

ANALISI 1 <sup>1</sup>  
VENTOTTESIMA E VENTINOVESIMA LEZIONE  
Equazioni differenziali - Teorema di esistenza e unicità di Cauchy

---

<sup>1</sup>prof. Claudio Saccon, Dipartimento di Matematica Applicata,  
Via F. Buonarroti 1/C  
email: [sacson@mail.dm.unipi.it](mailto:sacson@mail.dm.unipi.it)  
web: <http://www2.ing.unipi.it/d6081/index.html>  
Ricevimento: ogni lunedì, dalle 8.30 alle 11.30

# Teorema di esistenza e unicità di Cauchy

## Teorema

Sia  $\Omega$  un aperto di  $\mathbb{R}^2$  e sia  $F : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  una funzione tale che:

- $F(x, y)$  è continua nelle due variabili;
- $F(x, y)$  è lipschitziana rispetto a  $y$  (uniformemente rispetto a  $x$ ), cioè

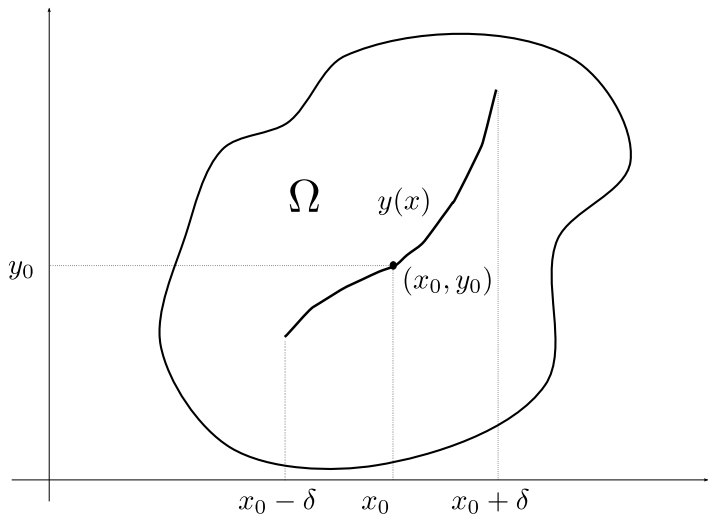
$$|F(x, y_1) - F(x, y_2)| \leq L|y_1 - y_2| \quad \forall (x, y_1), (x, y_2) \in \Omega,$$

per un'opportuna costante fissa  $L$ .

Allora dato  $(x_0, y_0)$  in  $\Omega$  esiste  $\delta > 0$  ed esiste una **unica** funzione  $y : ]x_0 - \delta, x_0 + \delta[ \rightarrow \mathbb{R}$  tale che  $y(x_0) = y_0$ ,  $(x, y(x)) \in \Omega$  per ogni  $x \in ]x_0 - \delta, x_0 + \delta[$  e  $y$  verifica l'equazione

$$\boxed{y'(x) = F(x, y(x))} \quad \text{per ogni } x \text{ in } ]x_0 - \delta, x_0 + \delta[.$$

FIGURA



# Sistemi di equazioni differenziali del primo ordine

$$\begin{cases} y_1' = F_1(x, y_1, \dots, y_N) \\ \vdots \\ y_N' = F_N(x, y_1, \dots, y_N) \end{cases} \quad (\text{SYS})$$

dove  $F_1, \dots, F_N$  sono delle funzioni continue di  $N + 1$  variabili.

Se usiamo un “formalismo vettoriale”:

$$Y(x) := \begin{pmatrix} y_1(x) \\ \vdots \\ y_N(x) \end{pmatrix}, \quad F(x, y_1, \dots, y_n) := \begin{pmatrix} F_1(x, y_1, \dots, y_N) \\ \vdots \\ F_N(x, y_1, \dots, y_N) \end{pmatrix}$$

il sistema si può scrivere come:

$$Y'(x) = F(x, Y(x)).$$

Anche nel caso dei sistemi vale il teorema di Cauchy.

