

Corso di

Algebra lineare e Analisi 2

(docente: M.Poletti)

Testi d'esame dal Settembre 2009 al 17/02/2010

ALGEBRA LINEARE - prova del 16/09/2009

ISTRUZIONI: Gli studenti dell' a.a. 08/09 DEVONO risolvere gli esercizi 1,2,3,4,5,6. Gli studenti degli a.a. precedenti POSSONO risolvere solo gli esercizi 1,2,3,4.

- 1) Si determini una base del sottospazio  $V$  di  $\mathbb{R}^{3 \times 3}$  definito da

$$V = \{A \in \mathbb{R}^{3 \times 3} : (1, 2, 2)A = (1, 1, 1)A\} .$$

- 2) In  $\mathbb{R}^4$  si consideri il sottospazio  $V$  i cui elementi sono le soluzioni del sistema

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 2x_4 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + 2x_3 + 2x_4 = 0 \end{cases}$$

Si indichi un sottospazio  $W$  di  $\mathbb{R}^4$  tale che  $\mathbb{R}^4 = V \oplus W$ .

- 3) Si consideri l'applicazione lineare  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definita da

$$f \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, f \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} .$$

Si determini  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  tale che  $f = \mathcal{L}_A$ . Si determinino  $\ker f$  e  $\text{Im } f$ .

- 4) Si consideri  $\mathbb{R}^3$  con il prodotto scalare canonico, e sia

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 + 2x_2 - x_3 = 0\} .$$

Si indichi un  $a \in \mathbb{R}^3$  tale che  $\|a\| = \sqrt{14}$  e che la proiezione ortogonale di  $a$  su  $V$  sia  $(1, 0, 2)^T$ .

5) Si indichi una matrice  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  avente autospazi

$$\{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 - 3x_2 + x_3 = 0\}, \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle,$$

e tale che  $A^2 = I$ .

6) Si consideri la matrice simmetrica

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix},$$

e sia  $\bullet$  il prodotto scalare in  $\mathbb{R}^3$  associato ad  $A$ .

- Per  $\forall x, y \in \mathbb{R}^3$  si determinino  $x \bullet y$ ,  $x \bullet x$ .
- Si determini una base ortogonale di  $\mathbb{R}^3$ .
- Si determini il tipo di definizione di  $A$ .
- Si determini  $(\mathbb{R}^3)^\perp$ .

- 1) Si consideri la funzione

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^1$$

definita da

$$f(x) = \sin \|x\| .$$

Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^3$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $\Gamma(f)$  nel punto  $(\frac{\pi\sqrt{2}}{4}, \frac{\pi\sqrt{2}}{4}, 1)^T$ .

- 2) Sia

$$f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

la funzione definita da

$$f(x) = \begin{cases} x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 \\ x_1 + x_2 + x_3 \end{cases} ,$$

e sia

$$a = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} .$$

Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^3$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $LS(f; f(a))$  nel punto  $a$ .

- 3) Si consideri il sottinsieme compatto di  $\mathbb{R}^3$

$$\Gamma = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 12\} ,$$

e la funzione continua

$$f(x) = x_1 + 2x_2 + 2x_3 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} .$$

Si determinino i punti di minimo e massimo assoluto di  $f$  su  $\Gamma$ .

- 4) Si consideri il sottinsieme misurabile di  $\mathbb{R}^2$

$$A = \{x \in \mathbb{R}^2 : -1 \leq x_1 \leq 1, 0 \leq x_2 \leq x_1^2\}$$

e la funzione misurabile

$$f(x) = 1/x_1 : A \rightarrow \mathbb{R} .$$

- o Si provi che  $f$  è integrabile su  $A$ .
- o Si calcoli  $\int_A f$ .

ALGEBRA LINEARE - prova del 12/01/2010

ISTRUZIONI: Gli studenti che debbono sostenere solo l'ESAME da 6 CREDITI di ALLIN, possono risolvere solo gli esercizi 1,2,3,4.

