

Tensori.

Preliminari.

1. Come produrre nuovi spazi vettoriali a partire da dati spazi V_1, V_2, \dots ?

Ad esempio, se V, W sono due spazi vettoriali, si può costruire la loro "somma" prendendo lo spazio (prodotto cartesiano)

$$V \times W = \{ (v, w) \mid v \in V, w \in W \}$$

con somma $(v, w) + (v', w') = (v+v', w+w')$ e prodotto esterno $\alpha(v, w) = (\alpha v, \alpha w)$. La dimensione di $V \times W$ è la somma delle dimensioni di V e di W : se $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ è base di V , $B' = \{w_1, \dots, w_m\}$ è base di W , allora $(v_1, 0), \dots, (v_n, 0), (0, w_1), \dots, (0, w_m)$ è base di $V \times W$. In effetti, se $v = \sum \alpha_i v_i$ e $w = \sum \beta_j w_j$, allora $(v, w) = \sum \alpha_i (v_i, 0) + \sum \beta_j (0, w_j)$.

A volte si usa la notazione $V \oplus W$ invece di $V \times W$, anche se questa notazione può confondere perché è quella comunemente usata per la somma diretta di due sottospazi V, W di uno stesso spazio U . In effetti, se V e W sono sottospazi di U che sono in somma diretta (cioè $V \cap W = \{0\}$) allora la loro somma vettoriale $V+W$ si denota con $V \oplus W$ ed è naturalmente isomorfa a $V \times W$, mandando $v+w \rightarrow (v, w)$. Però $V \times W$ si può definire in astratto e non richiede che V, W stiano nello stesso spazio vettoriale (e infatti se $V, W \subset U$, ma $\dim(V \cap W) > 0$, allora $\dim(V+W) < \dim(V \times W)$).

Se $f: V \rightarrow V$, $g: W \rightarrow W$ sono endomorfismi, si può costruire un endomorfismo $f \times g: V \times W \rightarrow V \times W$, ponendo $f \times g((v, w)) = (f(v), g(w))$. Si verifica subito la linearità di $f \times g$. Se A è la matrice di f rispetto a v_1, \dots, v_n , B la matrice di g rispetto a w_1, \dots, w_m , allora la matrice di $f \times g$ rispetto alle basi $(v_1, 0), \dots, (v_n, 0), (0, w_1), \dots, (0, w_m)$ è la matrice a blocchi diagonali $\begin{bmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{bmatrix}$. Quindi un endomorfismo $h \in \mathcal{L}(V \times W)$ è uguale a $f \times g$ per qualche $f \in \mathcal{L}(V)$, $g \in \mathcal{L}(W)$, se e solo se i sottospazi $V \times \{0\}$ e $\{0\} \times W$ sono h -invarianti. Gli endomorfismi del tipo $f \times g$ formano un sottospazio di $\mathcal{L}(V \times W)$.

di dimensione $n^2 + m^2$ (anche dim $\mathcal{L}(V \times W) = (n+m)^2$).

2. A partire da V, W , abbiamo trovato uno spazio vettoriale di dimensione uguale alla loro somma.

Vediamo se si può costruire uno spazio che ha dimensione il prodotto. Si può partire dalle basi

\mathcal{B} e \mathcal{B}' e trovare uno spazio vettoriale che abbia una base che sia in corrispondenza biunivoca con le coppie (v_i, w_j) (che sono $n \cdot m$).

Sia quindi U uno spazio vettoriale di dimensione $n \cdot m$, e sia u_{ij} , $i=1, \dots, n, j=1, \dots, m$, una sua base (le indicizziamo con 2 indici, ma è comunque una base). La corrispondenza che manda

$(v_i, w_j) \rightarrow u_{ij}$ si estende a un'applicazione $\varphi: V \times W \rightarrow U$:

$$\varphi\left(\sum_i \alpha_i v_i, \sum_j \beta_j w_j\right) \rightarrow \sum_{ij} \alpha_i \beta_j u_{ij}$$

che è chiaramente bilineare. [attenzione: gli $n \cdot m$ vettori $(v_i, w_j) \in V \times W$ non sono ovviamente linearmente indipendenti in $V \times W$, che ha dimensione $n+m$, e meno che $n \cdot m = 1$ (anche se $n=m=2$ i 4 vettori risultano dipendenti)].

