

$$1(a) \quad f_a(x,y) = x^2 - \log(a + x^2 + y^2) \quad , a \in \mathbb{R}.$$

Intanto descriviamo il dominio di f :

$$x^2 + y^2 > -a \quad \text{se } a > 0 \quad D(f_a) = \mathbb{R}^2$$

$$\text{se } a \leq 0 \quad D(f_a) = \mathbb{R}^2 - \{x^2 + y^2 \leq |a|\}$$

$$\left\{ \frac{\partial f}{\partial x} = 2x - \frac{2x}{a + x^2 + y^2} = \frac{2x}{a + x^2 + y^2} (x^2 + y^2 + a - 1) = 0 \right.$$

$$\left. \frac{\partial f}{\partial y} = -\frac{2y}{a + x^2 + y^2} = 0 \right.$$

Dalla seconda $y=0$, mentre le prime due $x=0$ oppure $x^2 = 1-a$

Quindi si ha $P \equiv (0,0)$, che sta in $D(f_a)$ se $a > 0$.

$Q \equiv (\sqrt{1-a}, 0)$, $Q' \equiv (-\sqrt{1-a}, 0)$, se $a \leq 1$.

Usando l' Hessiano:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 2 - 2 \frac{a+x^2+y^2-2x^2}{(a+x^2+y^2)^2} = 2 \left(1 - \frac{a-x^2+y^2}{(a+x^2+y^2)^2} \right)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = -2 \frac{a+x^2+y^2-2y^2}{(a+x^2+y^2)^2} = -2 \frac{a+x^2-y^2}{(a+x^2+y^2)^2}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{4xy}{(a+x^2+y^2)^2}$$

quindi

$$H(P) = \begin{bmatrix} 2(1-\frac{1}{a}) & 0 \\ 0 & -\frac{2}{a} \end{bmatrix}$$

definito
per $a > 0$. Quindi

per $0 < a < 1$ P è un max, per $a > 1$ un punto di sella.

Per $a=1$ lo sviluppo di Taylor in $(0,0)$ di

$$f_1(x,y) = x^2 - x^2 - y^2 + \frac{1}{2}(x^2+y^2)^2 + \dots \quad \text{che è un punto di sella.}$$

$$H(Q) = H(Q') = \begin{bmatrix} 4(1-a) & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{definito} \\ \text{per } a \leq 1; \text{ per } a < 1 \text{ sono} \\ \text{punti di sella; per } a=1 \text{ } P=Q=Q' \end{array}$$

è considerato sopra.

6) Col vincolo $x^2 + y^2 = 1$ e $a=1$, la funzione da studiare diventa $x^2 - \log(2)$; sulla circonferenza $x^2 + y^2 = 1$ che queste funzione assume minimo per $x=0$, e quindi $y=\pm 1$, e assume massimo per $x=\pm 1$, e quindi $y=0$.

2. Il dominio è $\mathbb{R}^3 \setminus \{(x, 0, 0) \mid x \in \mathbb{R}\} = \mathbb{R}^3 \setminus \text{asse } x$

che non è semplicemente connesso (un cammino chiuso che giri intorno all'asse x non può ridursi a un punto nel dominio).

Facendo le derivate parziali unite si ottiene che la condizione necessaria

$\frac{\partial F_i}{\partial x_j} = \frac{\partial F_j}{\partial x_i}$ è verificata. Per mostrare che è anche sufficiente,

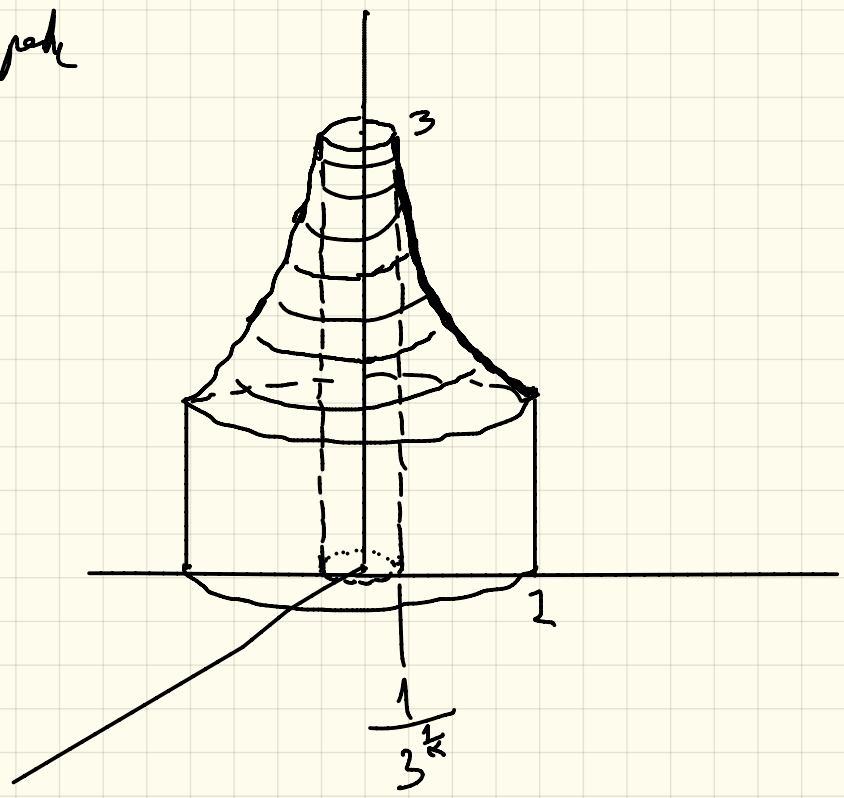
calcoliamo il potenziale di \vec{F} .

