

Lezione del 4/2/2016

Lemme Sia $f: V \rightarrow V$ diagonellattile e sia

$$V = V_{\lambda_1} \oplus \cdots \oplus V_{\lambda_K}$$

la decomposizione in autospazi relativi agli autovalori distinti di f .

Se $W \subset V$ è un sottospazio f -invariante allora

$$W = (W \cap V_{\lambda_1}) \oplus \cdots \oplus (W \cap V_{\lambda_K})$$

dim. Basterà far vedere, per induzione su n , che se $\underline{w} \in W$ è somma

$$\underline{w} = \underline{v}_1 + \cdots + \underline{v}_n \quad (*)$$

di autovettori relativi agli autovalori distinti di f , allora $\underline{v}_j \in W$,
 $j=1, \dots, n$. Per $n=1$ la tesi è evidente. Applicando f a $(*)$ si ha:

$$f(\underline{w}) = f(\underline{v}_1) + \cdots + f(\underline{v}_n) = \lambda_1 \underline{r}_1 + \cdots + \lambda_n \underline{r}_n$$

e se ne ha solo a questo λ_n moltiplicato per λ_n si trova:

$$\underline{w}' = f(\underline{w}) - \lambda_n \underline{w} = (\lambda_1 - \lambda_n) \underline{v}_1 + \dots + (\lambda_{n-1} - \lambda_n) \underline{v}_{n-1}$$

$\underline{w}' \in W$, perché $\underline{w}, f(\underline{w}) \in W$ che è invariante.

Per induzione $(\lambda_j - \lambda_n) \underline{v}_j \in W$, $j = 1, \dots, n-1$,

quindi $\underline{v}_j \in W$, $j = 1, \dots, n-1$ ($\lambda_j - \lambda_n \neq 0$ perché $\lambda_j \neq \lambda_n$ se $j < n$).

Allora da (*) segue che anche $\underline{w}_n \in W$.

Corollario. Se $f: V \rightarrow V$ è diagonabilabile e $W \subset V$ è f -invariante, allora $f|_W: W \rightarrow W$ è diagonabilabile.

dimo. Infatti, dal fatto che W si decomponga in somma di sottospazi.

esercizio: altri dati. Sia $B = \{v_1, \dots, v_r, v_{r+1}, \dots, v_n\}$ base di V t.c. $B' = \{v_1, \dots, v_r\}$ è base di W . Allora

$$M_B(f) = \begin{bmatrix} A & | & B \\ 0 & | & C \end{bmatrix} \quad \text{con } A \in M_K(K), \quad C \in M_{n-r}(K) \quad . \quad \text{Allora se } \lambda \text{ è un}$$

autovalore di $A = M_{B'}(f|_W)$ si ha $\mu_A(\lambda, f) = \mu_A(\lambda, f|_W) + \mu_A(\lambda, C) = \mu_g(\lambda, f)$

$$= n - \operatorname{rg}(M_B(f) - \lambda I) \leq n - (\operatorname{rg}(A - \lambda I) + \operatorname{rg}(C - \lambda I)) = K - (\operatorname{rg}(A - \lambda I) + (n - K) - \operatorname{rg}(C - \lambda I))$$

$$= \mu_g(\lambda, A) + \mu_g(\lambda, C) \leq \mu_A(\lambda, A) + \mu_A(\lambda, C) \quad \text{quindi vale l'ugualità}$$

$$\text{e siccome } \mu_g(\lambda, A) \leq \mu_A(\lambda, A), \quad \mu_g(\lambda, C) \leq \mu_A(\lambda, C) \quad \text{allora vale}$$

=

=

Teorema. Siano $A, B \in M_n(\mathbb{K})$ matrici diagonalizzabili.

Allora A, B sono simultaneamente diagonalizzabili \Leftrightarrow

$$AB = BA$$

dim (\Leftarrow) Siano $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ gli autovalori distinti di A , per cui
 $V = \mathbb{K}^n = V_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_k}$ (autospazi per A). Se $\underline{v} \in V_{\lambda_i}$ allora:

$$AB\underline{v} = BA\underline{v} = B(\lambda_i; \underline{v}) = \lambda_i B\underline{v}, \text{ quindi } V_{\lambda_i} \text{ \> } B\text{-invariante.}$$

Per il corollario precedente, V_{λ_i} ha una base di autovettori di B ; mettendo insieme tutte queste basi si ottiene una base di V di autovettori di B , perché i V_{λ_i} decompongono V in somme dirette.

Quindi la base ottenuta è di autovettori sia per A che per B .

\Rightarrow) Osserviamo infatti che due matrici diagonali (dello stesso ordine) commutano sempre.

