

Lemma 13.2.2.

Data $A, B \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$
con A simmetrica e B invertibile,
i segni degli autovalori di

$${}^t B A B$$

coincideranno
con i segni degli autovalori di A

Dim Premessa ①
 A e ${}^t B A B$ sono

simmetriche dunque sappiamo che
hanno autovalori reali

② Sappiamo che il numero di
autovalori positivi di A coincide

con la massima dimensione possibile
di un sottospazio $W \subseteq \mathbb{R}^n$

$t_c \langle \cdot | \cdot \rangle_A$ è definito
positivo su W .

TROVATE UNA DIM IN FONDO
ALLE SLIDES.

Prendendo per buona (2) la dimostrazione
fornisce così:

$$\langle W | W \rangle_{BAB} = \langle BW | BW \rangle_A$$

$$\downarrow$$

$${}^t w {}^t BAB w$$

$$\downarrow$$

$${}^t (BW) A B w$$

$$\parallel$$

$${}^t w {}^t B A B w$$

allora la dimensione massima
di un s. spazio su cui

$\langle 1 \rangle_{tBAB}$ è del punto

coincide con la dim massima
di un s. spazio su cui

$\langle 1 \rangle_A$ è del pari

(se S è un tale sottospazio

per $\langle 1 \rangle_{tBAB}$ allora

$B(S)$ lo è per $\langle 1 \rangle_A$)

↑

B è invertibile ovunque

$$\dim B(S) = \dim S$$

② Dunque tale dimensione è uguale per la
sia al numero di autovalori positivi di

A sia al numero di autovalori positivi
di tBAB

Si procede analogamente per gli autovalori positivi e per quelli $= 0$. D

Lemma 13.2.3

l'enunciato è già noto, è la
classificazione delle coniche non
degeneri

Dim Sia A la matrice
della conica. (vale det $A \neq 0$ perché
siamo nel caso "non degeneri")

$$A = \left(\begin{array}{c|c} Q & l \\ \hline {}^t l & c \end{array} \right)$$

dove Q è simmetria 2×2

① Pure $d_2 > 0$ e $d_1 \cdot d_3 > 0$

equivale a dire che gli autovalori di

A sono concordi

infatti

se $d_1 < 0$ allora $\frac{d_1}{d_0} \bar{e} < 0$

$d_2 > 0 \rightarrow \frac{d_2}{d_1} \hat{e} < 0$

ha la stessa
regia di $\frac{d_1}{d_0} \rightarrow \frac{d_3}{d_2} \tilde{e} < 0$
 $\tilde{e} > 0 \rightarrow \frac{d_3}{d_2}$

se $d_1 > 0$ allora i tre segni
vengono positivi.

Analogamente si nota che

(2) $d_2 > 0$ e $d_1 \cdot d_3 < 0$

equivale a dire che gli autovettori
di Q sono concavi ma quelli
di A no.

(3) $d_2 < 0$ equivale a dire che
gli autovettori di Q sono
convessi

(4) $d_2 = 0$
 Q ha almeno un autovettore nullo.

Ora applichiamo alla conica un cambiamento di coordinate affine.

$$M = \begin{pmatrix} B & v \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad v \in \mathbb{R}^{2 \times 1}$$

con $\det B \neq 0$

La conica cambia coordinate e la nuova matrice è

$$\begin{aligned} & {}^t M A M = \\ & = \begin{pmatrix} {}^t B Q B & {}^t B (Qv + l) \\ {}^t v Q + {}^t l & \langle v | v \rangle_Q + 2 \langle v | l \rangle_Q + c \end{pmatrix} \end{aligned}$$

noto che il d_3 di ${}^t M A M$
ha lo stesso segno di d_3 di A
per il lemma di Binet

$$\det ({}^t M A M) = (\det A) \cdot (\det M)^2$$

Per il Lemma. 13.2.2 applicato a

${}^t B Q B$ vale che

${}^t M A M$ risponde identicamente
alla matrice A alle domande

①, ②, ③, ④ vale

// gli aut'andari sono cancellati? //

// gli aut'andari della parte



sono cancellati fra loro ma

non lo sono quelli della motore grande, ?

Applicando una opportuna opportuna. ed eventualmente cambiando segno.

posso portare Q ad essere della forma

$$(1) \quad Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$(2) \quad Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\textcircled{3} \quad Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\textcircled{4} \quad Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

rotate che non possono essere

$$Q = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

perché in tal caso

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

e A non potrebbe avere rango 3

ovvia $\det A = 0$ e siamo invece nel caso $\det A \neq 0$.