Lemma 1 $\{\varphi(v_i, w_j)\}$ è base di $U \Rightarrow \{\varphi(v'_i, w'_j)\}$ è base di

U , per qualunque altra base $\{v'_i\}$ di V e $\{w'_j\}$ di W .

Dim

$$v'_i = \sum_h p_{hi} v_h \quad w'_j = \sum_k q_{kj} w_k \Rightarrow \varphi(v'_i, w'_j) = \sum_{hk} p_{hi} q_{kj} u_{hk} \quad (*)$$

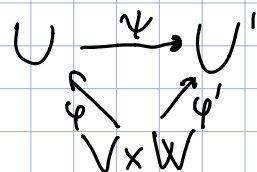
Quindi:

$$\sum_{ij} \delta_{ij} \varphi(v'_i, w'_j) = \sum_{ijk} \delta_{ij} p_{hi} q_{kj} u_{hk} = \sum_{hk} \left(\sum_{ij} \delta_{ij} p_{hi} q_{kj} \right) u_{hk} = 0$$

$\Rightarrow P (\delta_{ij})^t Q = 0$, dove $P = (p_{rs})$, $Q = (q_{tu})$ sono le matrici di cambiamento di base. Essendo P e Q di rango massimo, segue $(\delta_{ij}) = \underline{\underline{0}}$

Def 1 Una coppia (U, φ) dove U è uno sp. vettoriale di dim $n \times m$ e $\varphi: V \times W \rightarrow U$ è bilineare e $\varphi(v_i, w_j) = u_{ij}$ è una base di U per una coppia di basi $\{v_i\}$ di V e $\{w_j\}$ di W (e quindi per tutte le coppie di basi, per il lemma) si dice un **PRODOTTO TENSORIALE** di V e W .

Se (U', φ') è un altro prodotto tensoriale di V e W , l'applicazione lineare ψ che estende la corrispondenza $\varphi(v_i, w_j) \rightarrow \varphi'(v_i, w_j)$ dà un isomorfismo tra U e U' , t.c. $\psi \varphi(v, w) = \varphi'(v, w) \quad \forall v \in V, w \in W$. In questo senso quindi il prodotto tensoriale è unico.



Un modo semplice per definire la coppia (U, φ) è di fissare una base u_{ij} a 2 indici di U (e sarà $u_{ij} = \varphi(v_i, w_j)$, $i=1, \dots, n$, $j=1, \dots, m$).

In questo modo i vettori $u \in U$ si scrivono come $u = \sum_{ij} d_{ij} u_{ij}$, $d_{ij} \in \mathbb{K}$.

Quindi le coordinate di u le pensiamo disposte in una matrice $n \times m$ (d_{ij}) piuttosto che in un vettore.

NOTAZIONE. Si potrà scrivere $V \otimes W$ invece di U , e $v \otimes w$ invece di $\varphi(v, w)$. In particolare, $u_{ij} = \varphi(v_i, w_j) = v_i \otimes w_j$ è la base di $V \otimes W$.

Un qualunque vettore $u \in U = V \otimes W$ si dirà un **TENSORE**.

Un generico tensore u si scriverà quindi, in termini della base $v_i \otimes w_j$, come

$$u = \sum_{ij} d_{ij} u_{ij} = \sum_{ij} d_{ij} v_i \otimes w_j, \quad d_{ij} \in \mathbb{K}.$$

Vediamo come cambierebbe queste espressioni cambiando base in V e in W . Sia v'_i un'altra base di V , con $v_j = \sum_{i=1}^n p_{ij} v'_i$, e similmente sia w'_h un'altra base di W , con $w_k = \sum_{h=1}^m q_{hk} w'_h$. Allora:

$$v_j \otimes w_k = \left(\sum_i p_{ij} v'_i \right) \otimes \left(\sum_h q_{hk} w'_h \right) \stackrel{\text{per bilinearità}}{=} \sum_{i,h} p_{ij} q_{hk} v'_i \otimes w'_h$$

$$\begin{aligned} \text{e quindi } u &= \sum_{j,k} \alpha_{jk} v_j \otimes w_k = \sum_{j,k} \alpha_{jk} \left(\sum_{i,h} p_{ij} q_{hk} v'_i \otimes w'_h \right) = \\ &= \sum_{i,h} \left(\sum_{j,k} \alpha_{jk} p_{ij} q_{hk} \right) v'_i \otimes w'_h = \sum_{i,h} \alpha'_{ih} v'_i \otimes w'_h \end{aligned}$$

cioè: $\alpha'_{ih} = \sum_{j,k} p_{ij} q_{hk} \alpha_{jk}$ [in termini matriciali: $(\alpha')_{ih} = P (\alpha)_j \hat{Q}$]