Quindi se $\exists P \in GL_n(\mathbb{K})$ t. c. $P^{-1}AP = D_1$,

$$P^{-1}BP = D_2$$

allora

$$AB = PD_1P^{-1}PD_2P^{-1} = P D_1 D_2 P^{-1}$$

$$BA = PD_2P^{-1}PD_1P^{-1} = P D_2 D_1 P^{-1}$$

e siccome $D_1 D_2 = D_2 D_1$ si conclude -

Applicazioni bilineari.

Siamo U, V, W sp. vettoriali su \mathbb{K} . Un'applicazione

$$\varphi: U \times V \rightarrow W$$

si dice bilineare se

$$\varphi(\alpha_1 \underline{u}_1 + \alpha_2 \underline{u}_2, \underline{v}) = \alpha_1 \varphi(\underline{u}_1, \underline{v}) + \alpha_2 \varphi(\underline{u}_2, \underline{v}) ;$$

$$\varphi(\underline{u}, \beta_1 \underline{v}_1 + \beta_2 \underline{v}_2) = \beta_1 \varphi(\underline{u}, \underline{v}_1) + \beta_2 \varphi(\underline{u}, \underline{v}_2)$$

$$\forall \alpha_1, \alpha_2, \beta_1, \beta_2 \in \mathbb{K}, \quad \forall \underline{u}_1, \underline{u}_2 \in U, \quad \forall \underline{v}_1, \underline{v}_2 \in V.$$

L'insieme $\text{Bil}(U \times V; W)$ di tutte le applicazioni bilineari forma uno spazio vettoriale su \mathbb{K} , dove se $\varphi, \psi \in \text{Bil}(U \times V; W)$

$$(\varphi + \psi)(\underline{u}, \underline{v}) = \varphi(\underline{u}, \underline{v}) + \psi(\underline{u}, \underline{v}); \quad (\lambda \varphi)(\underline{u}, \underline{v}) = \lambda \varphi(\underline{u}, \underline{v}) \quad [\text{esercizio!}]$$

Esempio. Il prodotto righe × colonne

$$\varphi : (A, B) \longrightarrow AB$$

è bilineare :

$$\varphi \in \text{Bil}(M_{mn}(\mathbb{K}) \times M_{nl}(\mathbb{K}) ; M_{ml}(\mathbb{K}))$$

Siamo $\mathcal{B} = \{\underline{u}_1, \dots, \underline{u}_m\}$ base di U , $\mathcal{B}' = \{\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_n\}$ base di V . Se $\underline{u} = x_1 \underline{u}_1 + \dots + x_m \underline{u}_m$, $\underline{v} = y_1 \underline{v}_1 + \dots + y_n \underline{v}_n$, allora applicando la definizione

$$\begin{aligned} \varphi(\underline{u}, \underline{v}) &= \varphi(x_1 \underline{u}_1 + \dots + x_m \underline{u}_m, y_1 \underline{v}_1 + \dots + y_n \underline{v}_n) = x_1 \varphi(\underline{u}_1, y_1 \underline{v}_1 + \dots + y_n \underline{v}_n) + \\ &\dots + x_m \varphi(\underline{u}_m, y_1 \underline{v}_1 + \dots + y_n \underline{v}_n) = \\ &= x_1 y_1 \varphi(\underline{u}_1, \underline{v}_1) + x_1 y_2 \varphi(\underline{u}_1, \underline{v}_2) + \dots + x_1 y_n \varphi(\underline{u}_1, \underline{v}_n) + x_2 y_1 \varphi(\underline{u}_2, \underline{v}_1) + \dots + \\ &+ x_2 y_n \varphi(\underline{u}_2, \underline{v}_n) + \dots \dots \dots + x_m y_1 \varphi(\underline{u}_m, \underline{v}_1) + \dots + x_m y_n \varphi(\underline{u}_m, \underline{v}_n) = \end{aligned}$$

[che possiamo riscrivere come una sommatoria]

$$= \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n x_i y_j \varphi(\underline{u}_i, \underline{v}_j) \quad (1)$$

Quindi φ è unicamente determinata dalla conoscenza delle liste di $m \times n$ vettori $\underline{w}^{(ij)} = \varphi(\underline{u}_i, \underline{v}_j) \in W$ (che può avere ripetizioni). Viceversa assegnate comunque due liste ordinate di $m \times n$ vettori $\underline{w}^{(ij)} \in W$, $i=1, \dots, m$, $j=1, \dots, n$, le (1) sopra definisce un'opp. bilineare $\varphi: U \times V \rightarrow W$.