- 1) Si determinino le  $x \in \mathbb{R}^3$  tali che

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 5 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix} x = 0 .$$

Si determinino le  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 2}$  tali che

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 5 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix} A = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \right) .$$

- 2) In  $\mathbb{R}^4$  si consideri il sottospazio  $V$  i cui elementi sono le soluzioni del sistema

$$\begin{cases} 2x_1 - 3x_2 + 3x_3 - 4x_4 = 0 \\ 3x_1 + 5x_2 + 4x_3 + 3x_4 = 0 \end{cases}$$

Si indichino sottospazi non nulli  $W, Z$  di  $\mathbb{R}^4$  tali che

$$\mathbb{R}^4 = V \oplus W \oplus Z .$$

- 3) Si consideri l'applicazione lineare  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definita da

$$f \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, f \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, f \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} .$$

Si determini  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  tale che  $f = \mathcal{L}_A$ . Si determinino  $\ker f$  e  $\text{Im } f$ . Si provi che  $A^2 = 0$ .

- 4) Si consideri  $\mathbb{R}^3$  con il prodotto scalare canonico, e sia

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 - 5x_2 + 4x_3 = 0\} .$$

Si determinino le  $a \in \mathbb{R}^3$  la cui proiezione ortogonale su  $V$  sia  $(1, 1, 1)^T$ .

5) Si indichi una matrice  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  avente autospazi

$$\{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 - 2x_2 + x_3 = 0\}, \quad \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle,$$

e tale che  $A^2 = A$ .

6) Si consideri la matrice simmetrica

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

e sia  $\bullet$  il prodotto scalare in  $\mathbb{R}^3$  associato ad  $A$ .

- Per  $\forall x, y \in \mathbb{R}^3$  si determinino  $x \bullet y$ ,  $x \bullet x$ .
- Si determini una base ortogonale di  $\mathbb{R}^3$ .
- Si determini il tipo di definizione di  $A$ .
- Si determini  $(\mathbb{R}^3)^\perp$ .

1) Si consideri la funzione

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^1$$

definita da

$$f(x) = e^{x_1 x_2} .$$

Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^3$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $\Gamma(f)$  nel punto  $(2, 1/2, e)^T$ .

2) Sia

$$f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

la funzione definita da

$$f(x) = \begin{pmatrix} x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 \\ x_1 x_2 x_3 \end{pmatrix} ,$$

e sia

$$a = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} .$$

Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^3$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $LS(f; f(a))$  nel punto  $a$ .

3) Si consideri il sottinsieme compatto di  $\mathbb{R}^3$

$$\Gamma = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1^4 + x_2^4 + x_3^4 = 48\} ,$$

e la funzione continua

$$f(x) = x_1 - x_2 + x_3 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} .$$

Si determinino i punti di minimo e massimo assoluto di  $f$  su  $\Gamma$ .

4) Si consideri il sottinsieme misurabile di  $\mathbb{R}^2$

$$A = \{x \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x_1 \leq 1, \quad 0 \leq x_2 \leq x_1^3\}$$

e le funzioni misurabili

$$f(x) = 1/x_1^{3,9} : A \rightarrow \mathbb{R} \quad g(x) = 1/x_1^{4,1} : A \rightarrow \mathbb{R} .$$

- Si provi che  $f$  è integrabile su  $A$ .
- Si calcoli  $\int_A f$ .
- Si provi che  $g$  non è integrabile su  $A$ .

ALGEBRA LINEARE - prova del 28/01/2010

ISTRUZIONI: Gli studenti che debbono sostenere solo l'ESAME da 6 CREDITI di ALLIN, possono risolvere solo gli esercizi 1,2,3,4.

1) Senza risolvere sistemi di equazioni,

◦ si indichi una matrice  $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  tale che

$$A \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 & 5 \\ 2 & 3 & 4 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 3 & 1 & 5 \end{pmatrix},$$

◦ si provi che non esistono altre matrici  $A$  verificanti tale relazione.

2) In  $\mathbb{R}^4$  si considerino i sottospazi

$$V = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 + x_3 = 0, x_2 + x_4 = 0\}, \quad W = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Si provi che

$$\mathbb{R}^4 = V \oplus W.$$

3) In  $\mathbb{R}^3$  si considerino i sottospazi

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 - 3x_2 - 3x_3 = 0\}, \quad W = \{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 + x_2 + x_3 = 0\}.$$

Si indichi una applicazione lineare  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tale che

- $f$  sia iniettiva,
- per  $\forall v \in V$  si abbia  $f(v) \in W$ .

Si determini la matrice  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  tale che  $f = \mathcal{L}_A$ .

