

Compito di Geometria I - 31/1/2018

Nome e cognome (stampatello)

matricola.....

I parte

*Per ogni quesito spuntare una (sola) casella o riempire col risultato (dove richiesto);
-1 per ogni risposta errata.*

1) .

- Un'equazione parametrica della retta r di \mathbb{R}^3 giacente nel piano xy e che biseca gli assi x ed y è:

$$r : \begin{cases} x = \\ y = \\ z = \end{cases}$$

- L'equazione cartesiana del piano Π passante per r e per l'analoga retta s giacente nel piano xz e che biseca gli assi x e z è

Π :

2) Se due matrici quadrate A e B hanno lo stesso polinomio caratteristico allora

1. A è diagonalizzabile se e solo se B lo è

si	no
----	----

in caso negativo fare un controesempio:

$A =$

$B =$

2. A è invertibile se e solo se B lo è

si	no
----	----

in caso negativo fare un controesempio:

$A =$

$B =$

3) Sia φ un prodotto scalare in \mathbb{R}^4 di segnatura $(3, 1, 0)$. Allora:

- L'insieme $\{\underline{x} \in \mathbb{R}^4 : \varphi(\underline{x}, \underline{x}) \leq 0\}$ non può contenere un sottospazio di dimensione 2

vero	falso
------	-------

- Se $\varphi(\underline{x}, \underline{x}) > 0$ e $\varphi(\underline{y}, \underline{y}) > 0$, con $\underline{x} \neq \underline{y}$, allora $\varphi|_{\text{Span}(\underline{x}, \underline{y})} > 0$

vero	falso
------	-------

- Se $\varphi(\underline{x}, \underline{x}) < 0$ e $\varphi(\underline{y}, \underline{y}) > 0$, allora $\exists \underline{z} \in \text{Span}(\underline{x}, \underline{y})$, $\underline{z} \neq 0$, con \underline{z} isotropo.

vero	falso
------	-------

4)

1. Descrivere tutte le soluzioni complesse dell'equazione

$$z^2 - \bar{z}^2 = i$$

disegnandone anche il luogo di zeri nel piano complesso



2. Dimostrare qui che per ogni $n \in \mathbb{Z}$ e per ogni numero complesso z il numero

$$z^n - \bar{z}^n$$

è immaginario puro



(risolvere su un foglio)

Esercizio 1. Sia $\underline{u} \in \mathbb{R}^3$ un vettore di norma 1 rispetto al prodotto scalare canonico. Sia $f_{\underline{u}}$ l'endomorfismo di \mathbb{R}^3 dato dalla rotazione di angolo $\pi/2$ rispetto all'asse determinato dal vettore \underline{u} , nel senso della mano destra (con pollice che punta come \underline{u} : si noti quindi che $f_{-\underline{u}} = f_{\underline{u}}^{-1}$ è la rotazione opposta rispetto allo stesso asse).

1. Sia $\underline{u} \equiv (0, -1, 0)$.
 - (a) Determinare la matrice associata a $f_{\underline{u}}$ rispetto alla base canonica e_1, e_2, e_3 di \mathbb{R}^3 .
 - (b) Determinare tutti gli autovalori di $f_{\underline{u}}$ e discuterne la diagonalizzabilità su \mathbb{R} e su \mathbb{C} .
 - (c) Dimostrare che $f_{\underline{u}}$ è una trasformazione ortogonale con determinante positivo rispetto al prodotto canonico (quindi sta nel gruppo $SO(3)$).
2. Si dimostri che, $\forall \underline{u}$ con $||\underline{u}|| = 1$, si ha

$$f_{\underline{u}}(\underline{v}) = \langle \underline{v}, \underline{u} \rangle \underline{u} + \underline{u} \times \underline{v}, \quad \underline{v} \in \mathbb{R}^3$$

dove $\langle \cdot, \cdot \rangle$ è il prodotto scalare canonico e \times è il prodotto vettoriale tra vettori di \mathbb{R}^3 (si suggerisce di decomporre \underline{v} rispetto a $\mathbb{R}^3 = \text{Span}(\underline{u}) \oplus \text{Span}(\underline{u})^\perp$).

3. Sia e_1, e_2, e_3 la base canonica di \mathbb{R}^3 . Descrivere geometricamente (indicandone asse e angolo di rotazione) la trasformazione composta $f_{e_1} \circ f_{e_2}$. [facoltativo] Dimostrare che il sottogruppo di $SO(3)$ ottenuto componendo in tutti i modi le potenze positive e negative delle f_{e_i} (ammettendo ripetizioni) è costituito da 24 elementi ed indicarne un isomorfismo (=corrispondenza biunivoca che conserva i prodotti) col gruppo simmetrico Σ_4 .