

# Estremi vincolati di una $f(x_1, \dots, x_n)$

$$f: D \rightarrow \mathbb{R}, \quad D \subset \mathbb{R}^2$$

vincolo  $g(x, y) = 0$

cioè  $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid g(x, y) = 0\}$

Problema trovare i massimi e i minimi vincolati di  $f$

massimo vincolato  $P = (x_0, y_0)$  t.c.  $g(x_0, y_0) = 0$   
e  $f(x, y) \leq f(x_0, y_0) \quad \forall (x, y) \text{ t.c. } g(x, y) = 0$

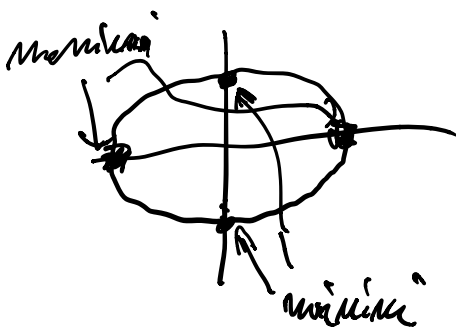
osservazione: se  $P$  è massimo (non vincolato) di  $f \Rightarrow P$  è massimo vincolato

Il viceversa non vale:

es.  $f(x, y) = x^2 + y^2$

ha solo un massimo in  $(0, 0)$  e nessun altro punto critico

$$g(x, y) = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 1 = 0$$



La  $f$  ha sia un massimo che un minimo vincolato.

(per Weierstrass,  $f$  vincolata su un compatto ammette massimo e minimo)

$$f(x, y, z)$$

vincolo

$$g(x, y, z) = 0$$

una superficie

oppure

$$\begin{cases} g_1(x, y, z) = 0 \\ g_2(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

equilibrio: il vincolo è l'insieme di punti

$$g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$g(x, y, z) = (g_1(x, y, z), g_2(x, y, z))$$

$g(x, y) = 0$  un punto  $(x_0, y_0) \in$  vincolo  
 $(g(x_0, y_0) = 0)$

è un punto liscio del vincolo se

$$Dg(x_0, y_0) \neq \underline{0}$$

\* ...

(dal teo del Hess, se  $\forall g(x_0, y_0) \neq 0$ ,

per esempio  $\frac{\partial g}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$ ,  $y = \varphi(x)$  in un  
intorno del punto  $x \rightarrow (x, \varphi(x))$  che parametrizza  
del vincolo per  $x$  vicino a  $x_0$ . Quindi in  $(x_0, y_0)$   
c'è una retta tangente  $y - y_0 = \varphi'(x_0)(x - x_0)$

che ha vettore direzione  $(1, \varphi'(x_0))$ .

Ricordiamo:  $\nabla g(x_0, y_0)$  è ortogonale a tale retta

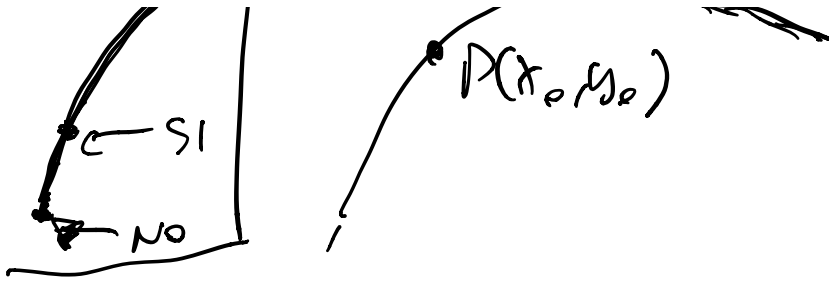
tangente [  $g(x, \varphi(x)) = 0 \Rightarrow \frac{\partial g}{\partial x}(x, \varphi(x)) +$

$$+ \frac{\partial g}{\partial y}(x, \varphi(x)) \varphi'(x) = 0$$

$$\langle \nabla g(x, \varphi(x)), (1, \varphi'(x)) \rangle = 0$$

## Critere di MOLTIPLICATORI di Lagrange

Sia  $P = (x_0, y_0)$  un estremo vincolato (sia un minimo  
o un massimo vincolato o un punto vincolato) e  
 $f$  e  $g$  abbiano derivate continue in un intorno  
di  $P$ . Sia  $P$  un punto liscio del vincolo



