

Soluzione compito 16/12/2014 (con commenti)

I parte 1). Tutti i piani che contengono γ stanno nel fascio di piani determinato dalle 2 equazioni, cioè hanno equazione del tipo

$$\alpha(2x - 3y - z - 1) + \beta(x + 2y + z - 2) = 0, \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

cioè:

$$(2\alpha + \beta)x + (2\beta - 3\alpha)y + (\beta - \alpha)z - \alpha - 2\beta = 0$$

Un piano è parallelo all'asse $y \Leftrightarrow$ si annulla il coefficiente di y nella sua equazione cartesiana. Andando a dire avere $3\alpha = 2\beta$ e l'equazione (che è determinata a meno di un fattore) è: $7x + z = 8$

2) Intanto calcoliamo le coordinate di P_i :

$$P_1 \equiv (a, 0, 0); \quad P_2 \equiv (0, b, 0); \quad P_3 \equiv (0, 0, c)$$

Il baricentro ha come coordinate la media delle coordinate dei dati punti: $[(x_j)_G] \equiv \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_j)_{P_i}$, $j=1, 2, 3$; e si hanno i punti P_1, \dots, P_n

Quindi:

a) $B \equiv \left(\frac{a}{3}, \frac{b}{3}, \frac{c}{3} \right)$

b) $G \equiv \left(\frac{a}{4}, \frac{b}{4}, \frac{c}{4} \right)$

c) Si ricorda che $\text{Area}(P_1 P_2 P_3) = \frac{1}{2} \|\vec{P_1 P_2} \times \vec{P_1 P_3}\|$. Si ha

$$\vec{P_1 P_2} \times \vec{P_1 P_3} \equiv \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ -a & b & 0 \\ -a & 0 & c \end{vmatrix} = (bc, ac, ab) \quad e$$

Quindi:

$$\text{Area} = \frac{1}{2} \|\vec{P}_1 \vec{P}_2 \times \vec{P}_1 \vec{P}_3\| = \frac{1}{2} \sqrt{b^2 c^2 + a^2 c^2 + a^2 b^2} = \frac{abc}{2} \sqrt{\frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2} + \frac{1}{c^2}}$$

d) Si ricorre da $\text{Vol}(GP_1 P_2 P_3) = \frac{1}{6} \langle \vec{GP}_1, \vec{GP}_2 \times \vec{GP}_3 \rangle$

(prodotto misto) per cui essendo:

$$\vec{GP}_1 \left(\frac{3}{4}a, -\frac{b}{4}, -\frac{c}{4} \right) \quad \vec{GP}_2 \left(-\frac{a}{4}, \frac{3}{4}b, -\frac{c}{4} \right) \quad \vec{GP}_3 \left(-\frac{a}{4}, -\frac{b}{4}, \frac{3}{4}c \right)$$

si ha:

$$\text{Volume} = \frac{1}{6} \begin{vmatrix} \frac{3}{4}a & -\frac{b}{4} & -\frac{c}{4} \\ -\frac{a}{4} & \frac{3}{4}b & -\frac{c}{4} \\ \frac{a}{4} & -\frac{b}{4} & \frac{3}{4}c \end{vmatrix} = \dots = \frac{1}{24} abc$$

[Similitudine: il volume è $\frac{1}{4}$ del volume totale del tetraedro;
cioè 6 divide il tetraedro in 4 tetraedri con lo stesso volume]

3) Una f lineare di cui si conoscano le immagini dei vettori di base è univocamente determinata e in particolare se ne può calcolare il rango.

$n=0$ l'unica trasformazione lineare di rango 0 è la applicazione nulla, che manda tutto in $\underline{0}$. Qui sappiamo che $f(\underline{v}_i)$ deve essere uno dei \underline{v}_j , quindi non può essere tutto in $\underline{0}$.

Dimoti: n° endomorfismi = 0

$n=1$ Due o tre vettori $\dim \text{Im } f = 1$, quindi $\text{Im } f$ contiene al max 1 vettore che li produce; con le ipotesi scritte, due o tre

che $f(\underline{v}_1) = f(\underline{v}_2) = f(\underline{v}_3) = \underline{v}_j$, per un fissato $j = 1, 2, 3$.

