mu = p \text{ Leb}^1}$  -

Notezione probabilistica: Se  $\mu = P_X$ ,  $X: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$

$$\int f d\mu = \mathbb{E}[f(X)]$$

$$(IBP) \quad \mathbb{E}[f'(X)] = \mathbb{E}[f(X)\omega(X)]$$

Definizione  $P_X(x) = \mathbb{E}[\mathbb{I}_{\{X>x\}}\omega(X)]$

Esercizio Se vale  $\mathbb{E}[f'(X)] = \mathbb{E}[f(X) \cdot H]$  con  $H \in L^1(\mathbb{P})$ , allora vale IBP con  $\omega(X) = \mathbb{E}[H|X]$

Come ottenere IBP? Idea: se  $X = \mathbb{E}((W_t)_{t \in [0, T]})$

Allora IBP segue da quello per  $DX$ ...

$$\mathbb{D}^{1,2} = \{X \in L^2(\mathbb{P}) : DX \in L^2(\mathbb{P})\} \quad H = \text{Cameron-Martin}$$

Lemme Si  $X \in \mathbb{D}^{1,2}$ ,  $G \in L^2(H)$  tale che  $\frac{G}{\langle DX, G \rangle_H} \in \text{dom } \delta$

e  $\boxed{\langle DX, G \rangle \neq 0 \text{ P.q.c.}}$ ,

$$\text{Allora } \mathbb{E}[f'(X)] = \mathbb{E}\left[f(X) \delta\left(\frac{G}{\langle DX, G \rangle}\right)\right]$$

$$\forall f \in \mathcal{C}_c^1(\mathbb{R})$$

Infatti  $\mathbb{E}\left[\frac{\langle f'(X), DX, G \rangle}{\langle DX, G \rangle}\right] = \mathbb{E}\left[\frac{\langle D(f \circ X), G \rangle}{\langle DX, G \rangle}\right] =$

$$= \mathbb{E}\left[f(X) \delta\left(\frac{G}{\langle DX, G \rangle}\right)\right] \square$$

Oss Se  $G = DX \rightsquigarrow \langle DX, G \rangle \neq 0 \text{ P.q.c.}$

(Lemma) Se  $X \in \mathbb{D}^{1,2}$  se  $|DX| \neq 0$  P.a.c. allora  $X$  ammette densità - ]

In  $d > 1$  è cruciale  $\Rightarrow$  matrice di Malliavin:

Dato  $X = (X_1 \dots X_d) \in \mathbb{D}^{1,2}$  si pre  $A_{ij} = \langle DX_i, DX_j \rangle_H$

OSS  $A_{ij} = A_{ji}$   $v^T A v \geq 0 \quad \forall v \in \mathbb{R}^d$  P.-a.c.

$$v^T A v = \sum_{i,j} v_i A_{ij} v_j = \sum_{i,j} \langle Dv_i X_i, Dv_j X_j \rangle = \|D \sum_{i=1}^d v_i X_i\|^2$$

$$\text{Se } f \in \mathcal{C}_c^1(\mathbb{R}^d), \text{ allora } D(f \circ X) = \sum_{i=1}^d (\partial_{x_i} f)(X) DX_i$$

$$\begin{aligned} \underbrace{\langle D(f \circ X), DX_j \rangle}_{\text{ }} &= \sum_i (\partial_{x_i} f)(X) \langle DX_i, DX_j \rangle \\ &= \sum_i (\partial_{x_i} f)(X) A_{ij} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Se } A \text{ è invertibile} \Rightarrow (\partial_{x_i} f)(X) &= \sum_j A^{-1}_{ij} \langle DX_j, D(f \circ X) \rangle \\ &= \langle G_i, D(f \circ X) \rangle \end{aligned}$$

Lemma Si  $X = (X_1 \dots X_d) \in \mathbb{D}^{1,2}$  con  $A$  invertibile a.c. e

$$G_i = \sum_j A^{-1}_{ij} DX_j \in \text{dom } \delta \quad \forall i \Rightarrow \text{val } (IBP)$$