Ricordiamo la definizione di “norma” di un  $N$ -vettore  $Y = (y_1, \dots, y_n)$ :

$$\|Y\|_N = \sqrt{y_1^2 + \dots + y_N^2}$$

## Teorema

Sia  $\Omega$  un aperto di  $\mathbb{R}^{N+1}$  e sia  $F : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$  una funzione tale che:

- $F(x, Y) = F(x, y_1, \dots, y_N)$  è continua nelle  $n + 1$  variabili;
- $F(x, Y)$  è lipschitziana rispetto a  $Y$ , cioè esiste  $L$  per cui

$$\|F(x, Y_1) - F(x, Y_2)\|_N \leq L \|Y_1 - Y_2\|_N \quad \forall (x, Y_1), (x, Y_2) \in \Omega,$$

Allora dato  $(x_0, Y_0)$  in  $\Omega$  esiste  $\delta > 0$  ed esiste una **unica** funzione  $y : ]x_0 - \delta, x_0 + \delta[ \rightarrow \mathbb{R}^N$  tale che  $\boxed{Y(x_0) = Y_0}$ ,  $(x, Y(x)) \in \Omega$  per ogni  $x \in ]x_0 - \delta, x_0 + \delta[$  e  $Y$  verifica l'equazione

$$\boxed{Y'(x) = F(x, Y(x))}$$

per ogni  $x$  in  $]x_0 - \delta, x_0 + \delta[$ .

# Sistemi di equazioni differenziali lineari del primo ordine

$$\begin{cases} y_1' = a_{1,1}(x)y_1 + \cdots + a_{1,N}(x)y_N + b_1(x) \\ \vdots \\ y_N' = a_{N,1}(x)y_1 + \cdots + a_{N,N}(x)y_N + b_N(x) \end{cases} \quad (\text{LSYS})$$

dove  $a_{i,j}$  e  $b_i$  sono funzioni continue su un intervallo  $I$ , per  $i, j = 1, \dots, N$ .

Se poniamo

$$A(x) = \begin{pmatrix} a_{1,1}(x) & \cdots & a_{1,N}(x) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{N,1}(x) & \cdots & a_{N,N}(x) \end{pmatrix}, \quad B(x) = \begin{pmatrix} b_1(x) \\ \vdots \\ b_N(x) \end{pmatrix}$$

il sistema si può scrivere in forma vettoriale

$$Y' = A(x)Y + B(x)$$

## Osservazione

*Per i sistemi lineari vale il teorema di esistenza e unicità in quanto la funzione*

$$F(x, Y) = A(x)Y + B(x)$$

*è lipschiziana rispetto a  $Y$ :*

$$\|F(x, Y_1) - F(x, Y_2)\|_N = \|A(x)(Y_1 - Y_2)\|_N \leq \|A(x)\|_{N \times N} \|Y_1 - Y_2\|_N$$

*( $\|A(x)\|_{N \times N}$  è la norma della matrice  $A(x)$ ) e si ha che  $\|A(x)\|_{N \times N}$  ha massimo per  $x \in I$  (se  $I$  è limitato e chiuso, ma dato  $x_0$  possiamo sempre restringerci a  $I_0 = [x_0 - \delta, x_0 + \delta] \subset I$  e applicare il teorema su  $I_0$ ).*

Per i sistemi **non esiste** in generale una formula esplicita per la soluzione, è però possibile mettere in evidenza varie proprietà importanti per le soluzioni.

## Teorema

*Ogni soluzione  $Y(x)$  del problema  $Y' = A(x)Y + B(x)$  si può definire su tutto  $I$ .*

*Non si presenta il fenomeno di esplosione in tempo finito.*

## Teorema

Siamo  $A(x)$  e  $B(x)$  come prima, definite per  $x$  appartenente a un intervallo  $I$ .

- Se  $Y_1$  e  $Y_2$  sono soluzioni del problema omogeneo  $Y' = A(x)Y$  e se  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  allora  $\alpha Y_1 + \beta Y_2$  è soluzione del problema omogeneo.

DIM

**Le soluzioni del problema omogeneo formano uno spazio vettoriale.**

- La dimensione dello spazio delle soluzioni del problema omogeneo è  $N$ .

DIM

- Sia  $\bar{Y}$  una soluzione del problema generale  $Y' = A(x)Y + B(x)$ . Allora
  - ▶ Se  $Y$  è un'altra soluzione del problema generale,  $Y_0 = Y - \bar{Y}$  è soluzione del problema omogeneo;
  - ▶ se  $Y_0$  è soluzione del problema omogeneo, allora  $Y = \bar{Y} + Y_0$  è soluzione del problema generale.

**Le soluzioni del problema generale formano uno spazio affine.** Tale spazio si ottiene prendendo una (qualunque) soluzione del problema e sommandoci tutte le soluzioni del problema omogeneo.