4) Si consideri  $\mathbb{R}^3$  con il prodotto scalare canonico, e sia

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : 3x_1 - 4x_3 = 0\}.$$

- Si indichi un  $v_0 \in V$  tale che  $\|v_0\| = 20$ .
- Si indichi uno  $z_0 \in \mathbb{R}^3$  tale che

$$\begin{cases} \text{la proiezione ortogonale di } z_0 \text{ su } V \text{ sia } v_0 \\ \|z_0\| = 25 \end{cases}.$$

5) Si indichi una matrice  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  tale che:

$$\left\{ \begin{array}{l} A \text{ sia diagonalizzabile} \\ \ker A = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 + 3x_2 + 3x_3 = 0\} \\ \operatorname{Im} A = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \end{array} \right.$$

6) Si consideri la matrice simmetrica

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix},$$

e sia  $\bullet$  il prodotto scalare in  $\mathbb{R}^3$  associato ad  $A$ .

- Per  $\forall x, y \in \mathbb{R}^3$  si determinino  $x \bullet y$ ,  $x \bullet x$ .
- Si determini una base ortogonale di  $\mathbb{R}^3$ .
- Si determini il tipo di definizione di  $A$ .
- Si determini  $(\mathbb{R}^3)^\perp$ .

1) Si consideri la funzione

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

definita da

$$f(x) = \begin{pmatrix} e^{x_1} \cos x_2 \\ e^{x_1} \sin x_2 \end{pmatrix} .$$

Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^4$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $\Gamma(f)$  nel punto  $(0, \pi/2, 0, 1)^T$ .

2) Sia

$$f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

la funzione definita da

$$f(x) = \begin{pmatrix} x_1 - \cos 2\pi x_3 \\ x_2 - \sin 2\pi x_3 \end{pmatrix} ,$$

e sia  $a = (1, 0, 0)^T$ .

- Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^3$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $LS(f; f(a))$  nel punto  $a$ .
- Si disegni  $LS(f; f(a))$ .

3) Si consideri il sottinsieme compatto di  $\mathbb{R}^2$

$$\Gamma = \{x \in \mathbb{R}^2 : 3x_1^2 + 5x_2^2 = 8\} ,$$

e la funzione continua

$$f(x) = x_1 x_2 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} .$$

Si determinino i punti di minimo e massimo assoluto di  $f$  su  $\Gamma$ .

4) Si consideri il sottinsieme misurabile di  $\mathbb{R}^2$

$$A = \left\{ x \in \mathbb{R}^2 : 0 < x_1 \leq 1, \frac{1}{x_1} \leq x_2 \leq \frac{1}{x_1} + \frac{1}{\sqrt{x_1}} \right\}$$

e la funzione misurabile

$$f(x) = 1 : A \rightarrow \mathbb{R} .$$

Si dica (motivando la risposta) se  $f$  sia o non sia integrabile su  $A$ .

ALGEBRA LINEARE - prova del 17/02/2010

ISTRUZIONI: Gli studenti che debbono sostenere solo l'ESAME da 6 CREDITI di ALLIN, possono risolvere solo gli esercizi 1,2,3,4.

1) Si risolva il sistema

$$(x_1, x_2) \begin{pmatrix} 3 & 3 & 3 \\ 6 & 6 & 6 \end{pmatrix} = (0 \ 0 \ 0) \quad (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^{1 \times 2} .$$

Senza risolvere ulteriori sistemi di equazioni, si determinino tutte le matrici  $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  tali che

$$A \begin{pmatrix} 3 & 3 & 3 \\ 6 & 6 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 6 & 6 \\ 9 & 9 & 9 \end{pmatrix} .$$

2) In  $\mathbb{R}^4$  si considerino i sottospazi

$$V = \left\langle \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 4 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \right\rangle, \quad W = \left\langle \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle .$$

Si dica se la loro somma sia o non sia diretta.

3) In  $\mathbb{R}^3$  si consideri il sottospazio

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 + 5x_3 = 0\} .$$

Si indichi una applicazione lineare  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tale che

- $f$  non sia iniettiva,
- per  $\forall v \in V$  si abbia  $f(v) = v$ .

Si determini la matrice  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  tale che  $f = \mathcal{L}_A$ .

4) Si consideri  $\mathbb{R}^3$  con il prodotto scalare canonico, e sia

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : 8x_1 - 3x_2 - x_3 = 0, 2x_1 + 2x_2 - 3x_3 = 0\} .$$

- Si indichi un  $v_0 \in V$  tale che  $\|v_0\| = 18$ .
- Si determinino tutti gli  $z_0 \in \mathbb{R}^3$  tali che la proiezione ortogonale di  $z_0$  su  $V$  sia  $v_0$ .

