

Geometria 5/5/22

curve parametrizzate regolari

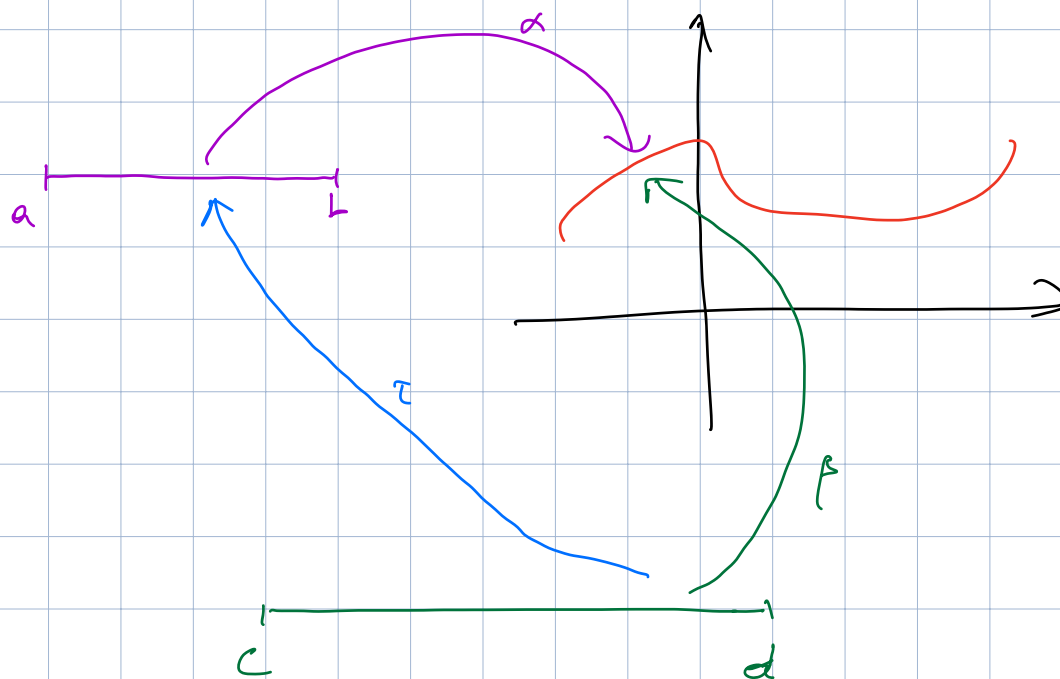
$$\alpha: I \rightarrow \mathbb{R}^n \quad \alpha'(t) \neq 0 \quad \forall t$$

cambio parametro

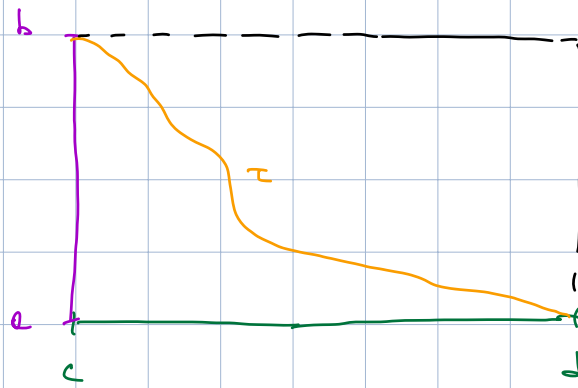
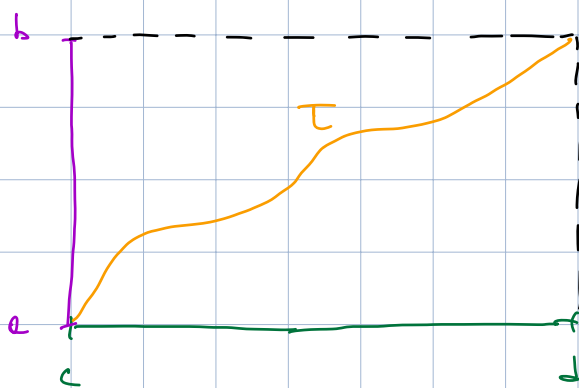
$$\alpha: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\beta: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}^n$$

