

## 20.4 Quinta prova di autovalutazione A- esercizi secchi

[Auto5A] [Tempo stimato 1:30h] Tutti gli esercizi valgono 3 punti, tranne il primo, che ne vale 6.

1. Dire quali dei seguenti  $\mathbb{R}$ -sottospazi di  $\mathbb{C}^3$  sono isomorfi

$$V_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{C}^3 \mid x + 2y + 3z = 0\}$$

$$V_2 = \text{Span}((1, 1, 0), (0, 0, 1), (0, 0, 1 + i), (0, 0, i))$$

$$V_3 = \{(x, y, z) \in \mathbb{C}^3 \mid \text{Re}(x) = \text{Im}(x) = \text{Im}(y) = 0\}$$

2. Determinare una applicazione lineare  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tale che  $T \circ T \neq 0$  ma  $T \circ T \circ T \equiv 0$ .
3. Descrivere, se esiste, un morfismo  $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  tale che  $\ker f = \text{Im } f$ .
4. Data la base  $B = (1, 1, 2), (0, 1, 1), (0, 2, 3)$  ed il morfismo

$$\begin{array}{rcl} T: & \mathbb{R}^3 & \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ & (1, 1, 2) & \mapsto (0, 1, 1) \\ & (0, 1, 1) & \mapsto (0, 2, 3) \\ & (0, 2, 3) & \mapsto (2, 2, 4) \end{array}$$

determinare  $(M_T)_B^B$

5. Per quali  $a \in \mathbb{C}$  il morfismo

$$\begin{array}{rcl} T: & \mathbb{C}^3 & \rightarrow \mathbb{C}^3 \\ & (a, 1, 2) & \mapsto (0, 1, 1) \\ & (0, a, -1) & \mapsto (0, 2, 3) \\ & (0, 2, a) & \mapsto (2, 2, 4) \end{array}$$

è ben definito?

6. Data  $B = \underline{v}_1, \underline{v}_2, \underline{v}_3$  base di  $\mathbb{R}^3$  calcolare  $\dim \ker T$  per

$$\begin{array}{rcl} T: & \mathbb{R}^3 & \rightarrow \mathbb{R}^4 \\ & \underline{v}_1 & \mapsto (1, 1, 0, 2) \\ & \underline{v}_2 & \mapsto (3, 4, 0, 7) \\ & \underline{v}_3 & \mapsto (0, 5, 0, 9) \end{array}$$

7. (3pt) Per quali  $a \in \mathbb{R}$  il morfismo

$$\begin{array}{rcl} T: & \mathbb{C}^3 & \rightarrow \mathbb{C}^3 \\ & (1, 0, 1) & \mapsto (1, 1, 1) \\ & (1, 1, 1) & \mapsto (1, 2, 3) \\ & (2, 1, 2) & \mapsto (2, a, 4) \end{array}$$

è ben definito?

8. Determinare una base di  $V = \{\underline{v} \in \mathbb{C}^3 \mid \underline{v} \perp (2, i, i)\} \underset{SSP}{\subseteq} \mathbb{C}^3$

9. Dato  $V = \text{Span}((1, 2, 2), (1, 1, 3))$  determinare una base ortonormale di  $V$

## 20.5 Quinta prova di autovalutazione B - esercizi lunghi

[Auto5B] [Tempo stimato 1h]

**Esercizio 20.35.** [XXX00] *Data la funzione*

$$f: \begin{matrix} \mathbb{R}^3 \\ \left( \begin{matrix} x \\ y \\ z \end{matrix} \right) \end{matrix} \rightarrow \begin{matrix} \mathbb{R}^3 \\ \left( \begin{matrix} x+y-2z \\ x-2y+z \\ -2x+y+z \end{matrix} \right) \end{matrix} \mapsto$$

1. Dimostrare che  $f$  è lineare e determinare  $(M_f)_{E_3}^{E_3}$ .
2. Dire se  $f$  è iniettiva o surgettiva.
3. Determinare basi di  $\ker f$  e  $\operatorname{Im} f$
4. Data la base  $\mathcal{B} = (0, 0, 1), (0, 1, 0), (1, 0, 0)$ , determinare  $(M_f)_{E_3}^{\mathcal{B}}$ .
5. Stabilire per quali di  $k \in \mathbb{R}$  il vettore  $\underline{v} = (1, k+1, k^2-2)$  appartiene a  $\operatorname{Im} f$ .

**Esercizio 20.36.** [XXX01] *Dati  $\underline{v}_1, \underline{v}_2 \in \mathbb{K}^2$  linearmente indipendenti,  $a \in \mathbb{K}$  ed un endomorfismo  $T$  tale che per ogni  $\underline{v}_1, \underline{v}_2$*

$$T: \begin{matrix} \mathbb{K}^2 \\ \underline{v}_1 - \underline{v}_2 \\ a\underline{v}_1 + 2\underline{v}_2 \end{matrix} \rightarrow \begin{matrix} \mathbb{K}^2 \\ \underline{v}_1 - \underline{v}_2 \\ \underline{v}_2 \end{matrix}$$

*Determinare gli  $a$  tali che  $T$  sia iniettivo, surgettivo, isomorfismo e trovare  $(M_T)_B^B$  per una opportuna base  $B$ .*

**Esercizio 20.37.** [ASD02] *Sia dato un morfismo di  $\mathbb{K}$ -spazi  $T: \mathbb{K}[x]_{\leq 2} \rightarrow \mathbb{K}[x]_{\leq 3}$  che soddisfa le condizioni*

$$T(3x^2 - 1) = x^2 \quad T(x + 2) = 3$$

1. Descrivere tutti i morfismi  $T$  che soddisfano le condizioni.
2. Trovare e descrivere, se possibile dei particolari morfismi  $T$  per cui (svolgere separatamente i tre casi):
  - (a)  $\operatorname{rk}(T) = 4$  e  $1 \in \operatorname{Im}(T)$ .
  - (b)  $\operatorname{rk}(T) = 3$  e  $x^3 + x^2 + 1 \in \operatorname{Im}(T)$
  - (c)  $\operatorname{rk}(T) = 2$  e  $x^3 + x^2 + 1 \in \operatorname{Im}(T)$