

**ESERCITAZIONE 3.1**

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

(Cognome)

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

(Nome)

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--

(Numero di matricola)

• Dire se le seguenti proposizioni sono vere o false:

Proposizione	Vera	Falsa
$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f(x) = 5x$ è lineare	•	<input type="checkbox"/>
$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f(x) = \sin(x)$ è lineare	<input type="checkbox"/>	•
$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1$ è lineare	•	<input type="checkbox"/>
$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1 + x_2$ è lineare	•	<input type="checkbox"/>
$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1 \cdot x_2$ è lineare	<input type="checkbox"/>	•
$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1^3$ è lineare	<input type="checkbox"/>	•
$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \sin(\pi/8) \cdot x_1 + x_2$ è lineare	•	<input type="checkbox"/>
$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \sin(x_1) + \sin(x_2)$ è lineare	<input type="checkbox"/>	•
$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1 + 2x_2$ è lineare	•	<input type="checkbox"/>
$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \pi \cdot x_1 + 2 \log_e(7) \cdot x_2$ è lineare	•	<input type="checkbox"/>
$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ definita da $f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \cdot x_2 \\ x_1 - x_2 \end{pmatrix}$ è lineare	<input type="checkbox"/>	•
$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ definita da $f \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + \pi x_2 \\ x_1 - x_2 \end{pmatrix}$ è lineare	•	<input type="checkbox"/>
Esiste $f$ lineare t.c. $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tale che $f \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$ , $f \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ , $f \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$	<input type="checkbox"/>	•
Esiste $f$ lineare t.c. $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tale che $f \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$ , $f \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ , $f \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}$	•	<input type="checkbox"/>

- Sia  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  lineare .

Sapendo che  $f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , e che  $f \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ , allora  $f \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \phantom{0} \\ \phantom{0} \\ \phantom{0} \end{pmatrix}$

**SOLUZIONE.** Poichè  $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = -1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  e  $f$  è lineare allora necessariamente:

$$f \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = -1 \cdot f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot f \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = -1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

- Sia  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  lineare .

Sapendo che  $f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ , e che  $f \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ , allora  $f \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \phantom{0} \\ \phantom{0} \\ \phantom{0} \end{pmatrix}$

**SOLUZIONE.** Poichè  $\begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 7 \end{pmatrix} = 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$  e  $f$  è lineare allora necessariamente:

$$f \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 7 \end{pmatrix} = 2 \cdot f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + 1 \cdot f \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = 2 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \\ 8 \end{pmatrix}$$

### SOMMA DIRETTA.

**Proposizione.** Siano  $W$  e  $Z$  due sottospazi vettoriali di  $\mathbb{R}^n$ .

Supponiamo  $\dim(W) = r$  e  $\dim(Z) = s$  e siano  $\{w_1, \dots, w_r\}$  una base di  $W$  e  $\{z_1, \dots, z_s\}$  una base di  $Z$ . Allora

$$\mathbb{R}^n = W \oplus Z \iff \begin{cases} \mathbb{R}^n = W + Z \\ W \cap Z = \{\mathbf{0}_V\} \end{cases} \iff \begin{cases} n = r + s \\ \{w_1, \dots, w_r, z_1, \dots, z_s\} \text{ è una base di } \mathbb{R}^n \end{cases}$$

$$\mathbb{R}^n = W + Z \iff \{w_1, \dots, w_r, z_1, \dots, z_s\} \text{ è un sistema di generatori per } \mathbb{R}^n$$

- Dati i sottospazi vettoriali di  $\mathbb{R}^3$ ,

$$W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x_1 + 4x_2 - x_3 = 0 \right\}, Z = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle, \text{ allora si ha :}$$

$\mathbb{R}^3 = W + Z$	Vera	
$\mathbb{R}^3 = W \oplus Z$	Vera	

- Dati i sottospazi vettoriali di  $\mathbb{R}^3$ ,

$$W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x_1 + 4x_2 - x_3 = 0 \right\}, Z = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle, \text{ allora si ha :}$$

$\mathbb{R}^3 = W + Z$		Falsa
$\mathbb{R}^3 = W \oplus Z$		Falsa

- Dati i sottospazi vettoriali di  $\mathbb{R}^3$ ,

$$W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x_1 + 4x_2 - x_3 = 0 \right\}, Z = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle, \text{ allora si ha :}$$

$\mathbb{R}^3 = W + Z$	Vera	
$\mathbb{R}^3 = W \oplus Z$		Falsa

- Dati  $W$  e  $Z$  i seguenti sottospazi vettoriali di  $\mathbb{R}^3$  :

$$W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x_1 + 2x_2 - x_3 = 0 \right\}, Z = \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} \right\rangle, \text{ allora :}$$

$\mathbb{R}^3 = W + Z$		Falsa
$\mathbb{R}^3 = W \oplus Z$		Falsa

- Dati  $W$  e  $Z$  i seguenti sottospazi vettoriali di  $\mathbb{R}^3$ :

$$W = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle, Z = \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} \right\rangle \text{ allora :}$$

$\mathbb{R}^3 = W + Z$		Falsa
$\mathbb{R}^3 = W \oplus Z$		Falsa

- Dati  $W$  e  $Z$  i seguenti sottospazi vettoriali di  $\mathbb{R}^3$ :

$$W = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle, Z = \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \text{ allora :}$$

$\mathbb{R}^3 = W + Z$		Falsa
$\mathbb{R}^3 = W \oplus Z$		Falsa