- 5) Si indichino due matrici  $A \neq B \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  aventi entrambe per autospazi

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 - 2x_2 + 3x_3 = 0\}, W = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

Senza calcolare esplicitamente  $AB$  e  $BA$ , si provi che  $AB = BA$ .

- 6) In  $\mathbb{R}^3$  si opera con un prodotto scalare  $\bullet$  tale che

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 0, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = -2, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = -3.$$

Si determini una base ortogonale del sottospazio

$$V = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

- 1) Sia  $\omega > 0$  un numero reale assegnato. Si consideri la funzione

$$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$$

definita da

$$f(x_1) = \begin{pmatrix} \cos \omega x_1 \\ \sin \omega x_1 \end{pmatrix} .$$

Per  $\forall a \in \mathbb{R}$  si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^3$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $\Gamma(f)$  nel punto  $(a, \cos \omega a, \sin \omega a)^T$ .

- 2) Sia

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

la funzione definita da

$$f(x) = e^{x_1 x_2} ,$$

e sia  $a = (2, 1/2)^T$ .

- Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^3$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $LS(f; f(a))$  nel punto  $a$ .
- Si disegni  $LS(f; f(a))$ .

- 3) Si consideri il sottinsieme compatto di  $\mathbb{R}^2$

$$\Gamma = \{x \in \mathbb{R}^2 : x_1^2 + 4x_2^2 = 5\} ,$$

e la funzione continua

$$f(x) = x_1^2 + x_2^2 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} .$$

Si determinino i punti di minimo e massimo assoluto di  $f$  su  $\Gamma$ .

- 4) Si consideri il sottinsieme misurabile di  $\mathbb{R}^2$

$$A = \left\{ x \in \mathbb{R}^2 : 0 < x_1 \leq 1, \frac{-1}{\sqrt{x_1^3}} \leq x_2 \leq \frac{1}{\sqrt{x_1^3}} \right\}$$

e la funzione misurabile  $f : A \rightarrow \mathbb{R}$  definita q.o. da

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt[3]{x_2}} .$$

Si dica (motivando la risposta) se  $f$  sia o non sia integrabile su  $A$ .

ALGEBRA LINEARE - prova del 09/06/2010

ISTRUZIONI: Gli studenti che debbono sostenere solo l'ESAME da 6 CREDITI di ALLIN, possono risolvere solo gli esercizi 1,2,3,4.

- 1) Si dica per quali  $\lambda \in \mathbb{R}$  esista una ed una sola matrice  $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  tale che

$$A \begin{pmatrix} 12 & \lambda \\ \lambda & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12 + \lambda & \lambda + 3 \\ 12 - \lambda & \lambda - 3 \end{pmatrix} .$$

Per ciascuno di tali  $\lambda$ , si determini  $A$ .

- 2) In  $\mathbb{R}^4$  si consideri il sottospazio

$$V = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \\ 4 \end{pmatrix} \right\rangle .$$

Si indichino due sottospazi  $W \neq Z$  di  $\mathbb{R}^4$  tali che

$$\mathbb{R}^4 = V \oplus W = V \oplus Z .$$

- 3) In  $\mathbb{R}^3$  si considerino i sottospazi

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 - 5x_2 = 0\} , W = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 - 7x_3 = 0\} .$$

Si indichi una applicazione lineare  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tale che

$$f(V) = W .$$

Si determini la matrice  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  tale che  $f = \mathcal{L}_A$ .

- 4) Si consideri  $\mathbb{R}^3$  con il prodotto scalare canonico, e sia

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 - x_2 - 2x_3 = 0\} .$$

- o Si indichi una base ortonormale di  $V$ .
- o Si dia una rappresentazione analitica (parametrica o cartesiana) dell'insieme

$$\Gamma = \{a \in V : \|a\| = 1\} .$$

5) Si indichi una matrice  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  tale che:

- $\det A = 0$ ,
- $V = \{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 + 3x_2 + 5x_3 = 0\}$  sia un autospazio di  $A$  di autovalore 7.

Senza calcolare esplicitamente  $A$ , si diagonalizzi  $A$ .