In altri termini, le matrici $n \times m$ del cambiamento di base i date da

$$M = (p_{ij} q_{hk}),$$

con le righe indicizzate dalle coppie i,h e le colonne indicizzate dalle coppie j,k . Se si ordinano le coppie in modo lessicografico $[(1,1), \dots, (1,m), (2,1), \dots, (2,m), \dots, (n,1), \dots, (n,m)]$ allora

$$M =$$

$$\begin{bmatrix} p_{11} q_{11} & p_{11} q_{12} & \dots & p_{11} q_{1m} & p_{12} q_{11} & p_{12} q_{12} & \dots & p_{12} q_{1m} & \dots & p_{1n} q_{11} & p_{1n} q_{12} & \dots & p_{1n} q_{1m} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ p_{21} q_{m1} & p_{21} q_{m2} & \dots & p_{21} q_{mm} & p_{22} q_{m1} & p_{22} q_{m2} & \dots & p_{22} q_{mm} & \dots & p_{2n} q_{m1} & p_{2n} q_{m2} & \dots & p_{2n} q_{mm} \\ p_{21} q_{11} & p_{21} q_{12} & \dots & p_{21} q_{1m} & p_{22} q_{11} & p_{22} q_{12} & \dots & p_{22} q_{1m} & \dots & p_{2n} q_{11} & p_{2n} q_{12} & \dots & p_{2n} q_{1m} \\ p_{21} q_{m1} & p_{21} q_{m2} & \dots & p_{21} q_{mm} & p_{22} q_{m1} & p_{22} q_{m2} & \dots & p_{22} q_{mm} & \dots & p_{2n} q_{m1} & p_{2n} q_{m2} & \dots & p_{2n} q_{mm} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ p_{n1} q_{11} & p_{n1} q_{12} & \dots & p_{n1} q_{1m} & p_{n2} q_{11} & p_{n2} q_{12} & \dots & p_{n2} q_{1m} & \dots & p_{nn} q_{11} & p_{nn} q_{12} & \dots & p_{nn} q_{1m} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ p_{n1} q_{m1} & p_{n1} q_{m2} & \dots & p_{n1} q_{mm} & p_{n2} q_{m1} & p_{n2} q_{m2} & \dots & p_{n2} q_{mm} & \dots & p_{nn} q_{m1} & p_{nn} q_{m2} & \dots & p_{nn} q_{mm} \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} p_{11} Q & p_{12} Q & \dots & p_{1n} Q \\ p_{21} Q & p_{22} Q & & p_{2n} Q \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ p_{m1} Q & p_{m2} Q & & p_{mn} Q \end{bmatrix}$$

La matrice $m \times n$ così ottenuta si dice prodotto di Kronecker delle matrici P e Q e si indica anche con $P \otimes Q$.

Dipende dalla scelta dell'ordinamento, ma ha la proprietà:

P, Q invertibili $\Rightarrow P \otimes Q$ è invertibile e $(P \otimes Q)^{-1} = P^{-1} \otimes Q^{-1}$.
(esercizio).

(ricontreremo il prodotto di Kronecker tra poco).

Un tensore u che stia nell'immagine dell'applicazione bilineare φ , cioè si possa scrivere $u = v \otimes w$, si dirà **TENSORE DECOMPONIBILE**, altrimenti si dirà **INDECOMPONIBILE**.
Caratterizziamo i tensori decomponibili.