Quindi n° endomorfismi = 3

$n=3$: dim Im $f = 3 \Leftrightarrow f(\text{base})$ è base, quindi $f(\{\underline{v}_1, \underline{v}_2, \underline{v}_3\}) = \{\underline{v}_1, \underline{v}_2, \underline{v}_3\}$. Le f con tale proprietà sono tutte quelle e permutazioni dei 3 vettori, quindi $3! = 6$

$n=2$ In totale ci sono $3^3 = 27$ trasformazioni lineari l.c.

$f(\{\underline{v}_1, \underline{v}_2, \underline{v}_3\}) \subset \{\underline{v}_1, \underline{v}_2, \underline{v}_3\}$. Il rango di

f può essere solo 0, 1, 2, 3. Anziché per differenza:

$$n^\circ \text{ endom. di rango } 2 = 27 - 9 = 18$$

$$4) (a+ib)^2 = a-ib \Leftrightarrow$$

$$a^2 - b^2 + 2iab = a - ib \Leftrightarrow \begin{cases} a^2 - b^2 = a \\ 2ab = -b \end{cases}$$

$$\& b = 0: a^2 = a \Leftrightarrow a = 0, 1$$

$$z = 0, z = 1$$

$$\& b \neq 0 \quad 2a = -1 \Rightarrow a = -\frac{1}{2} \quad \text{e inelke}$$

$$a^2 - a = b^2 \Leftrightarrow \frac{1}{4} + \frac{1}{2} = b^2 = \frac{3}{4} \quad b = \pm \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\text{solution: } z = 0, z = 1, z = -\frac{1}{2} \pm \frac{\sqrt{3}}{2}$$

II Parte.

Es. 1.1) Per la formula delle dimensioni gli α cercati sono quelli per cui $\text{rg } M_\alpha = 2$. Riducendo le matrici:

$$M_\alpha \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & \alpha+1 & \alpha+1 \\ 0 & 1 & -1 & \alpha-1 \\ 0 & 0 & \alpha^2-1 & 0 \\ 0 & \alpha & \alpha^2-\alpha+1 & \alpha^2-\alpha \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & \alpha+1 & \alpha+1 \\ 0 & 1 & -1 & \alpha-1 \\ 0 & 0 & \alpha^2-1 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha^2-1 & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & \alpha+1 & \alpha+1 \\ 0 & 1 & -1 & \alpha-1 \\ 0 & 0 & \alpha^2-1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = S_\alpha$$

quindi: $\text{rg } M_\alpha = 2 \Leftrightarrow \alpha^2-1 = 0 \Leftrightarrow \alpha = \pm 1$

2) $\alpha = 1$: $S_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ quindi $\text{ker } M_1 = \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$

quindi: equazioni parametriche:

$$\begin{cases} x_1 = 2\alpha + 2\beta \\ x_2 = -\beta \\ x_3 = -\beta \\ x_4 = -\alpha \end{cases}$$

ed equazioni certe sono

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 2x_4 = 0 \\ x_2 = x_3 \end{cases}$$

$\text{Im } M_1$ è lo Span delle I e II colonne di M_1

$$\text{Im } M_2 = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\} \text{ de cui}$$

eq. parametriche:

$$\begin{cases} x_1 = \beta \\ x_2 = \alpha \\ x_3 = 0 \\ x_4 = \alpha + \beta \end{cases}$$

ed eq. conteniane

$$\begin{cases} x_4 = x_1 + x_2 \\ x_3 = 0 \end{cases}$$

Metendo insieme le basi di $\ker M_3$ e $\text{Im } M_3$,
si ottiene la matrice

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

le cui colonne generano
 nel $M_1 \neq \text{Im } M_1$,

Appunti $\ker M_1$ e $\text{Im } M_1$ sono ~~la~~ somma diretta
 occorre e basta che $\ker M_1 + \text{Im } M_1 = \mathbb{R}^4$,
 e quindi che $\text{rg } A = 4$ (per Grassmann)

$$A \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

$\text{rg } A = 4$ quindi $\ker M_1$ e $\text{Im } M_1$

sono in somma diretta

Si poteva anche usare le equazioni cartesiane di $\text{Ker} M_1$ e $\text{Im} M_2$ cercando le soluzioni del sistema

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 2x_4 = 0 \\ x_2 = x_3 \\ x_4 = x_1 + x_2 \\ x_3 = 0 \end{cases}$$

che sono i punti dell'intersezione.