Allora  $\exists \lambda_0 \in \mathbb{R}$  t.c.  $(x_0, y_0, \lambda_0)$   
 è un punto critico della funzione  
 Lagrangiana

$$L(x, y, \lambda) = f(x, y) + \lambda g(x, y)$$


---

Quindi  $\exists \lambda_0$  t.c.  $(x_0, y_0, \lambda_0)$  annulla il  
 gradiente di  $L(x, y, \lambda)$

$$\begin{cases} \frac{\partial L}{\partial x}(x, y, \lambda) = \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) + \lambda \frac{\partial g}{\partial x}(x, y) = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial y}(x, y, \lambda) = \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) + \lambda \frac{\partial g}{\partial y}(x, y) = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial \lambda}(x, y) = g(x, y) = 0 \end{cases}$$

Però: gli estremi vincolati vanno ricercati tra

(con  $g_1, \dots, g_m$ )

in punto  $(x_0, y_0)$  f.c.  $\exists \lambda_0$   $(x_0, y_0, \lambda_0)$   
soluzione del sistema scritto)

---

ultima equazione  $\Rightarrow$  il punto sta sul vincolo  
prima e seconda equazione ci descrivono  
come

$$\nabla f(x, y) + \lambda \nabla g(x, y) = \underline{0}$$

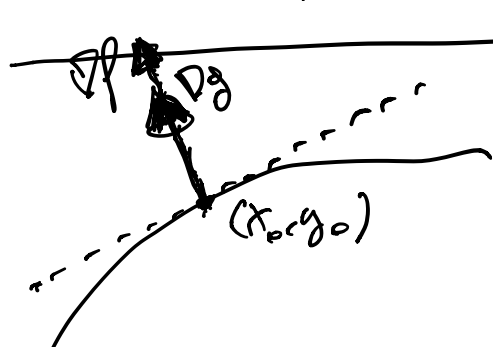
Quindi  $(x_0, y_0)$  è estremo vincolato  $\Rightarrow$

$$\nabla f(x_0, y_0) + \lambda_0 \nabla g(x_0, y_0) = 0$$

$$\Rightarrow \nabla f(x_0, y_0) = -\lambda_0 \nabla g(x_0, y_0)$$

cioè  $\nabla f$  e  $\nabla g$  sono multipli in  $(x_0, y_0)$

---



quindi in  $(x_0, y_0)$  anche  
 $\nabla f(x_0, y_0)$  deve essere  
ortogonale al vincolo

1

---

Per dimostrare il teorema basta dimostrare queste condizioni generalizzate:  
in  $P(x_0, y_0)$  il  $Df(x_0, y_0)$  è ortogonale al vincolo.

---

osservazione. Se  $P(x_0, y_0)$  è vincolo e un punto critico di  $f$  ( $\nabla f(x_0, y_0) = \underline{0}$ )  $\Rightarrow (x_0, y_0, 0)$  risolve il sistema.

---


Definizione supponiamo per esempio  $\frac{\partial g}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$

Per Dini il vincolo è grafico di una funzione  $y = \varphi(x)$  (in un intorno di  $P$ ).

Supponiamo che  $P$  sia minimo vincolato.

Quindi  $f(P) \geq f(Q)$  se  $Q$  sta in un intorno

di  $P$  interseccato col vincolo.

$P$   Sia  $h(x) = f(x, \varphi(x))$ , per  $x$  che varia nell'intervallo di  $x_0$  per cui è definito  $\varphi(x)$ .

Segna che  $h$  ha un massimo in  $x_0$

$$\left( h(x_0) = f(x_0, \varphi(x_0)) = y_0 \right) \Rightarrow h(x) = f(x, \varphi(x)) = f(x, \varphi(x_0))$$

$x_0 \in \text{vincolo}$

$$\Rightarrow h'(x_0) = 0 \quad (\text{teo di Fermat})$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0 = \varphi(x_0)) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0 = \varphi(x_0)) \cdot \varphi'(x_0) = 0$$

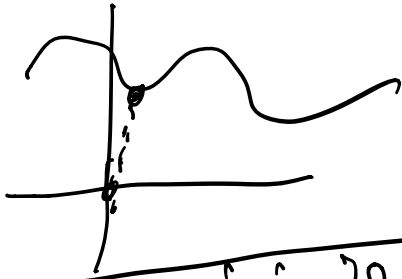
$$\left\langle \nabla f(x_0, y_0), (1, \varphi'(x_0)) \right\rangle = 0$$

← vettore tangente al vincolo

F.R.E.D.