Teorema 1. $u = \sum_{i,j} \alpha_{ij} u_{ij}$ è decomponibile $\Leftrightarrow \text{rk}(\alpha_{ij}) \leq 1$.

dim. \Rightarrow Se $u = v \otimes w$, $v = \sum \alpha_i v_i$, $w = \sum \beta_j w_j$, allora per bilinearità $u = (\sum \alpha_i v_i) \otimes (\sum \beta_j w_j) = \sum_{i,j} \alpha_i \beta_j v_i \otimes w_j = \sum_{i,j} \alpha_i \beta_j u_{ij}$. È immediato vedere che $\text{rk}(\alpha_i \beta_j) \leq 1$ (tutte le righe sono proporzionali).

\Leftarrow Se $\text{rk}(\alpha_{ij}) = 0$ $u = 0$, quindi $u = 0 \otimes 0$. Sia $\text{rk}(\alpha_{ij}) = 1$. Allora una riga, ad es. la 1^a è $\neq 0$, e le altre risultano multiple di essa.

Quindi $\alpha_{ij} = \alpha_i \alpha_{1j}$. Ponendo $\beta_j = \alpha_{1j}$, si ha $\alpha_{ij} = \alpha_i \beta_j$, da dove $u = (\sum \alpha_i v_i) \otimes (\sum \beta_j w_j)$.

Oss. 1. Se $u = \sum \alpha_{ij} u_{ij}$, il rango $\text{rk}(\alpha_{ij})$ vale al massimo $\min\{n, m\} = N$. Poiché ogni matrice $n \times m$ è somma di al max N matrici di rango 1, si ha per il teorema 1 che ogni tensore u si scrive come somma di al più N tensori decomponibili.

Si potrebbe definire il rango di u come il min

h t.c. $0 \leq h \leq N$ e

$$u = v^{(1)} \otimes w^{(1)} + v^{(2)} \otimes w^{(2)} + \dots + v^{(h)} \otimes w^{(h)} \quad (*)$$

per cui un tensore decomponibile ha rango 1.

Si ha:

Proposizione 1 $u = \sum \alpha_{ij} u_{ij}$ ha rango $h \Leftrightarrow \text{rk}(\alpha_{ij}) = h$.

Deriva subito da:

Lemma 2. Una matrice A di tipo $n \times m$ ha rango $k \Leftrightarrow$ è somma di k matrici di rango 1, e non meno.

dim lemma (\Rightarrow) Poiché

$$\operatorname{rk}(M+N) \leq \operatorname{rk} M + \operatorname{rk} N$$

(1)

la matrice A non è somma di $< k$

matrici di rango 1. Per fissare le idee, supponiamo che le prime k righe A_1, \dots, A_k

di A siano linearmente indipendenti. Allora $\forall i > k \quad A_i = \sum_{r=1}^k \lambda_{ir} A_r$.

Sia $M^{(r)} \in \mathbb{M}_{n,m}$ la matrice la cui prima k righe sono nulle, ad eccezione della r -esima che è A_r ; le successive righe valgono $\lambda_{n+1,r} A_r$

$\dots, \lambda_{n,r} A_r$:

$$M^{(r)} = \begin{bmatrix} 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \\ A_r & & & \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ \lambda_{n+1,r} & A_r & & \\ \vdots & & & \\ \lambda_{n,r} & A_r & & \end{bmatrix}$$

È chiaro che $\sum M^{(r)} = 1$ e $A = \sum_{r=1}^n M^{(r)}$.

(\Leftarrow) $\operatorname{rk}(d_{ij}) \leq k$ per (1). Non può essere $\operatorname{rk}(d_{ij}) < k$ per la prima parte, altrimenti (d_{ij}) sarebbe somma di $< k$ matrici di rango 1.

Oss. 2 Se $u = \sum d_{ij} v_i \otimes w_j$, se cambiamo base $v_i = \sum p_{ri} v'_i$,

$w_j = \sum q_{sj} w'_s$, si ottiene (come nella dimostrazione del lemma 1)

$$u = \sum_{ijrs} d_{ij} p_{ri} q_{sj} v'_i \otimes w'_s = \sum_{rs} \left(\sum_{ij} p_{ri} d_{ij} q_{sj} \right) v'_i \otimes w'_s = \sum_{rs} \beta_{rs} v'_i \otimes w'_s$$

cioè $(\beta_{rs}) = P(d_{ij}) Q \quad (2)$

Quindi il rango dei coefficienti non cambia: dipende solo da U, Q .