DIM



# L'equazione lineare di ordine $N$

$$a_N(x)y^{(N)} + a_{N-1}y^{(N-1)} + \dots + a_0(x)y = b(x) \quad (\text{EQ-N})$$

dove  $a_0, \dots, a_N, b : I \rightarrow \mathbb{R}$  sono continue su  $I$  intervallo e  $a_N(x) \neq 0$  per  $x \in I$ .

L'equazione si può ricondurre a un sistema del primo ordine ponendo:

$$Y = \begin{pmatrix} y \\ y' \\ \vdots \\ y^{(N-1)} \end{pmatrix}$$

$$A(x) := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \\ -\frac{a_0(x)}{a_N(x)} & -\frac{a_1(x)}{a_N(x)} & -\frac{a_2(x)}{a_N(x)} & \dots & -\frac{a_{N-1}(x)}{a_N(x)} \end{pmatrix}, B(x) := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \frac{b(x)}{a_N(x)} \end{pmatrix}$$

Si ricava

## Teorema

*Sia  $x_0$  un punto fissato in  $I$ . Per ogni  $N$ -pla  $y_0, y_1, \dots, y_{N-1}$  esiste unica una soluzione di (EQ-N)  $y : I \rightarrow \mathbb{R}$  che verifichi le condizioni iniziali*

$$y(x_0) = y_0, y'(x_0) = y_1, \dots, y^{(N-1)}(x_0) = y_{N-1}.$$

*Inoltre se  $\bar{y}$  è una “soluzione nota” dell’equazione (EQ-N) allora*

$$\{y : y : I \rightarrow \mathbb{R}, y \text{ risolve l'equazione (EQ-N)}\} = \{\bar{y} + y_0 : y_0 : I \rightarrow \mathbb{R}, y \text{ risolve l'equazione (EQ-N-0)}\}$$

*dove (EQ-N-0) è l’equazione omogenea*

$$a_N(x)y^{(N)} + a_{N-1}y^{(N-1)} + \dots + a_0(x)y = 0. \quad (\text{EQ-N-0})$$

*Infine l’insieme delle soluzioni dell’equazione omogenea (EQ-N-0) è uno spazio vettoriale di dimensione  $N$ .*

# L'equazione di ordine due a coefficienti costanti

$$ay'' + by' + cy = f(x) \quad (\text{EQN-II})$$

dove  $a, b, c \in \mathbb{R}$ ,  $a \neq 0$  e  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  è continua.

Il polinomio di secondo grado

$$P(x) = ax^2 + bx + c$$

si dice *polinomio caratteristico dell'equazione (EQN-II)*.

Come prima consideriamo prima l'equazione omogenea

$$ay'' + by' + cy = 0 \quad (\text{EQN-II-0})$$

Per motivi di concisione matematica conviene considerare tutto nei numeri complessi – per un momento consideriamo  $a, b, c \in \mathbb{C}$  e cerchiamo la soluzione  $y$  come una funzione  $y : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$  che verifichi (EQN-II-0). Questo significa che

$$y(x) = u(x) + iv(x), \quad y'(x) = u'(x) + iv'(x), \quad y''(x) = u''(x) + iv''(x),$$

e che l'equazione (EQN-II-0) vale nei complessi: tutti i prodotti sono da intendersi tra numeri complessi e l'eguaglianza a zero vale separatamente per la parte reale e la parte immaginaria di  $ay''(x) + by'(x) + cy(x)$ .

## IDEA

Cerchiamo soluzioni della forma  $y(x) = e^{z_0x}$  con  $z_0$  in  $\mathbb{C}$  (da trovare)

Allora  $y'(x) = z_0e^{z_0x}$  e  $y''(x) = z_0^2e^{z_0x}$  da cui

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = az_0^2e^{z_0x} + bz_0e^{z_0x} + ce^{z_0x} = P(z_0)e^{z_0x}$$

## FATTO

$$y(x) = e^{z_0 x} \text{ risolve (EQN-II-0)} \Leftrightarrow P(z_0) = 0$$

## Conseguenza

Se  $P(z)$  ha due radici distinte  $z_1$  e  $z_2$ , allora le soluzioni dell'equazione omogenea (EQN-II-0) sono descritte (tutte) dalla formula

$$y(x) = c_1 e^{z_1 x} + c_2 e^{z_2 x} \quad c_1, c_2 \in \mathbb{C}$$

(al variare di tutte le possibili costanti  $c_1$  e  $c_2$ ).

