

I compitino Geometria 19/1/2016

Nome e cognome (stampatello)

matricola.....

Parte I (per ogni quesito riempire col risultato o barrare la casella; fra parentesi quadre è indicato il valore della risposta esatta. Ogni risposta errata vale -1.)

1. [pti 5] Dati i 4 punti in \mathbb{R}^3 di coordinate cartesiane ortogonali

$$A \equiv (1, 2, 0), B \equiv (2, -1, 0) C \equiv (1, 0, 2), D \equiv (0, 2, 1)$$

- (a) Scrivere le equazioni parametriche delle due rette r , s passanti rispettivamente per AB e per CD .

$$r : \begin{cases} x= \\ y= \\ z= \end{cases} \qquad s : \begin{cases} x= \\ y= \\ z= \end{cases}$$

- (b) Scrivere l'equazione di un piano Π contenente r e parallelo ad s .

.....

2. [pti 4] Dire quali di questi insiemi sono sottospazi vettoriali.

(a) $Z_1 = \{A \in M_3(\mathbb{C}) \mid \text{rk}A \leq 2\}$ si no

(b) $Z_2 = \{P \in \mathbb{R}^n \mid d(P, 0) = 1\}$ dove d è la distanza euclidea si no

(c) $Z_3 = \{p(x) \in \mathbb{R}[x] \mid p(1) = 0\}$ si no

(d) $Z_4 = \{p(x) \in \mathbb{R}[x] \mid p(0) = 1\}$ si no

3. [pti 2] Scrivere tutte le soluzioni complesse di

$$z = \sqrt[3]{-8}$$

.....

Parte II (scrivere su un foglio)

Esercizio 1

Considerare i tre vettori $v_1 := \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $v_2 := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ k \end{pmatrix}$, $v_3 := \begin{pmatrix} 0 \\ k \\ -k \end{pmatrix}$ di \mathbb{R}^3 dipendenti da un parametro $k \in \mathbb{R}$.

1. Determinare l'insieme $\Omega \subset \mathbb{R}$ di quei valori di k per cui i tre vettori sono linearmente dipendenti.
2. Per ogni $k \in \Omega$, determinare una base B di $V_k := \text{Span}\{v_1, v_2, v_3\}$; e scrivere inoltre equazioni cartesiane di V_k .
3. Determinare una base per lo spazio W dato dall'intersezione di tutti i V_k al variare di $k \in \Omega$.

Esercizio 2. Sia $V = \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ e sia $A \in V$. Sia poi $F_A : V \rightarrow V$ l'endomorfismo

$$F_A(X) = (\text{tr}(AX)) \cdot A + (\text{tr}({}^tAX)) \cdot {}^tA .$$

1. Dimostrare che F_A è lineare.
2. Calcolare la matrice associata ad F_A rispetto alla base canonica

$$E_{11} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}; E_{12} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}; E_{21} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}; E_{22} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

di V quando la matrice A è data da

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

3. Siano $S, T \subset V$ i sottospazi delle matrici simmetriche e antisimmetriche rispettivamente. Dimostrare che S e T sono F_A -invarianti (cioè $F_A(S) \subset S$, $F_A(T) \subset T$) qualunque sia A .
4. [facoltativo] Dire qual è il massimo rango r che F_A può assumere e caratterizzare quelle A per cui $\text{rg}(F_A) < r$.