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{1}{y^2+z^2} \Rightarrow \varphi(x,y,z) = \frac{x}{y^2+z^2} + c(y,z) ;$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial y} = -\frac{2xy}{(y^2+z^2)^2} + \frac{\partial c}{\partial y} = -\frac{2xz}{(y^2+z^2)^2} \Rightarrow c = c(z)$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial z} = -\frac{2xz}{(y^2+z^2)^2} + \frac{dc}{dz} = -\frac{2xz}{(y^2+z^2)^2} \Rightarrow \varphi = \frac{x}{y^2+z^2} + c$$

ES 1 second part



S_α si può gettare in diversi modi:

I modo: $S_\alpha = C' \cup S'_\alpha$ dove

C' è il cilindro $0 \leq z \leq 1$, $r \leq 1$ e

$$S'_\alpha = \left\{ 1 \leq z \leq 3, 0 \leq r \leq \frac{1}{z^{1/\alpha}} \right\}$$

$$\text{Vol } C' = \pi$$

$$\text{Vol } S'_\alpha = \int_1^3 \pi \frac{1}{z^{1/\alpha}} dz = \begin{cases} \frac{\alpha \pi}{\alpha-2} \left[z^{1-\frac{2}{\alpha}} \right]_1^3 = \frac{\alpha \pi}{\alpha-2} \left(3^{1-\frac{2}{\alpha}} - 1 \right) & \text{se } \alpha \neq 2 \\ \pi \left[\log z \right]_1^3 = \pi \log 3 & \text{se } \alpha = 2 \end{cases}$$

$$\text{quindi } \text{Vol } S_\alpha = \begin{cases} -\pi \left(1 - \frac{\alpha}{\alpha-2} + \frac{\alpha}{\alpha-2} 3^{1-\frac{2}{\alpha}} \right) = \frac{\pi}{\alpha-2} \left(\alpha 3^{1-\frac{2}{\alpha}} - 2 \right) & \text{se } \alpha \neq 2 \\ \pi (1 + \log 3) & \text{se } \alpha = 2 \end{cases}$$

II modo $S_\alpha = C'' \cup S''_\alpha$ dove C'' è il cilindro $0 \leq z \leq 3$, $r \leq \frac{1}{3^{1/\alpha}}$ e

$$S''_\alpha = \text{solido di } f(x, y) = \frac{1}{z^\alpha} \text{ nel dominio } D = \left\{ \frac{1}{3^{1/\alpha}} \leq r \leq 1 \right\}$$

$$\text{Vol } C'' = \pi \frac{1}{3^{2/d}} \cdot 3 = \pi 3^{1-\frac{2}{d}}$$

$$\text{Vol}(S_\alpha'') = \iint_0^{\pi} \frac{1}{r^\alpha} dx dy = \int_0^{\pi} d\theta \int_{1/3}^1 \frac{1}{r^\alpha} r dr = 2\pi \int_{1/3}^1 r^{1-\alpha} dr =$$

$$\frac{2\pi}{2-\alpha} \left[r^{2-\alpha} \right]_{1/3}^1 = \frac{2\pi}{2-\alpha} \left(1 - \frac{1}{3^{\frac{2-\alpha}{d}}} \right) \quad \text{e } \alpha \neq 2$$

$$2\pi (\log 3) \Big|_{1/3}^1 = -2\pi \log 3^{\frac{1}{3}} = \pi \log 3 \quad \text{e } \alpha = 2$$

$$\begin{aligned} \text{quindi } \text{Vol } S_\alpha &= \pi \left(3^{1-\frac{2}{d}} + \frac{2}{2-\alpha} - \frac{2}{(2-\alpha) 3^{\frac{2-\alpha}{d}}} \right) = \frac{\pi}{2-\alpha} \left(-\alpha 3^{\frac{\alpha-2}{d}} + 2 \right) = \frac{\pi}{2-\alpha} \left(\alpha 3^{\frac{\alpha-2}{d}} - 2 \right) \\ &= \pi (1 + \log 3) \quad (\alpha = 2) \end{aligned}$$