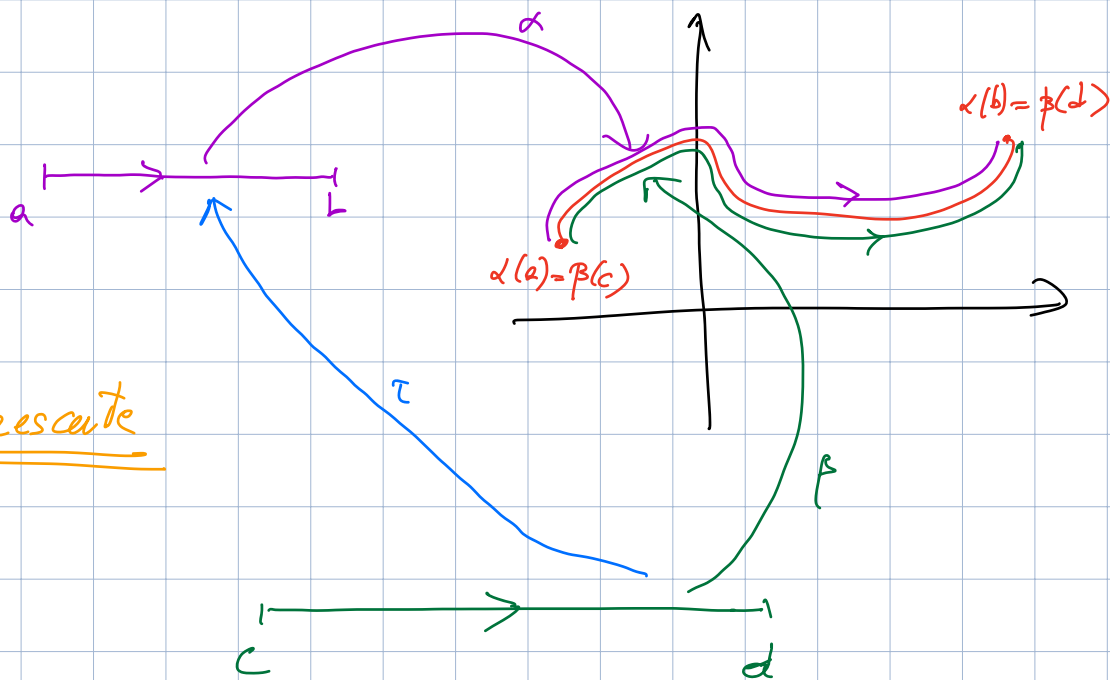
$$\beta(t) = \alpha(\tau(t))$$

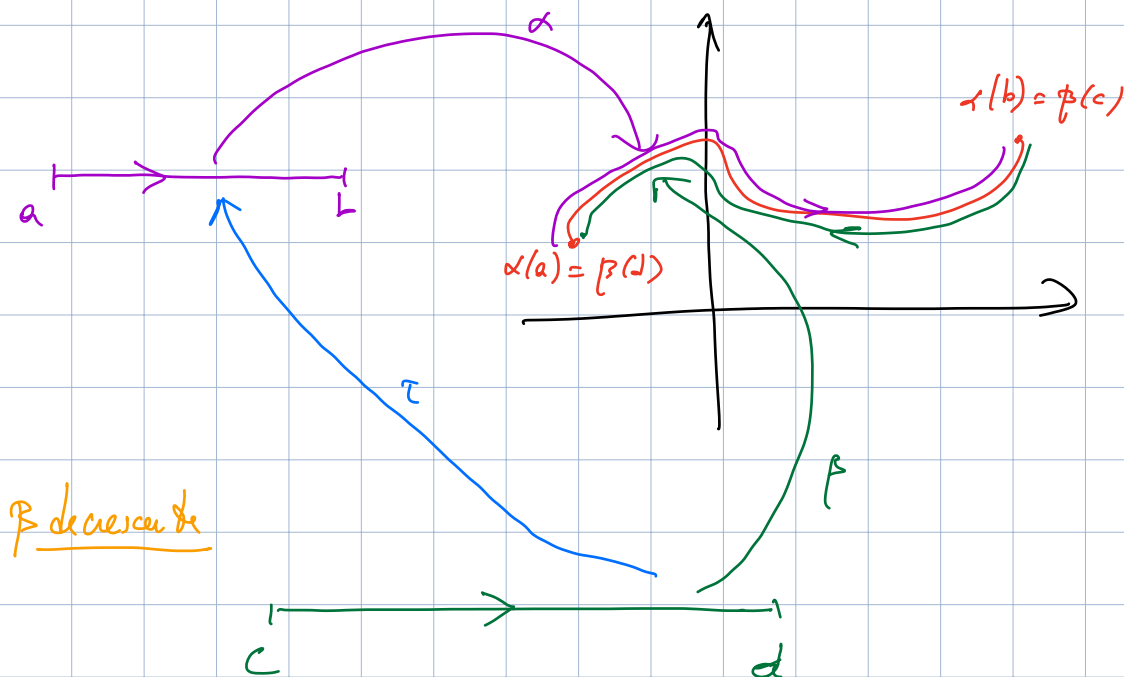


τ bijective derivabile con inversa derivabile



τ crescente

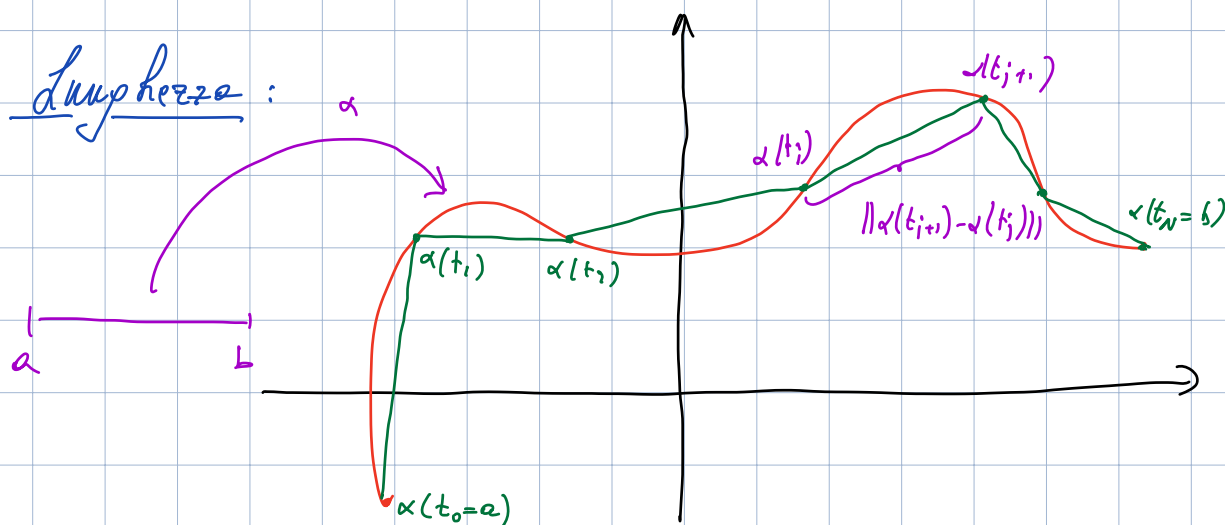




β decrescente

Chiamo curva orientata una in cui è specificato il verso di percorrenza; per curve orientate sono ammessi solo cambi di parametro ascrittivi (mantengono l'orientamento) -

Lunghezza:



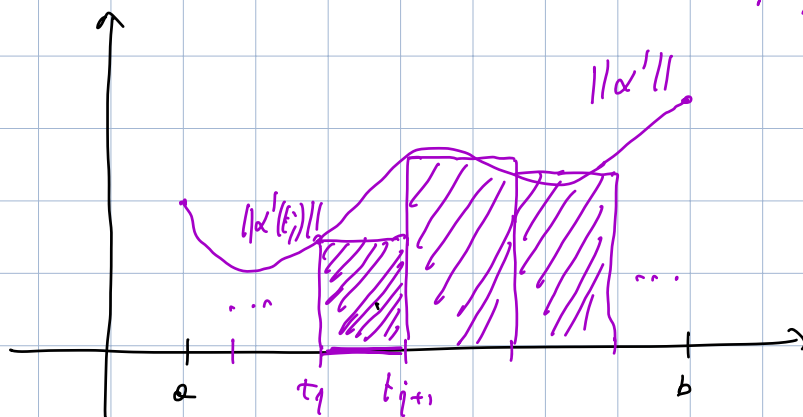
$$a = t_0 < t_1 < \dots < t_N = b$$

$$L(\alpha) \cong \sum_{j=0}^N \|\alpha(t_{j+1}) - \alpha(t_j)\|$$

Se t_{j+1} è molto vicino a t_j ho