Si trova che l'unica soluzione è

$$x_1 = x_2 = x_3 = x_4 = 0$$

e quindi zero in somme dirette.

$$\underline{\alpha = -1}$$

$$S_{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

quindi

per $M_{-1} = \text{Span} \left(\begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right)$ e quindi eq. parametriche

$$\begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = 2\alpha + \beta \\ x_3 = \beta \\ x_4 = \alpha \end{cases}$$

eq. canoniche:
$$\begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = x_3 + 2x_4 \end{cases}$$

$$\text{Im } M_{-1} = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} \right\}$$

e quindi:

eq. parametriche

$$\begin{cases} x_1 = \beta \\ x_2 = \alpha \\ x_3 = 0 \\ x_4 = \alpha - \beta \end{cases}$$

eq. canoniche

$$\begin{cases} x_3 = 0 \\ x_4 = x_2 - x_1 \end{cases}$$

Utilizziamo uno dei due metodi sopra per vedere se $\ker M_1$ e $\text{Im } M_1$ sono in somma diretta.

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ha rango 4, e quindi sono in somma diretta.

Es 3

1) Basta dimostrare che

$$(*) \begin{cases} F_A(p(x)+q(x)) = F_A(p(x)) + F_A(q(x)) \\ F_A(\lambda p(x)) = \lambda F_A(p(x)) \end{cases}$$

e questo è molto semplice. Ad es. la prima:

Se $q(x) = b_0 + b_1x + b_2x^2$, si ha:

$$p(x)+q(x) = a_0 + b_0 + (a_1 + b_1)x + (a_2 + b_2)x^2$$

e quindi

$$F_A(p(x)+q(x)) = (a_0 + b_0)I + (a_1 + b_1)A + (a_2 + b_2)A^2$$

$$F_A(p(x)) = q_0 I + q_1 A + q_2 A^2$$

$$F_A(q(x)) = b_0 I + b_1 A + b_2 A^2$$

La norma di questa che ultima è chiaramente uguale alla $F_A(p(x) + q(x))$.

Le seconde di (*) è simile.

2) Base canonica di V : $\{1, x, x^2\}$

base canonica di W :

$$E_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad E_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad E_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$F_A(1) = I \quad (\text{polin: } 1 = 1 \cdot 1 + 0 \cdot x + 0 \cdot x^2)$$

$$= E_{11} + E_{22}$$

$$F_A(x) = A \quad (\text{polin } x = 0 \cdot 1 + 1 \cdot x + 0 \cdot x^2)$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = E_{12} + E_{21}$$

$$F_A(x^2) = A^2 \quad (\text{polin } x^2 = 0 \cdot 1 + 0 \cdot x + 1 \cdot x^2)$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^2 = I = E_{11} + E_{22}$$

Davanti la matrice creata \bar{e} :

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Facoltativo. Se $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ la matrice associata

a F_A rispetto alle basi canoniche \bar{e} :

$$\left(\text{tenendo conto che } A^2 = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a^2 + bc & ab + bd \\ ac + cd & bc + d^2 \end{pmatrix} \right)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & a & e^2 + bc \\ 0 & b & ab + ba \\ 0 & c & ec + ca \\ 1 & d & bc + d^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & a & a^2 + bc \\ 0 & b & b(a+d) \\ 0 & c & c(a+d) \\ 1 & d & bc + d^2 \end{bmatrix} \sim$$

$$\left(\begin{array}{l} 3^{\text{rd}} \text{ column} - \\ (a+d) \cdot 2^{\text{nd}} \text{ column} \end{array} \right) \sim \begin{bmatrix} 1 & a & bc - ad \\ 0 & b & 0 \\ 0 & c & 0 \\ 1 & d & bc - ad \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & a & 0 \\ 0 & b & 0 \\ 0 & c & 0 \\ 1 & d & 0 \end{bmatrix}$$

the rank ≤ 2 .