Nei casi ①, ②, ③, scegliendo opportunamente v posso far sì che

perché
 Q è invertibile
 in questi casi

$$Q v + l = 0 \text{ e allora}$$

trans

$$\textcircled{1} \quad x^2 + y^2 + 1 = 0$$

tre autovalori
 concordi

$$\textcircled{2} \quad x^2 + y^2 - 1 = 0$$

l'ultimo
 autovalore è
 opposto

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\textcircled{3} \quad x^2 - y^2 - 1 = 0$$

Nel caso (4) $Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

Leggendo bene v posso scrivere
 $\sim$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & K \\ 0 & K & c \end{pmatrix}$$

Infatti:

$$Qv = \begin{pmatrix} u \\ 0 \end{pmatrix}$$

e allora posso ottenere:

$$Qv + l = \begin{pmatrix} 0 \\ K \end{pmatrix}$$

Con l'ultimo cambiamento di
coordinate

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2k} & -\frac{c}{2k} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

si trova

$$y = x^2$$



Paragrafo 13.3

Modelli affini delle quadriche.

Def 13.3.1

Una quadrica non degenera è il sottoinsieme di $\mathbb{R}^3$ definito da una eq. polinomiale di secondo grado, a cui è associata una matrice

$A \in M_{4 \times 4}(\mathbb{R})$ simmetrica
con $\det A \neq 0$.

↳ Esempio

$$3x^2 + 2y^2 + 2z^2 - 2xy - 4xz + 8x + 16z + 5 = 0$$

ha matrice

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -2 & 4 \\ -1 & 2 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & 2 & 8 \\ 4 & 0 & 8 & 5 \end{pmatrix}$$

Esempi

• $x^2 + y^2 + z^2 + 1 = 0$ l'insieme vuoto.

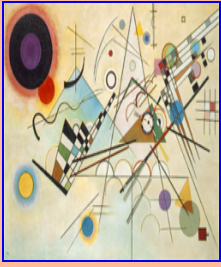
• $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ ellissoide

• $\underbrace{x^2 + y^2 = z}_{\sim}$ paraboloide ellittico.

• $x^2 + y^2 = z^2 - 1$ iperboloido ellittico
o "a due falde",

• $x^2 + y^2 = z^2 + 1$ " iperbolico.
o "a una falda",

• $z = x^2 - y^2$ paraboloide iperbolico
o "a sella",



Rappresentazione delle quadriche

Ellissoide

Superficie data dall'equazione ridotta $\mathcal{Q} : \frac{x^2}{a_1^2} + \frac{y^2}{a_2^2} + \frac{z^2}{a_3^2} - 1 = 0$

dove a_1, a_2, a_3 sono > 0 . Sappiamo che è dotata di un unico centro

O di simmetria, in questo caso $O = (0, 0, 0)$, quindi se

$P = (x, y, z) \in \mathcal{Q}$ allora il simmetrico rispetto a O cioè

$P' = (-x, -y, -z)$ sta su $\mathcal{Q}$.

Osserviamo che se $P = (x, y, z) \in \mathcal{Q}$ anche $P' = (-x, -y, z)$ sta su $\mathcal{Q}$. Ciò vuol dire che se P sta su $\mathcal{Q}$ anche il simmetrico di P rispetto all'asse z sta su $\mathcal{Q}$. Quindi l'asse z è asse di simmetria per $\mathcal{Q}$.

In modo analogo si vede che anche gli altri assi coordinati sono assi di simmetria.

Se $P = (x, y, z) \in \mathcal{Q}$ si vede che anche $P' = (-x, y, z)$ sta su $\mathcal{Q}$.

Ciò vuol dire che se P sta su $\mathcal{Q}$ anche il simmetrico di P rispetto al piano $x = 0$ sta su $\mathcal{Q}$. Allora il piano $x = 0$ risulta essere un piano di simmetria per $\mathcal{Q}$.

Analogamente si vede che anche gli altri piani coordinati sono piani di simmetria e non ce ne sono altri se a_1, a_2, a_3 sono tutti diversi.