 $\alpha(t_{j+1}) \cong \alpha(t_j) + \alpha'(t_j) \cdot (t_{j+1} - t_j)$

Taylor I ordine

$$L(\alpha) \cong \sum_{j=0}^N \underbrace{\|\alpha'(t_j)\| \cdot (t_{j+1} - t_j)}_{\substack{N \rightarrow \infty \\ \text{suddivisione} \\ \text{sempre più fine}}} \xrightarrow{\quad} \int_a^b \|\alpha'(t)\| dt$$



Def: $L(\alpha) = \int_a^b \|\alpha'(t)\| dt$

Prop: se β è ottenuta da α per cambio parametro allora
 $L(\beta) = L(\alpha)$.

Dimo: $\beta(s) = \alpha(\tau(s))$ $\tau: [c,d] \rightarrow [a,b]$

$$L(\beta) = \int_c^d \|\beta'(s)\| ds = \dots$$

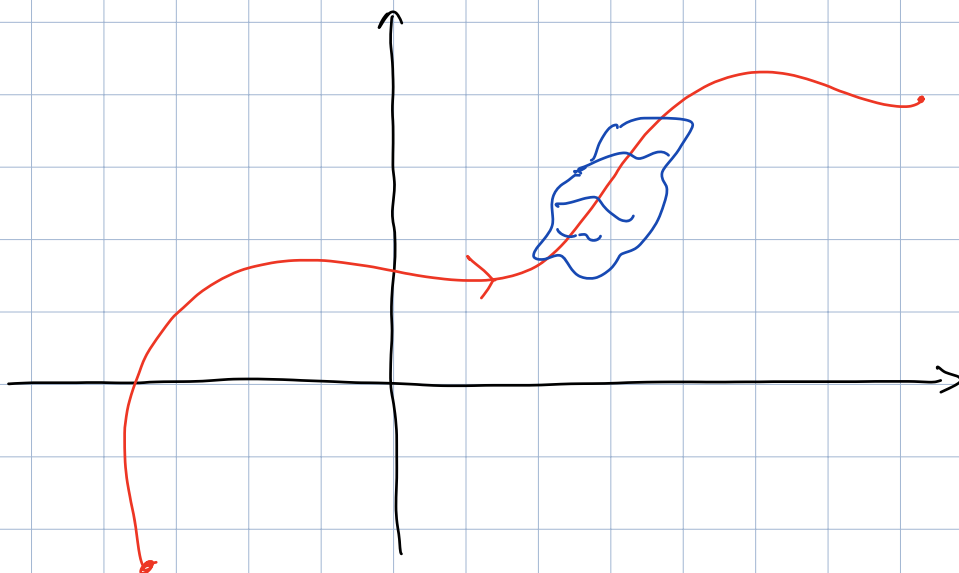
$$\beta'(s) = \alpha'(\tau(s)) \cdot \tau'(s)$$