Perché S_α è invariante per qualunque rotazione rispetto all'asse z , il baricentro deve rimanere fermo per tale rotazione, quindi sta sull'asse z , cioè le sue coordinate x, y sono 0. La coordinata z_0 si trova

$$z_G = \frac{\iiint_{S_\alpha} z \, dV}{\iiint_{S_\alpha} dV} = \frac{\iiint_{S_\alpha} z \, dV}{\text{Vol}(S_\alpha)}$$

Procederé así con el método I que me da:

$$\iiint_{S_\alpha} z \, dV = \iiint_C z \, dV + \int_1^3 \pi z \frac{1}{z^{2/\alpha}} dz = \int_0^1 \pi z \, dz + \pi \int_1^3 z^{1-\frac{2}{\alpha}} dz = \frac{\pi}{2} + \pi \alpha \frac{z^{\frac{2\alpha-2}{\alpha}} - 1}{2\alpha-2}$$

$$= \frac{\pi}{2} + \pi \log 3 \quad \text{si } \alpha = 1$$

si $\alpha \neq 1$

Entonces:

$$z_\alpha = \frac{\frac{\pi}{2} \left(1 + \frac{\alpha}{\alpha-1} \left(3^{\frac{2\alpha-2}{\alpha}} - 1 \right) \right)}{\frac{\pi}{2} \left(\alpha 3^{\frac{\alpha-2}{\alpha}} - 2 \right)} = \frac{\alpha-2}{2(\alpha-1)} \frac{\left(\alpha-1 + \alpha 3^{\frac{2\alpha-2}{\alpha}} - \alpha \right)}{\left(\alpha 3^{\frac{\alpha-2}{\alpha}} - 2 \right)} = \frac{\alpha-2}{2(\alpha-1)} \frac{\left(3^{1-\frac{2}{\alpha}} - 1 \right) \alpha}{\left(3^{1-\frac{1}{\alpha}} - 2/\alpha \right)}$$

si $\alpha \neq 1$

Entonces:

$$\lim_{\alpha \rightarrow \infty} z_\alpha = \frac{3}{2}$$

Es. 2 seconda parte (a) $\text{dist}(A_0, A_1) = \sqrt{0^2 + 2^2 + 2^2} = 2\sqrt{2}$, $\text{dist}(A_1, A_2) = \sqrt{2^2 + 2^2 + 0^2} = 2\sqrt{2}$, ecc.

(b)

	E	$8C_3$	$3C_2$	$6\sigma_1$	$6S_4$
θ	0	$\frac{2\pi}{3}$	π	0	$\frac{\pi}{2}$
$2\cos\theta + 1$	3	0	-1	1	-1
u_n	4	1	0	2	0
$\chi(R)$	12	0	0	2	0

(c) $a_1 = \frac{1}{24} (12 + 0 + 0 + 12 + 0) = 1$

$a_2 = \frac{1}{24} (12 + 0 + 0 - 12 + 0) = 0$

$a_3 = \frac{1}{24} (24 + 0 + 0 + 0 + 0) = 1$

$$a_4 = \frac{1}{24} (36 + 0 + 0 + 12 + 0) = 2$$

$$a_3 = \frac{1}{24} (36 + 0 + 0 - 12 + 0) = 1$$

(d) (i) Le coordinate del baricentro sono date dalla media delle coordinate dei punti:

$$x_G = \frac{1}{4} (1+1-1-1) = 0$$

$$y_G = \frac{1}{4} (1-1+1-1) = 0$$

$$z_G = \frac{1}{4} (1-1-1+1) = 0$$

Poiché i punti vengono permutati da una simmetria,

le medie delle coordinate non variano.

(ii) Se fosse riducibile ci dovrebbe essere una retta passante per l'origine invariata per ogni simmetria, e si vede facilmente che non c'è. Anzi la equazione coincide con le F_1 o le F_2 . Se prendiamo una σ_d ,



ad esempio la riflessione rispetto al piano che passa per $(1,1,1)$, $(-1,-1,1)$ e per $(-1,-1,-1)$, $(1,1,-1)$, si vede che i vettori di base \vec{i} , \vec{j} si scambiano tra loro mentre \vec{k} rimane fisso. Anzi $\det \sigma_d = 1$, e pertanto la rappresentazione è la F_1 .