Esempio 1. Siano V e W due copie di \mathbb{R}^2 , con basi canoniche v_1, v_2 e w_1, w_2 rispettivamente. Uno spazio U di dimensione 4 con base a 2 indici $\leq i, j \leq 2$ è ad esempio lo spazio delle matrici 2×2 , con base u_{ij} data dalle matrici avente 1 in posizione i, j , e uno 0 altrove. L'applicazione

$\varphi: V \times W \rightarrow U$ estende $\varphi(v_i, w_j) = u_{ij}$, ed è data in coordinate da

$$\varphi\left(\sum \alpha_i v_i, \sum \beta_j w_j\right) = \sum \alpha_i \beta_j u_{ij}$$

quindi è appunto la matrice $(\alpha_i \beta_j)$. I tensori decomponibili sono proprio le matrici di rango 1 (e quelli 0-decomponibili le matrici di rango 2, che sono in questo caso tutti i tensori indecomponibili).

Analogamente, se $V = \mathbb{K}^n$, $W = \mathbb{K}^m$, con basi canoniche $\{v_i\}$, $\{w_j\}$ rispettivamente, si può vedere come $V \otimes W$ lo spazio U delle matrici $n \times m$, con base canonica u_{ij} .

Siano ora $f: V \rightarrow V$, $g: W \rightarrow W$ trasformazioni lineari, e ne $(U = V \otimes W, \varphi)$ un prodotto tensoriale. Indichiamo con

$$f \otimes g: V \otimes W \rightarrow V \otimes W$$

la trasformazione lineare definita estendendo linearmente la corrispondenza

$$v \otimes w \rightarrow f(v) \otimes g(w)$$

definita sui tensori decomponibili. In termini di basi $\{v_i\}$, $\{w_j\}$ tale corrispondenza si scrive, se $v = \sum \alpha_i v_i$, $w = \sum \beta_j w_j$:

$$\sum \alpha_i \beta_j v_i \otimes w_j \rightarrow \left(\sum \alpha_i f(v_i)\right) \otimes \sum \beta_j g(w_j) = \sum_{ij} \alpha_i \beta_j f(v_i) \otimes g(w_j)$$

e quindi $f \otimes g$ è l'applicazione lineare che estende unicamente
 $v_i \otimes w_j \rightarrow f(v_i) \otimes g(w_j)$. Se $A = (a_{ni})$; $B = (b_{nj})$ sono le matrici di f
 e g rispetto alle date basi, allora

$$f(v_i) \otimes g(w_j) = \left(\sum_n a_{ni} v_n \right) \otimes \left(\sum_s b_{sj} w_s \right) = \sum_{ns} a_{ni} b_{sj} v_n \otimes w_s$$

Ordinando le coppie di indici in ordine lexicografico, la matrice di
 $f \otimes g$ risulta: $(A \otimes B)_{nq, ij} = a_{ni} b_{qj}$

$$(A \otimes B) = \begin{bmatrix} a_{11} b_{11} & a_{11} b_{12} & \dots & a_{11} b_{1m} & a_{12} b_{11} & \dots & a_{12} b_{1m} & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{21} b_{11} & a_{21} b_{12} & \dots & a_{21} b_{1m} & a_{22} b_{11} & \dots & a_{22} b_{1m} & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{21} b_{21} & \dots & a_{21} b_{2m} & a_{22} b_{21} & \dots & a_{22} b_{2m} & \dots & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} b_{11} & \dots & a_{n1} b_{1m} & a_{n2} b_{11} & \dots & a_{n2} b_{1m} & \dots & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} b_{21} & \dots & a_{n1} b_{2m} & a_{n2} b_{21} & \dots & a_{n2} b_{2m} & \dots & \dots \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} b_{11} & \dots & a_{11} b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{1m} b_{11} & \dots & a_{1m} b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{21} b_{11} & \dots & a_{21} b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{2m} b_{11} & \dots & a_{2m} b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} b_{11} & \dots & a_{n1} b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{nm} b_{11} & \dots & a_{nm} b_{1m} \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} a_{11} B & a_{12} B & \dots & a_{1m} B \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{21} B & a_{22} B & \dots & a_{2m} B \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} B & a_{n2} B & \dots & a_{nm} B \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{bmatrix} \quad (\text{prodotto di Kronecker delle matrici } A \text{ e } B)$$