$$\|\beta'(s)\| = \|\alpha'(\tau(s))\| \cdot |\tau'(s)|$$

$$\dots = \int_c^d \underbrace{\|\alpha'(\tau(s))\|}_t \cdot \underbrace{|\tau'(s)|}_{dt} ds = \dots$$

$$t = \tau(s) \Rightarrow dt = |\tau'(s)| \cdot ds$$

$$\dots = \int_a^b \|\alpha'(t)\| \cdot dt = L(\alpha).$$



$$F: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$$

$F(x)$ = "costo" di percorrenza
nel pto x di un tratto
infinitesimo di curva

Costo complessivo di percorrenza di α :

$$\int_a^b F(\alpha(t)) \cdot \|\alpha'(t)\| \cdot dt$$

Lo chiamo $\int_{\alpha} F$ F funzione scalare su $\mathbb{R}^m$

Come sopra: non dipende dalla parametrizzazione.

Chiamo $\Omega \subset \mathbb{R}^m$ aperto

se $\forall x \in \Omega \exists r$ t.c. $B(x, r) \subset \Omega$
 $\{y \in \mathbb{R}^m : \|y - x\| < r\}$.



Se $\Omega \subset \mathbb{R}^m$ è aperto e $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$

e $\alpha: [a, b] \rightarrow \Omega$ ho senso

$$\int_{\alpha} F = \int_a^b F(\alpha(t)) \cdot \|\alpha'(t)\| dt$$

Def: dico che $\alpha: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ è una parametrizzazione in parametro l'arco se $\|\alpha'(t)\| = 1 \quad \forall t$.

Prop: ogni curva si può riparametrizzare in p. d'arco.

Dico: data $\alpha: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ porgo

$$\sigma(t) = \int_a^t \|\alpha'(u)\| \cdot du = \text{lunghezza della curva su } [a, t]$$

$$\sigma: [a, b] \rightarrow [0, L] \quad L = L(\alpha)$$

$$\tau = \sigma^{-1}: [0, L] \rightarrow [a, b]$$

$$\beta(s) = \alpha(\tau(s))$$

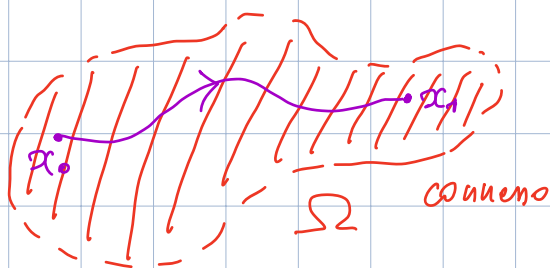
$$\sigma'(t) = \|\alpha'(t)\|$$

$$\begin{aligned} \beta'(s) &= \alpha'(\tau(s)) \cdot \tau'(s) \\ &= \alpha'(\tau(s)) \cdot \frac{1}{\sigma'(\tau(s))} \end{aligned}$$

$$= \frac{\alpha'(\tau(s))}{\|\alpha'(\tau(s))\|}$$

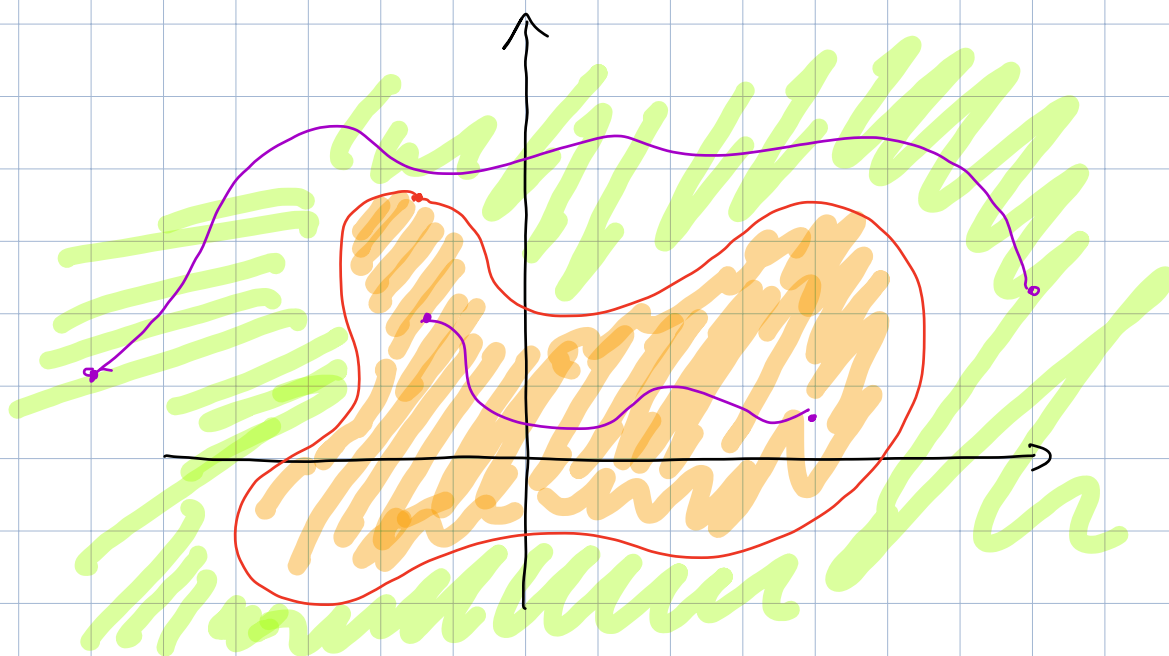
$$\Rightarrow \|\beta'(s)\| = 1 \quad \forall s. \quad \square$$

Def: $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aperto è detto connesso se $\forall x_0, x_1 \in \Omega$
 $\exists \alpha: [0, 1] \rightarrow \Omega$ continua t.c. $\alpha(0) = x_0, \alpha(1) = x_1$.