Se a $\varphi, \psi \in \text{Bil}(U \times V; W)$ corrispondono le liste ordinate $\{\underline{w}^{(ij)}\}_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, n}}$ e $\{\underline{w}'^{(ij)}\}_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, n}}$, alla combinazione $\alpha \varphi + \beta \psi$ corrisponde la lista $\{\alpha \underline{w}^{(ij)} + \beta \underline{w}'^{(ij)}\}_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, n}}$.

Quindi l'associazione $\varphi \longrightarrow \{\varphi(\underline{u}_i, \underline{v}_j)\}_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, n}}$ è un isomorfismo tra $\text{Bil}(U \times V, W)$ e W^{mn} e quindi $\dim \text{Bil}(U \times V, W) = mn^p$, $p = \dim W$.

Esercizio. Se $\mathcal{B}'' = \{\underline{w}_1, \dots, \underline{w}_p\}$ è una base di \mathbb{W} , allora una base di $\text{Bil}(U \times V, \mathbb{W})$ è data dalle mnp applicazioni:

$$\varphi^{(\alpha\beta\gamma)} : U \times V \rightarrow \mathbb{W} \quad \text{con} \quad \varphi^{(\alpha\beta\gamma)}(\underline{u}; \underline{v}) = \delta_{\alpha i} \delta_{\beta j} \delta_{\gamma k} \underline{w}_k$$

$$\alpha = 1, \dots, m; \beta = 1, \dots, n; \gamma = 1, \dots, p.$$

Ci interesseremo da ora in poi solo al caso $U = V, \mathbb{W} = \mathbb{K}$.

$$\varphi : V \times V \rightarrow \mathbb{K} \in \text{Bil}(V; \mathbb{K})$$

Di particolare rilievo sono le applicazioni bilineari che hanno ulteriori proprietà, tra queste possiamo distinguere:

1) $\text{Sim}(V) \subset \text{Bil}(V)$ sono le applicazioni bilineari simmetriche, cioè: $\varphi(u, v) = \varphi(v, u)$, $\forall u, v \in V$ che si chiameranno anche PRODOTTI SCALARI

Esempio 1) $\varphi: K^n \times K^n \rightarrow K$ $\varphi\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}\right) = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n$

detto il PRODOTTO SCALARE CANONICO

2) $V = M_n(K)$, $\varphi: V \times V \rightarrow K$ dato che $\varphi(A, B) = \text{tr}(AB)$
oppure $\varphi(A, B) = \text{tr}({}^t A B)$.

3) $V = K_n[x]$, $\varphi(p(x), q(x)) = p(0) \cdot q(0)$, oppure

$$\varphi(p(x), q(x)) = \int_{-1}^1 p(x) q(x) dx ; \text{ oppure } \varphi(p(x), q(x)) = \int_{-1}^1 x p(x) q(x) dx .$$

4) $V = \mathbb{K}^n$, $A \in M_n(\mathbb{K})$, A matrice simmetrica $A = A^t$;

$\varphi: V \times V \rightarrow \mathbb{K}$ dato da:

$$\varphi\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}\right) = [x_1 \dots x_n] A \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \sum_{ij} q_{ij} x_i y_j$$

mentre $\varphi(\underline{x}, \underline{y}) = \underline{x}^t A \underline{y}$

è uguale al suo
trasposto essendo un
numero

Si verifica subito: $\varphi(\underline{y}, \underline{x}) = \underline{y}^t A \underline{x} = (\underline{y}^t A \underline{x})^t = \underline{x}^t A^t \underline{y} =$

$$= \underline{x}^t A \underline{y} = \varphi(\underline{x}, \underline{y})$$

A
simmetrico

Se $A = I$ φ è il prodotto canonico

2) $\text{AntiSim}(V) \subset \text{Bil}(V)$ sono le applicazioni bilineari antisimmetrichi, cioè $\varphi(\underline{u}, \underline{v}) = -\varphi(\underline{v}, \underline{u}) \quad \forall \underline{u}, \underline{v} \in V$ (da cui segue $\varphi(\underline{v}, \underline{v}) = 0, \forall \underline{v} \in V$)

Esempio 1) $V = \mathbb{R}^2 \quad \varphi\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}\right) = x_1 y_2 - x_2 y_1$

2) $V = \mathbb{R}^n, A \in M_n(\mathbb{R})$ matrice antisimmetrica ${}^t A = -A$

(segue $a_{ii} = 0, i = 1, \dots, n$) $\varphi: V \times V \rightarrow \mathbb{K}$ dato da
 $\varphi(\underline{x}, \underline{y}) = {}^t \underline{x} A \underline{y}$