## VERIFICA

## Caso particolare: due radici reali

Se  $a, b, c$  sono reali e se  $P(z)$  ha due radici REALI distinte  $x_1$  e  $x_2$ , allora le soluzioni reali dell'equazione omogenea (EQN-II-0) sono descritte da

$$y(x) = c_1 e^{x_1 x} + c_2 e^{x_2 x} \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

## Caso di due radici complesse

Supponiamo di nuovo che  $a, b, c$  siano reali. Supponiamo inoltre che  $P(z)$  non abbia radici reali. Ne segue che, visto in  $\mathbb{C}$ ,  $P(z)$  ha due radici complesse coniugate  $z_{1,2} = a \pm ib$ . Per quanto visto prima le soluzioni complesse dell'equazione sono

$$y(x) = c_1 e^{(a+ib)x} + c_2 e^{(a-ib)x} \quad c_1, c_2 \in \mathbb{C}$$

Ricordando che  $e^{i\theta} = \cos(\theta) + i \sin(\theta)$ :

$$\begin{aligned} y(x) &= e^{ax} (c_1 e^{ibx} + c_2 e^{-ibx}) = e^{ax} ((c_1 + c_2) \cos(bx) + i(c_1 - c_2) \sin(bx)) = \\ &= e^{ax} (d_1 \cos(bx) + d_2 \sin(bx)) \end{aligned}$$

dove  $d_1 = c_1 + c_2$  e  $d_2 = i(c_1 - c_2)$ . Se ne deduce che le soluzioni reali sono

$$e^{ax} (d_1 \cos(bx) + d_2 \sin(bx)) \quad d_1, d_2 \in \mathbb{R}$$

## Caso di due radici coincidenti

Rimane il caso in cui  $P(z)$  ha un'unica radice  $z_0$ . Allora

$$P(z) = a(z - z_0)^2 = a(z^2 - 2z_0z + z_0^2).$$

Anche in questo caso una soluzione è  $e^{z_0x}$  - **dobbiamo trovarne un'altra.**

Vediamo che  $y(x) = xe^{z_0x}$  è soluzione. Si ha

$$y'(x) = e^{z_0x} + xz_0e^{z_0x}, \quad y''(x) = 2z_0e^{z_0x} + xz_0^2e^{z_0x} \quad \text{da cui}$$

$$\begin{aligned} a(y'' - 2z_0y' + z_0^2y) &= a(2z_0e^{z_0x} + xz_0^2e^{z_0x} - 2z_0(e^{z_0x} + xz_0e^{z_0x}) + z_0^2xe^{z_0x}) \\ &= ae^{z_0x}(2z_0 - 2z_0 + x(z_0^2 - 2z_0^2 + z_0^2)) = 0. \end{aligned}$$

Nel caso reale ( $a, b, c \in \mathbb{R}$ ) è chiaro che se  $c$  è una sola radice questa è reale, chiamiamola  $x_0$ . Allora le soluzioni dell'equazione sono date da:

$$y(x) = e^{x_0x}(c_1 + c_2x) \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

## L'equazione di ordine due non omogenea

Consideriamo solo dei casi particolari (anche se c'è un procedimento generale).

$$ay'' + by' + cy = e^{wx} \quad (1)$$

Di nuovo ci mettiamo nei complessi ( $a, b, c \in \mathbb{C}$ ) e prendiamo  $w \in \mathbb{C}$ .

$P(w) \neq 0$

Se  $P(w) \neq 0$  ( $w$  non è radice del polinomio caratteristico), cerchiamo una soluzione particolare della forma  $\bar{y}(x) = \lambda e^{wx}$ . Si ha

$$\bar{y}'(x) = \lambda w e^{wx}, \quad \bar{y}''(x) = \lambda w^2 e^{wx} \quad \text{da cui}$$

$$a\bar{y}''(x) + b\bar{y}'(x) + c\bar{y}(x) = a\lambda w^2 e^{wx} + b\lambda w e^{wx} + c\lambda e^{wx} = \lambda e^{wx} P(w)$$

e imponendo che  $\bar{y}$  risolva l'equazione:

$$\lambda = \frac{1}{P(w)}$$



## L'equazione di ordine due non omogenea

Sempre nel caso  $f(x) = e^{wx}$ .