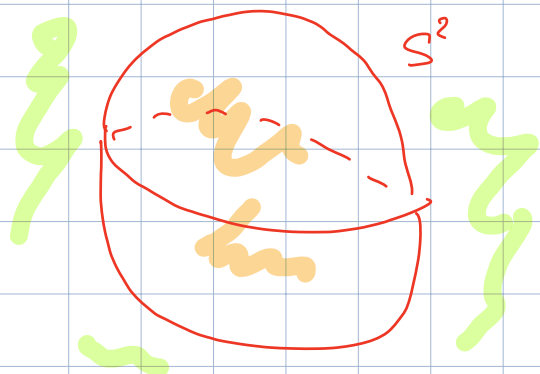
Teo (Jordan) : se $\alpha : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$
 è una curva semplice e chiusa (anche solo continua)
 allora $\mathbb{R}^2 \setminus \text{Im}(\alpha)$ è fatto di due pezzi
 connessi, uno limitato e uno no.



dentro fuori

È vero ma molto difficile per α continua

Analogo in dimensioni superiori è falso:

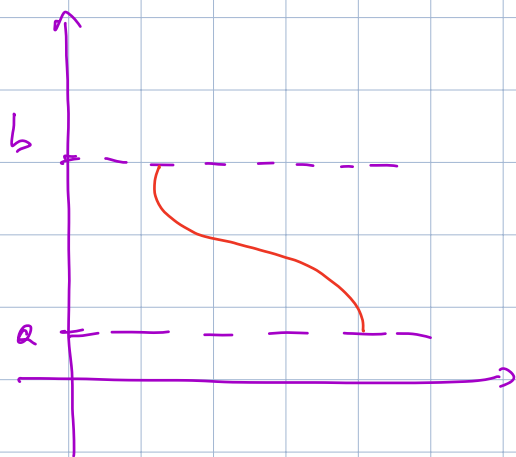


per superfici che sono
"come S^2 ma deformate"
non è vero in generale
che dividono $\mathbb{R}^3$ in dentro/fuori.

Come definire curve?

1. Grafici di funzioni:

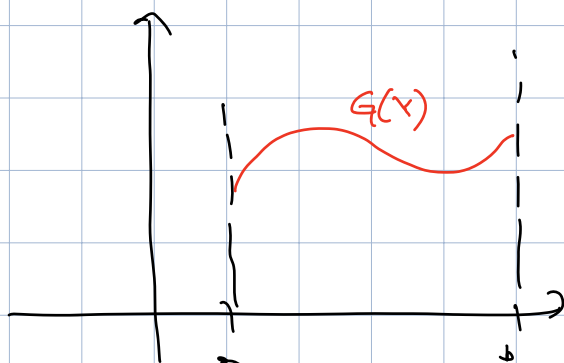
$X: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$
 $\{(X(y), y) : y \in [a, b]\}$



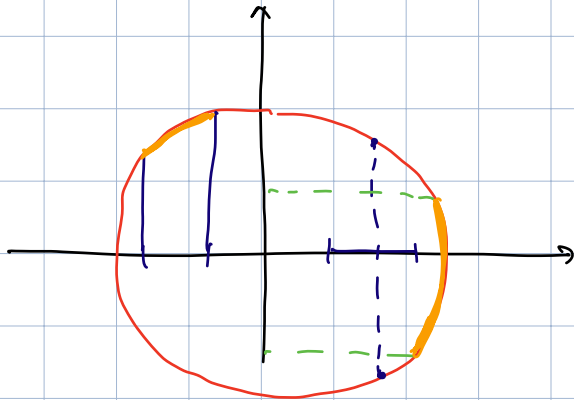
$Y: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$

Grafo $\gamma = \{(x, Y(x)) : x \in [a, b]\}$
 $= \text{Im}(\alpha)$

$\alpha: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \alpha(x) = (x, Y(x))$