Oss 3 1) Se V, W sono spazi euclidei rispetto a prodotti scalari γ_V, γ_W , allora $V \otimes W$ è uno spazio euclideo con prodotto $\gamma_{V \otimes W}$ che sui tensori decomponibili è definito come:

$$\psi_{V \otimes W}(v \otimes w, v' \otimes w') = \psi_V(v, v') \psi_W(w, w')$$

Se $v = \sum d_i v_i$, $w = \sum \beta_j w_j$, $v' = \sum d'_n v'_n$, $w' = \sum \beta'_s w_s$, si ha:

$$\begin{aligned} \psi_{V \otimes W}\left(\sum d_i \beta_j v_i \otimes w_j, \sum d'_n \beta'_s v'_n \otimes w_s\right) &= \sum d_i \beta_j d'_n \beta'_s \psi_{V \otimes W}(v_i \otimes w_j, v'_n \otimes w_s) \\ &= \sum d_i \beta_j d'_n \beta'_s \psi_V(v_i, v'_n) \psi_W(w_j, w_s) = \\ &= \psi_V\left(\sum d_i v_i, \sum d'_n v'_n\right) \psi_W\left(\sum \beta_j w_j, \sum \beta'_s w_s\right) \end{aligned}$$

e quindi in generale

$$\psi_{V \otimes W}\left(\sum d_{ij} v_i \otimes w_j, \sum d'_{ns} v'_n \otimes w_s\right) = \sum d_{ij} d'_{ns} \psi_V(v_i, v'_n) \psi_W(w_j, w_s).$$

Se $\{v_i\}$ e $\{w_j\}$ sono basi ortonormali, allora $\{v_i \otimes w_j\}$ è una base ortonormale per $\psi_{V \otimes W}$ [in tal caso: $\psi_{V \otimes W}\left(\sum d_{ij} v_i \otimes w_j, \sum d'_{ns} v'_n \otimes w_s\right) = \sum_{ij} d_{ij} d'_{ij}$]

Se M_V e M_W sono le matrici di ψ_V e ψ_W rispetto alle date basi, allora da:

$$\psi_{V \otimes W}(v_i \otimes w_j, v'_n \otimes w_s) = \psi_V(v_i, v'_n) \psi_W(w_j, w_s)$$

segue

$$(M_{V \otimes W})_{ij, ns} = (M_V)_{in} (M_W)_{js}$$

cioè lo stesso prodotto di Kronecker.

Esercizi 1) A, B simmetriche $\stackrel{?}{\Rightarrow}$ il loro prodotto di Kronecker è una matrice simmetrica. Se A e B sono ortogonali $\stackrel{?}{\Rightarrow}$ il loro prodotto di Kronecker è ortogonale.

2) Stesso esercizio ma con f, g operatori simmetrici (ortogonali) rispetto a $\psi_V, \psi_W \stackrel{?}{\Rightarrow} f \otimes g$ è simmetrico (ortogonale) rispetto a $\psi_{V \otimes W}$.

NOTA. L'applicazione bilineare $\varphi: V \times W \rightarrow U$ che definisce il prodotto tensoriale non è ovviamente iniettiva. Per bilinearità si ha (nelle notazioni

$$\varphi(v, w) = v \otimes w) \quad 0 \otimes w = v \otimes 0 = 0, \quad \alpha(v \otimes w) = (\alpha v) \otimes w = v \otimes (\alpha w),$$

(e in particolare $v \otimes w = (\alpha v) \otimes (\alpha^{-1} w)$, $\forall \alpha \neq 0$).

Vedere in quanti modi un certo tensore decomponibile u si può scrivere come $u = v \otimes w$ equivale a vedere in quanti modi una data matrice (α_{ij}) di rango 1 si può scrivere nella forma

$$\alpha_{ij} = \alpha_i \beta_j.$$

Esercizio. Sia $A = (\alpha_{ij}) \in \mathcal{M}_{m,m}(K)$ di rango 1, sia $\varphi: K^n \times K^m \rightarrow \mathcal{M}_{m,m}$
 $\varphi(x, y) = (x_i y_j)$. Studiare $\varphi^{-1}(A)$.