6) In  $\mathbb{R}^3$  si opera con un prodotto scalare  $\bullet$  tale che

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 4, \quad \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} = 0, \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} = 4.$$

Si determini una base ortogonale del sottospazio

$$V = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

- 1) Si considerino l'aperto  $\Omega = \{x \in \mathbb{R}^2 : \|x\| < 21\} \subset \mathbb{R}^2$ , e la funzione  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  definita da

$$f(x) = \sqrt{21^2 - \|x\|^2} .$$

Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^3$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $\Gamma(f)$  nel punto  $(7, 14, 14)^T$ .

- 2) Sia

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

la funzione definita da

$$f(x) = 9x_1^2 - 4x_2^2 ,$$

e sia  $a = (1/3, 1/2)^T$ .

- Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^2$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $LS(f; f(a))$  nel punto  $a$ .
- Si disegni  $LS(f; f(a))$ .

- 3) Si consideri il sottinsieme compatto di  $\mathbb{R}^2$

$$\Gamma = \{x \in \mathbb{R}^2 : x_1^2 + x_2^2 = 25\} ,$$

e la funzione continua

$$f(x) = x_1^2 - x_2^2 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} .$$

Si determinino i punti di minimo e massimo assoluto di  $f$  su  $\Gamma$ .

- 4) Si consideri il sottinsieme misurabile di  $\mathbb{R}^2$

$$A = \{x \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x_1 \leq 1, \quad 0 \leq x_2 \leq x_1\}$$

e la funzione misurabile  $f : A \rightarrow \mathbb{R}$  definita q.o. da

$$f(x) = \frac{1}{x_1 \sqrt{x_2}} .$$

Si provi che  $f$  è integrabile su  $A$ , e si calcoli  $\int_A f$ .

ALGEBRA LINEARE - prova del 30/06/2010

ISTRUZIONI: Gli studenti che debbono sostenere solo l'ESAME da 6 CREDITI di ALLIN, possono risolvere solo gli esercizi 1,2,3,4.

- 1) Per ciascun  $\lambda \in \mathbb{R}$  si determini il rango della matrice

$$A = \begin{pmatrix} 2\lambda & \lambda & 8 \\ 5\lambda & 1 & 20 \end{pmatrix} .$$

- 2) In  $\mathbb{R}^4$  si considerino i sottospazi

$$V = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 - 2x_2 + x_3 - 2x_4 = 0\}, \quad W = \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \subset V .$$

Si indichi un sottospazio  $Z$  di  $V$  tale che

$$V = W \oplus Z .$$

- 3) In  $\mathbb{R}^3$  si consideri il sottospazio

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 + x_3 = 0\} .$$

Si indichi una applicazione lineare  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tale che

$$f \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad f(V) \subset V, \quad \dim(\text{Im } f) = 2.$$

Si determini la matrice  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  tale che  $f = \mathcal{L}_A$ .

- 4) Si consideri  $\mathbb{R}^3$  con il prodotto scalare canonico, e sia

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : 5x_1 + 5x_2 - x_3 = 0\} .$$

- Si indichi una base ortonormale di  $V$ ;
- la si completi ad una base ortonormale di  $\mathbb{R}^3$ .

5) Si indichi una matrice  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$

◦ avente per autospazi

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 + 2x_3 = 0\}, \quad W = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle,$$

◦ e tale che  $A^2 = I$ .

6) In  $\mathbb{R}^3$  si opera con un prodotto scalare  $\bullet$  tale che

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = 0, \quad \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 5, \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 0.$$

Si determini una base ortogonale del sottospazio

$$V = \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

- 1) Si consideri la funzione  $f : (-1, 1) \rightarrow \mathbb{R}^2$  definita da

$$f(x) = \begin{pmatrix} \frac{1}{1+x} \\ \frac{1}{1-x} \end{pmatrix} .$$

Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^3$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $\Gamma(f)$  nel punto  $(0, 1, 1)^T$ .

- 2) Sia

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

la funzione definita da

$$f(x) = 2x_1x_2 - x_1 - x_2 ,$$

e sia  $a = (1, 1)^T$ .

- Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^2$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $LS(f; f(a))$  nel punto  $a$ .
- Si disegni  $LS(f; f(a))$ .