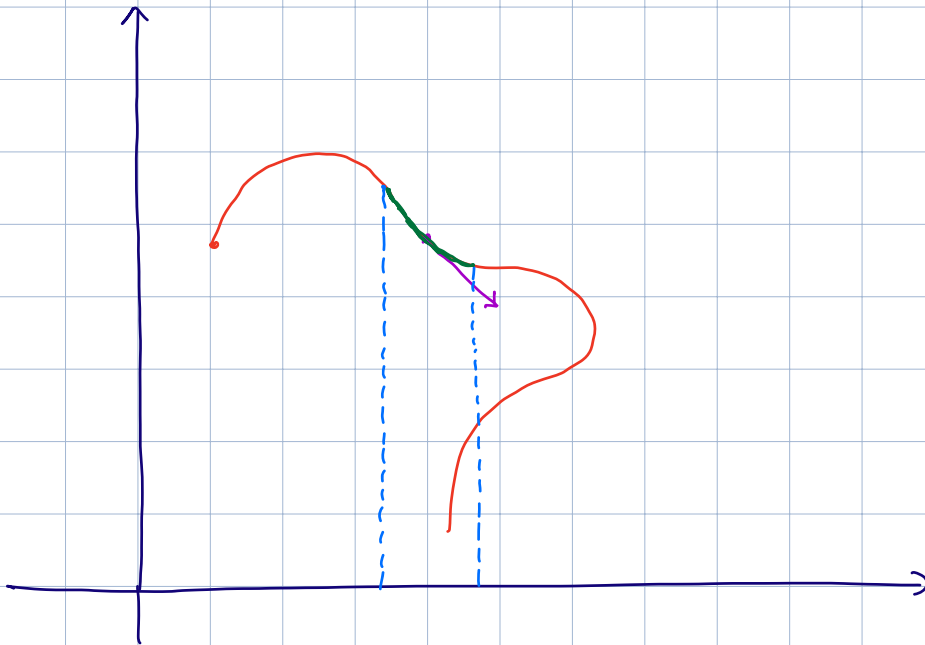


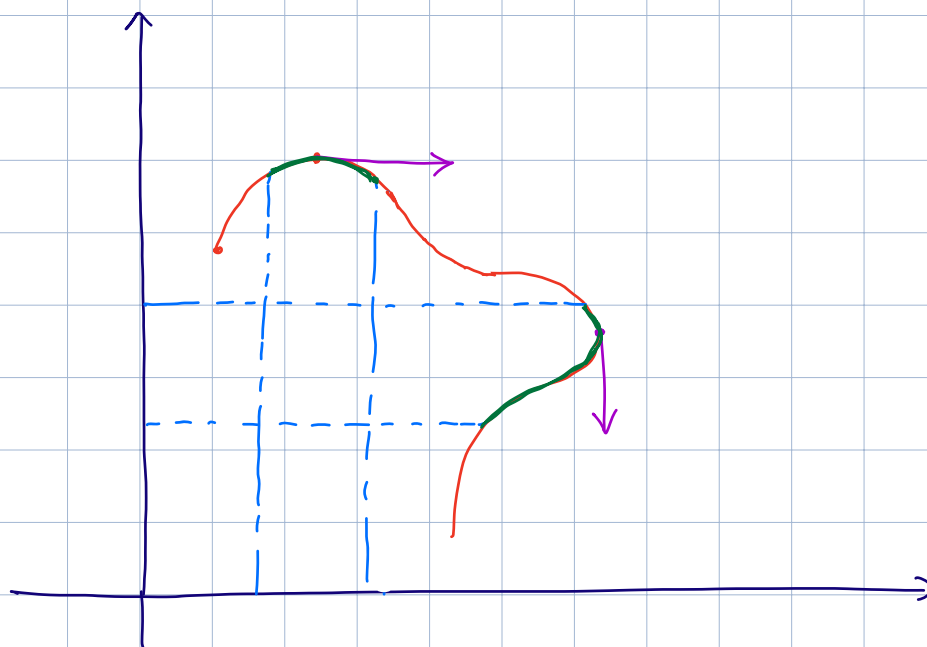
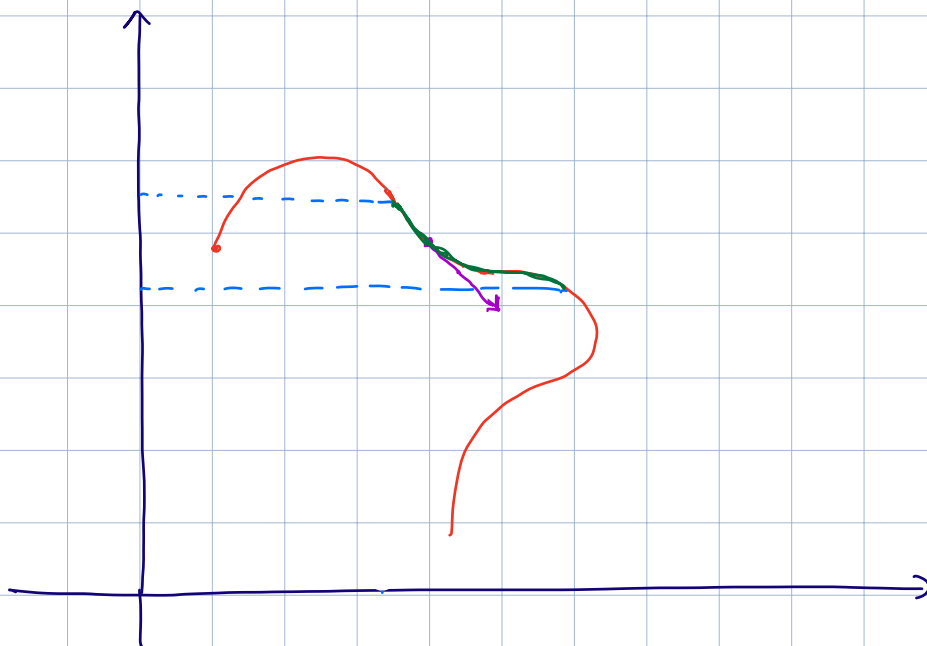
Tutte le curve sono grafici? No:



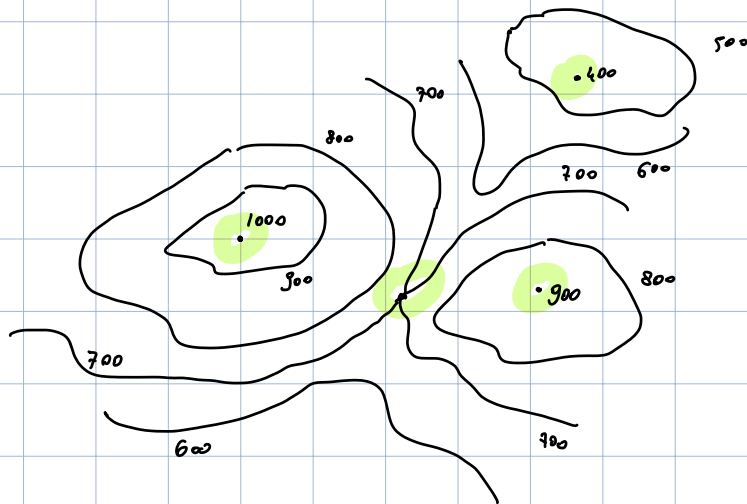
in $\mathbb{R}^2$

Sempre vero: ogni curva regolare è "localmente" grafico di una coordinata in funzione dell'altra:





2. Curve di livello.



Prop: dato $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ aperto, $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile

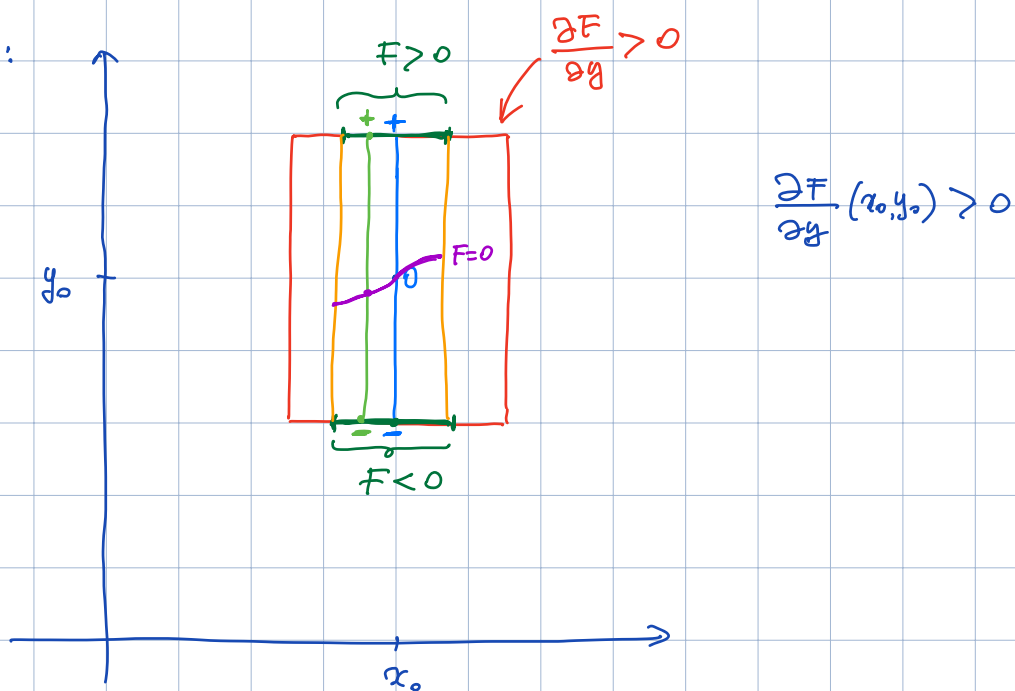
$$T = \{(x, y) \in \Omega : F(x, y) = 0\}$$

Se $(x_0, y_0) \in T$ e $JF(x_0, y_0) \neq 0$ allora T
 è localmente grafico vicino a (x_0, y_0) ; anzi:

se $\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0) \neq 0$ localmente T è grafico di $y = Y(x)$
 dove $Y'(x) = - \frac{\partial F / \partial x (x, Y(x))}{\partial F / \partial y (x, Y(x))}$

se $\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0) \neq 0$ loc. T è grafico di $x = X(y)$
 con $X'(y) = - \frac{\partial F / \partial y (X(y), y)}{\partial F / \partial x (X(y), y)}$.

Idea di base:



scoperto T è loc. $y = Y(x)$

Fatto: Y è derivabile. Assumendo:

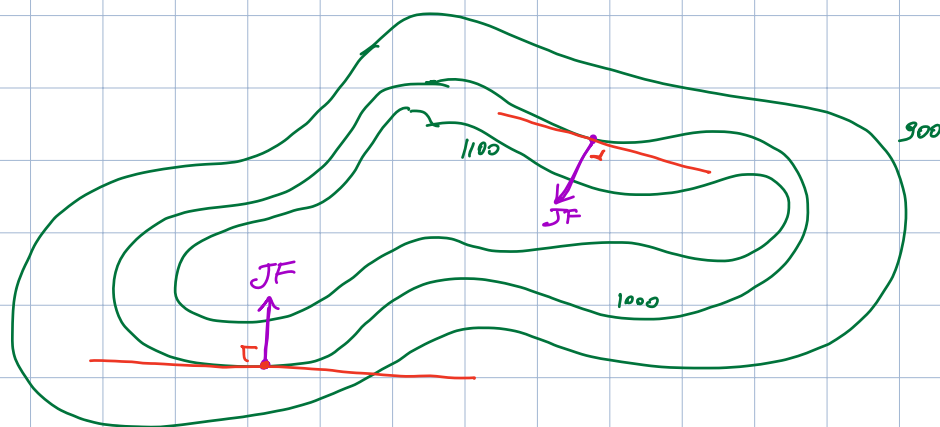
$$(x, Y(x)) \in T \Rightarrow F(x, Y(x)) = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\begin{array}{c} \text{"} \\ \text{"} \end{array} \right) = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial x}(\dots) \cdot 1 + \frac{\partial F}{\partial y}(\dots) \cdot Y'(x) = 0$$

$$\Rightarrow Y'(x) = - \frac{\partial F / \partial x (\dots)}{\partial F / \partial y (\dots)}$$

Corr: se $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, $T = \{ F=0 \}$
e $JF(x,y) \neq 0 \quad \forall x,y \in T$ allora
 T è curva e la tangente in (x,y)
è $\perp$ a $JF(x,y)$.

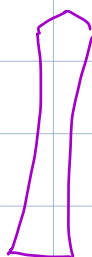


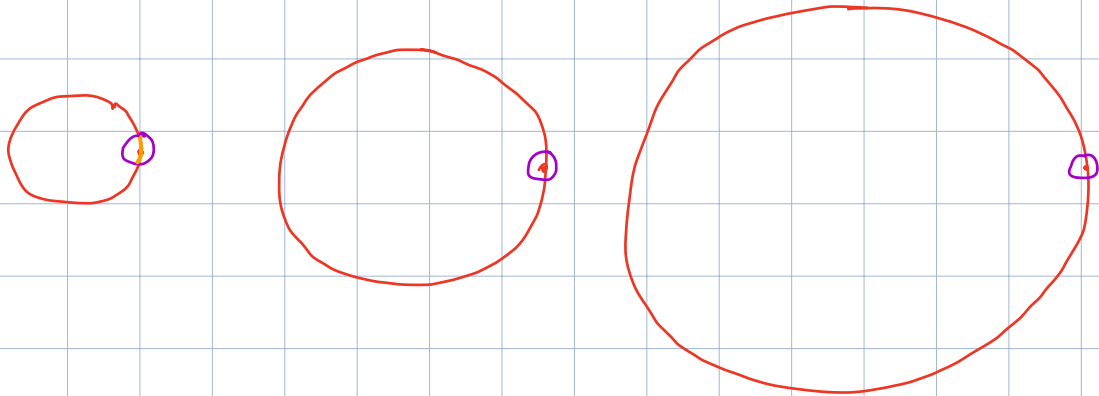
loc. se è $y = Y(x)$ la T è par da $x \mapsto (x, Y(x))$
 $\Rightarrow$ tangente ha direzione $(1, Y'(x)) = (1, -\frac{\partial F/\partial x}{\partial F/\partial y})$

che è $\perp \left(\frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial y} \right)$.

————— o —————

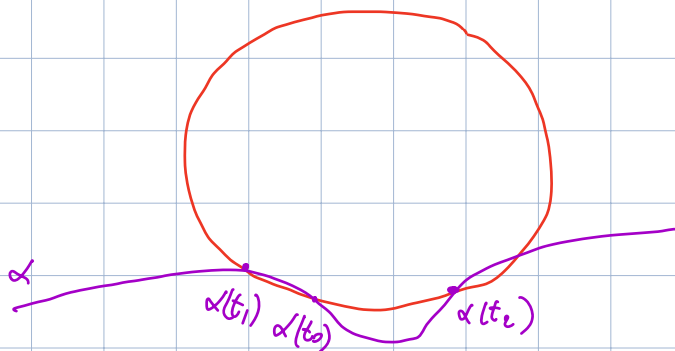
Come misurare quanto una curva non è dritta.





Per circonf. misura curvatura è reciproco del raggio.

Idea: data curva e un suo punto cercare la circonf. che "approssima meglio" la curva nel punto e definire curvatura = $\frac{1}{\text{raggio di tale circonf.}}$



$t_1, t_2 \rightarrow t_0$
la circonf. tende a
una che ha contatto
triplice

Lemma: se $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^m$ e $\|\gamma(t)\| = 1 \quad \forall t$
allora $\gamma'(t) \perp \gamma(t) \quad \forall t$.

Dimo: $\|\gamma(t)\|^2 = 1$

$$\Rightarrow \gamma_1(t)^2 + \dots + \gamma_n(t)^2 = 1$$

$$\frac{d}{dt} (\quad " \quad) = 0$$

$$2\gamma_1(t) \cdot \gamma_1'(t) + \dots + 2\gamma_n(t) \cdot \gamma_n'(t) = 0$$

$$2 \langle \gamma(t) | \gamma'(t) \rangle = 0.$$



Corr: Se $\alpha \in \bar{e}$ in p.d'a. ($\|\alpha'(t)\| = 1 \forall t$)
allora $\alpha''(t) \perp \alpha'(t)$.