---

es. Determinare la distanza più breve fra l'origine e la curva  $x^2 y = 16$



$$d(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$$

on minimize  $\sqrt{x^2 + y^2}$  equivale a  
 minimize  $x^2 + y^2$

$$L(x, y, \lambda) = \sqrt{x^2 + y^2} + \lambda(x^2 y - 16)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial L}{\partial x} = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} + 2\lambda x y = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial y} = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}} + \lambda x^2 = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial \lambda} = x^2 y - 16 = 0 \end{array} \right.$$

$$\frac{\partial L}{\partial y} = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}} + \lambda x^2 = 0$$

$$\frac{\partial L}{\partial \lambda} = x^2 y - 16 = 0$$

$x = 0$  NO

$$x \left( \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} + 2\lambda y \right) = 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} \dots \\ \dots \end{array} \right. = 0$$

$$\frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} + 2\lambda y = 0 \quad \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} = -2\lambda y$$

$y = 0$   
 não dá  
 solução



$$\begin{cases} \frac{y}{\sqrt{x^2+y^2}} + \lambda x^2 = 0 & \frac{1}{2y\sqrt{x^2+y^2}} = -\lambda \\ x^2 y = 16 & \frac{y}{x^2\sqrt{x^2+y^2}} = -\lambda \end{cases}$$

$$\frac{1}{2y\sqrt{x^2+y^2}} = \frac{y}{x^2\sqrt{x^2+y^2}} \quad x^2 = 2y^2$$

$$2y^3 = 16 \quad y^3 = 8 \quad \begin{cases} y = 2 \\ x = \pm 2\sqrt{2} \end{cases}$$

calcolo di  $d(x,y)$  nei vari punti.

In questo caso il valore è lo stesso  $\Rightarrow$  2 punti di minima distanza

$$f(x, y, z) \quad g(x, y, z) = 0$$

ammesso è lo stesso.

$$P(x_0, y_0, z_0) \quad g(x_0, y_0, z_0) = 0$$

$$\nabla g(x_0, y_0, z_0) \neq 0$$

$P$  estremo vincolato  $\Rightarrow \exists \lambda_0 \in \mathbb{K}$   
p.c.  $(x_0, y_0, z_0, \lambda_0)$  è punto critico  
di  $\mathcal{L}(x, y, z, \lambda) = f(x, y, z) + \lambda g(x, y, z)$

---

Stesso significato:

$\nabla f(P)$  è parallelo a  $\nabla g(P)$

$$\begin{cases} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial x} + \lambda \frac{\partial g}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial y} + \lambda \frac{\partial g}{\partial y} = 0 \\ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial z} = \frac{\partial f}{\partial z} + \lambda \frac{\partial g}{\partial z} = 0 \\ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \lambda} = g = 0 \end{cases}$$

---

Pr. 2)

$$g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$(x_0, y_0, z_0)$

$$\begin{cases} g_1(x, y, z) = 0 \\ g_2(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

$P(x_0, y_0, z_0)$

$$Jg(x_0, y_0, z_0) =$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x} & \frac{\partial g_1}{\partial y} & \frac{\partial g_1}{\partial z} \\ \frac{\partial g_2}{\partial x} & \frac{\partial g_2}{\partial y} & \frac{\partial g_2}{\partial z} \end{bmatrix}$$

in  $P$   $J$  abbia rango 2.

Per trovare forme esplicite: si usa ad esempio le ultime due colonne lineari indipendenti.  
Allora per esplicitare le variabili  $y$  e  $z$  in termini della variabile  $x$ .

$$\begin{cases} y = \varphi(x) \\ z = \psi(x) \end{cases} \quad x \in \text{intorno di } x_0$$

L'...

$(x, \varphi(x), \psi(x))$  è un punto del  
vincolo vicino a  $P$ .

descrive una curva in  $\mathbb{R}^3$

se  $P$  è estremo vincolato

$\exists \lambda_0, \mu_0$  t.c.  $(x_0, y_0, z_0, \lambda_0, \mu_0)$   
è critico per la lagrangiana