- 3) Si consideri il sottinsieme compatto di  $\mathbb{R}^2$

$$\Gamma = \{x \in \mathbb{R}^2 : x_1^4 + x_2^2 = 1\} ,$$

e la funzione continua

$$f(x) = x_1x_2 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} .$$

Si determinino i punti di minimo e massimo assoluto di  $f$  su  $\Gamma$ .

- 4) Si consideri il sottinsieme misurabile di  $\mathbb{R}^2$

$$A = \left\{x \in \mathbb{R}^2 : 0 < x_1, \quad 0 \leq x_2 \leq \frac{1}{x_1}\right\}$$

e la funzione misurabile  $f : A \rightarrow \mathbb{R}$  definita da

$$f(x) = 1 .$$

Si provi che  $f$  non è integrabile su  $A$ .

ALGEBRA LINEARE - prova del 21/07/2010

ISTRUZIONI: Gli studenti che debbono sostenere solo l'ESAME da 6 CREDITI di ALLIN, possono risolvere solo gli esercizi 1,2,3,4.

- 1) Per ciascun  $\lambda \in \mathbb{R}$  si determini il rango della matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 3 & 2\lambda & 2\lambda & \lambda \\ 1 & 2 & 3 & \lambda \end{pmatrix} .$$

- 2) In  $\mathbb{R}^6$  si considerino i vettori

$$a_1 = (1, 1, 0, 0, 1, 1)^T, \quad a_2 = (3, 3, 0, 0, 1, 1)^T .$$

Si verifichi che la famiglia

$$(a_1, a_2)$$

è linearmente indipendente; la si estenda ad una base di  $\mathbb{R}^6$ .

- 3) In  $\mathbb{R}^3$  si consideri il sottospazio

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 - 2x_2 + x_3 = 0\} .$$

Si indichi una applicazione lineare  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tale che

$$\text{Im}(f) = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle, \quad \ker(f) = V .$$

Si provi che  $f^2 = 0$ .

Si determini la matrice  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  tale che  $f = \mathcal{L}_A$ .

- 4) Si consideri  $\mathbb{R}^3$  con il prodotto scalare canonico, e sia

$$V = \{x \in \mathbb{R}^3 : -3x_1 + 4x_3 = 0\} .$$

Si determinino i vettori  $v \in \mathbb{R}^3$  tali che:

- abbiano  $(12, 0, 9)^T$  come proiezione ortogonale su  $V$ ,
- abbiano norma 25.

5) In  $\mathbb{R}^{3 \times 3}$  si diagonalizzi la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 6 \\ 6 & 0 & 3 \\ 6 & 0 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & -2 \end{pmatrix}^{-1} .$$

6) In  $\mathbb{R}^3$  si opera con il prodotto scalare  $\bullet$  associato alla matrice simmetrica

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} .$$

Si determini  $(\mathbb{R}^3)^\perp$ .

- 1) Si consideri il sottinsieme aperto di  $\mathbb{R}^2$  definito da:

$$\Omega = \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} ,$$

e la funzione  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  definita da

$$f(x) = \frac{1}{\|x\|} .$$

Per  $\forall \theta \in \mathbb{R}$ , si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^3$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $\Gamma(f)$  nel punto  $(\cos \theta, \sin \theta, 1)^T$ .

- 2) Sia

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

la funzione definita da

$$f(x) = \cos^2 x_1 + \sin^2 x_2 ,$$

e sia  $a = (1, 1)^T$ .

- Si provi che  $a$  è un punto regolare di  $f$ .
- Si determinino i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^2$  rispettivamente ortogonale e tangente a  $LS(f; f(a))$  nel punto  $a$ .
- Si disegni  $LS(f; f(a))$ .

- 3) Si consideri il sottinsieme compatto di  $\mathbb{R}^3$

$$\Gamma = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1, x_1 + x_2 + x_3 = 0\} ,$$

e la funzione continua

$$f(x) = x_1^2 + x_2^2 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} .$$

Si determinino i punti di minimo e massimo assoluto di  $f$  su  $\Gamma$ .

- 4) Si consideri il sottinsieme misurabile di  $\mathbb{R}^2$

$$A = \{x \in \mathbb{R}^2 : x_1 \in \mathbb{R}, 0 \leq x_2 \leq e^{-x_1}\}$$

e la funzione misurabile  $f : A \rightarrow \mathbb{R}$  definita da

$$f(x) = x_1 .$$

Si provi che  $f$  è integrabile su  $A$ .

Si calcoli  $\int_A f(x) dx$ .