---

Esempi 0) Integrale di Wiener,  $h \in L^2([0, T])$

$$W(h) = \int_0^T h_s dW_s$$

Allora  $DW(h) = h$  || c'è il criterio dell'esistenza di Ito

$$h \neq 0 \quad G = h \quad \frac{G}{\langle Dx, h \rangle} = \frac{h}{|h|^2} \in \text{dom}(d)$$

$$\delta(h) = W(h) \quad \square$$

Si consideri  $h_1, h_2, \dots, h_d \in L^2([0, T])$

$$A_{ij} = \langle h_i, h_j \rangle_{L^2[0, T]}$$

$(W(h_i))_{i=1}^d$  è v.a. Gaussiana con covarianza

$$\text{cov}(W(h_i), W(h_j)) = \langle h_i, h_j \rangle = A_{ij}$$

densità esiste  $\Leftrightarrow A$  è invertibile

1) Integrali di Wiener iterativi:  $h(s_1, s_2) \in L^2([0, T]^2)$

" $\sum_{s_1, s_2} h(s_1, s_2) (dW_{s_1})(dW_{s_2})$ " Wiener Chaos

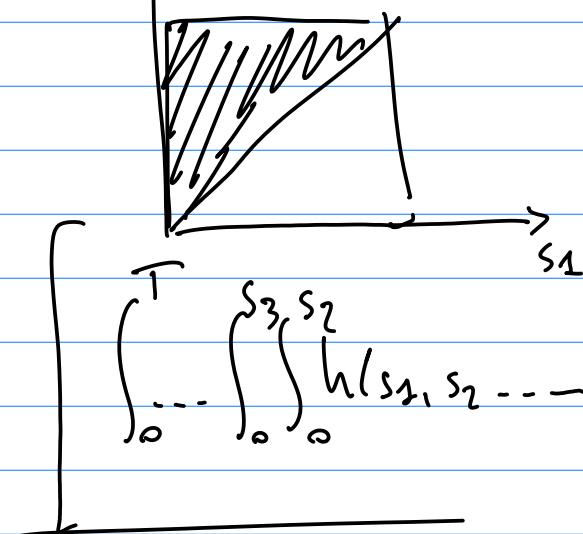
$$X = \int_0^T \left( \int_0^{s_2} h(s_1, s_2) dW_{s_1} \right) dW_{s_2} \quad (\mathbb{E}[X] = 0)$$

$|_{S_0} \Delta t \hat{W_s}$

$$\mathbb{E}[X^2] = \mathbb{E}\left[\int_0^T \left(\int_0^{S_2} h(s_1, s_2) dW_{s_1}\right)^2 ds_2\right]$$

$$= \int_0^T \mathbb{E}\left[\left(\int_0^{S_2} h(s_1, s_2) dW_{s_1}\right)^2\right] ds_2$$

$$= \int_0^T \int_0^{S_2} h(s_1, s_2)^2 ds_1 ds_2$$



$$X = \int_0^T \int_0^{S_2} h(s_1, s_2) dW_{s_1} dW_{s_2}$$

Lemma 2  $\exists \sigma (H_s)_{s \in [0, T]} \in M^2$  con

$$\mathbb{E}\left[\int_0^T |D H_s|^2 ds\right] = \mathbb{E}\left[\int_0^T \int_0^s |D_r H_s|^2 dr ds\right] < \infty$$

allora  $\int_0^T H_s dW_s \in D^{1/2}$  e

$$D_r \left( \int_0^T H_s dW_s \right) = \int_0^T (D_r H_s) dW_s + H_r \quad (r \leq T)$$

$$\text{"Regola"} \quad D_r(\delta W_s) = \delta_o(r-s)$$

$$D_r = \frac{\partial}{\partial(\delta W_r)}$$

$$\underline{D}\underline{\underline{im}} \quad \int_0^T h_s \delta W_s = \mathcal{S}((h_s)_{s \in [0, T]})$$

$$\boxed{D \delta = \delta D + Id}$$

$$X = \int_0^T \left( \int_0^{s_2} h(s_1, s_2) \delta W_{s_1} \right) \delta W_{s_2}$$

$$D_r X = \int_0^T D_r \left( \int_0^{s_2} h(s_1, s_2) \delta W_{s_1} \right) \delta W_{s_2} + \int_0^r h(s_1, r) \delta W_{s_1}$$

$$= \int_0^r h(r, s_2) \delta W_{s_2} + \int_0^r h(s_1, r) \delta W_{s_1}$$

$$3) \quad W_T^* = \sup_{0 \leq s \leq T} W_s \in D^{1,2} \quad D_r W_T^*$$