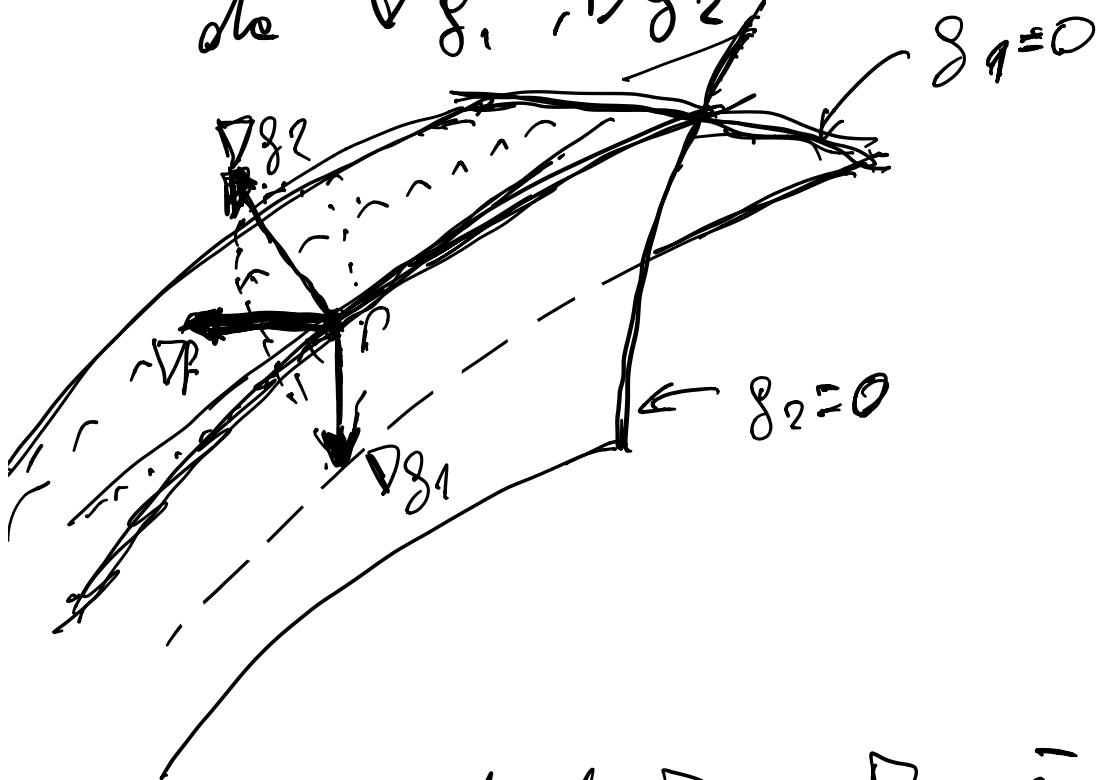
$$L(x, y, z, \lambda, \mu) = f(x, y, z) + \lambda g_1(x, y, z) + \mu g_2(x, y, z)$$

$$\begin{cases} \nabla f(x, y, z) + \lambda \nabla g_1(x, y, z) + \mu \nabla g_2(x, y, z) = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial \lambda} = g_1(x, y, z) = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial \mu} = g_2(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

Le prime dice che

$\nabla f(x_0, y_0, z_0)$  è comb. lineare di  
 $\nabla g_1(x_0, y_0, z_0)$  e  $\nabla g_2(x_0, y_0, z_0)$

$\Leftrightarrow \nabla f$  sta nel piano generato  
da  $\nabla g_1, \nabla g_2$



Il piano generato da  $\nabla g_1$  e  $\nabla g_2$  è  
tangente al vincolo; cioè è ortogonale  
alle rette tangenti al vincolo

---

en ce lo una curva nello spazio

$t \rightarrow (x(t), y(t), z(t))$  un vettore

tangente alla curva è dato da  
 $(x'(t), y'(t), z'(t))$



$x \rightarrow (x, \varphi(x), \psi(x))$  vincolo

ha vettore tangente  $(1, \varphi'(x), \psi'(x))$ . Si ha:

$$\begin{cases} g_1(x, \varphi(x), \psi(x)) = 0 \\ g_2(x, \varphi(x), \psi(x)) = 0 \end{cases}$$

per  $x$  in un intorno di  $x_0$ .

Come prima, le derivate devono essere nulle.

$$\frac{\partial g_1}{\partial x} + \frac{\partial g_1}{\partial y} \varphi'(x) + \frac{\partial g_1}{\partial z} \psi'(x) = 0$$

$$\langle \nabla g_1, (1, \varphi'(x), \psi'(x)) \rangle = 0$$

$$\frac{\partial g_1}{\partial x} + \frac{\partial g_1}{\partial y} \varphi'(x) + \frac{\partial g_1}{\partial z} \psi'(x) = 0$$

$$\langle \nabla g_2, (1, \varphi'(x), \psi'(x)) \rangle = 0$$

Por lo tanto el plano generado de  $\nabla g_1, \nabla g_2$  es ortogonal al vector  $(1, \varphi'(x), \psi'(x))$

Como  $P$  es un punto en el círculo, entonces  $h(x) = f(x, \varphi(x), \psi(x))$  ha un extremo en  $x_0 \Rightarrow$

$$h'(x_0) = 0$$

$$\frac{\partial f(P)}{\partial x} + \frac{\partial f(P)}{\partial y} \varphi'(x_0) + \frac{\partial f(P)}{\partial z} \psi'(x_0) = 0$$

$$\langle \nabla f(P), (1, \varphi'(x_0), \psi'(x_0)) \rangle = 0$$

Quindi  $\nabla f(P)$  sta nel piano ortogonale al vettore  $(1, \psi'(x_0), \psi'(x_0))$  che è quello di  $\nabla g_1(P), \nabla g_2(P)$ , ed è quindi combinazione lineare di  $\nabla g_1(P), \nabla g_2(P)$ .

---