$P(w) = 0$ ,  $P'(w) = 2aw + b \neq 0$  ( $z_0$  radice semplice di  $P$ )

Cerchiamo una soluzione particolare della forma  $\bar{y}(x) = \lambda x e^{wx}$ . Si ha

$$\bar{y}'(x) = \lambda(1 + wx)e^{wx}, \quad \bar{y}''(x) = \lambda(2w + w^2x)e^{wx} \quad \text{da cui}$$

$$a\bar{y}''(x) + b\bar{y}'(x) + c\bar{y}(x) =$$

$$a\lambda(2w + w^2x)e^{wx} + b\lambda(1 + wx)e^{wx} + c\lambda x e^{wx} =$$

$$\lambda e^{wx}(P'(w) + P(w)x) = \lambda e^{wx}(P'(w))$$

e imponendo che  $\bar{y}$  risolva l'equazione:

$$\lambda = \frac{1}{P'(w)}$$

## L'equazione di ordine due non omogenea

Sempre nel caso  $f(x) = e^{wx}$ .

$P(w) = 0, P'(w) = 0, P''(w) = 2a \neq 0$  ( $z_0$  radice doppia di  $P$ )

Cerchiamo una soluzione particolare della forma  $\bar{y}(x) = \lambda x^2 e^{wx}$ . Si ha

$$\bar{y}'(x) = \lambda(2x + wx^2)e^{wx}, \quad \bar{y}''(x) = \lambda(2 + 4wx + w^2x^2)e^{wx} \quad \text{da cui}$$

$$\begin{aligned} a\bar{y}''(x) + b\bar{y}'(x) + c\bar{y}(x) &= \\ a\lambda(2 + 4wx + w^2x^2)e^{wx} + b\lambda(2x + wx^2)e^{wx} + c\lambda x^2 e^{wx} &= \\ \lambda e^{wx}(P''(w) + 2P'(w)x + P(w)x^2) &= \lambda e^{wx}(P'(w)) \end{aligned}$$

e imponendo che  $\bar{y}$  risolva l'equazione:

$$\lambda = \frac{1}{P''(w)} = \frac{1}{2a}$$

IN GENERALE, si trova sempre una soluzione particolare di

$$ay'' + by' + cy = p(x)e^{wx} \quad (a, b, c, w \in \mathbb{C})$$

dove  $p(x)$  è un polinomio di grado  $n$ , della forma

$$\bar{y}(x) = q(x)e^{wx}$$

dove

$$q(x) \text{ è un polinomio di grado } \begin{cases} n & \text{se } P(w) \neq 0 \\ n+1 & \text{se } P(w=0), P'(w) \neq 0 \\ n+2 & \text{se } P(w=0), P'(w)=0, P''(w) \neq 0 \end{cases}$$

Ricordiamo che  $P(z) = az^2 + bz + c$  è il polinomio caratteristico dell'equazione.

Notiamo che, se  $a, b, c, w$  sono reali e se  $p(x)$  è a coefficienti reali, allora  $q(x)$  ha coefficienti reali e quindi  $\bar{y}(x)$  è una soluzione particolare **reale**.

Supponiamo  $a, b, c \in \mathbb{R}$ ,  $\omega \in \mathbb{R}$ ,  $\omega > 0$  e  $p(x)$  un polinomio a coefficienti reali di grado  $n$ . Se vogliamo trovare una soluzione particolare di

$$(i) \quad ay'' + by' + cy = p(x) \cos(\omega x) \quad / \quad (ii) \quad ay'' + by' + cy = p(x) \sin(\omega x)$$

possiamo passare all'equazione

$$ay'' + by' + cy = p(x)e^{i\omega x}$$

e trovare una soluzione  $\bar{y}(x)$  con il metodo precedente. Allora

$$\bar{y}_1(x) := \Re e(\bar{y}(x)) \quad \text{risolve (i)} \quad / \quad \bar{y}_2(x) := \Im m(\bar{y}(x)) \quad \text{risolve (ii)}.$$

come si verifica facilmente. Alternativamente una soluzione particolare di (i) o (ii) si può cercare della forma

$$\bar{y}(x) = q_1(x) \cos(\omega x) + q_2(x) \sin(x)$$

dove  $q_1$  e  $q_2$  sono polinomi di grado  $n/n + 1/n + 2$  a seconda del fatto che  $i\omega$  non sia radice di  $P(z)$ / sia radice semplice/sia radice doppia di  $P(z)$  (come nel caso del precedente  $q$ ). Notiamo che ci vogliono sia i seni che i coseni (anche se nel problema iniziale compare solo uno dei due).