Se intersechiamo l'ellissoide con il piano $z = h$ otteniamo

$$\frac{x^2}{a_1^2} + \frac{y^2}{a_2^2} = 1 - \frac{h^2}{a_3^2}.$$

☐ [Ellissoide](#)

☐ [Iperboloide
a una falda](#)

☐ [Iperboloide
a due falde](#)

☐ [Paraboloide
ellittico](#)

☐ [Paraboloide
iperbolico](#)

☐ [Quadriche
rigate](#)

☐ [Coni
quadrici](#)

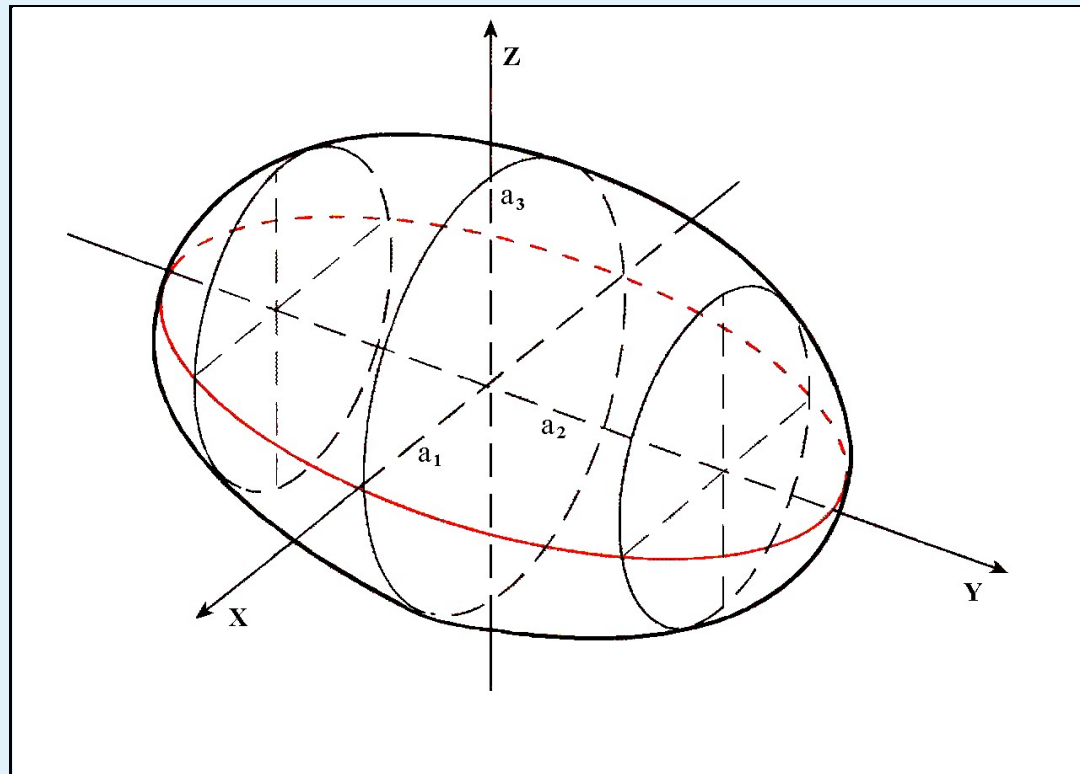
☐ [Cilindri
quadrici](#)

☐ [Quadriche
formate
da due
piani](#)

☐ [Piani doppi](#)

Si tratta di una ellisse (a punti reali) se $(h^2/a_3^2) < 1$, ossia

$-a_3 < h < a_3$, di un solo punto reale se $h = \pm a_3$. L'intersezione non contiene punti reali se $|h| > a_3$. In particolare $\mathcal{Q}$ è tutta compresa tra i due piani di equazione $z = \pm h$. In modo analogo si ragiona per piani del tipo $x = h$, $y = h$. I numeri a_1, a_2, a_3 si chiamano **semiassi** dell'ellissoide $\mathcal{Q}$. Da tutte queste considerazioni possiamo avere un'idea della forma di $\mathcal{Q}$.



Ellissoide di rotazione

Se due dei semiassi sono uguali, $\mathcal{Q}$ è una superficie di rotazione attorno a uno degli assi. Ad esempio se $a_1 = a_2$ l'equazione di $\mathcal{Q}$ diventa:

$$\frac{x^2 + y^2}{a_1^2} + \frac{z^2}{a_3^2} - 1 = 0.$$

quindi $\mathcal{Q}$ si ottiene ruotando l'ellisse

$$\gamma : \begin{cases} \frac{y^2}{a_1^2} + \frac{z^2}{a_2^2} - 1 = 0 \\ x = 0 \end{cases}$$

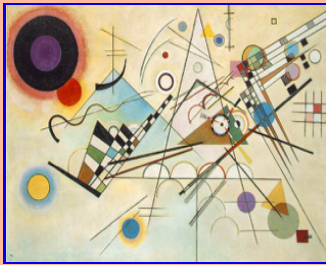
attorno all'asse z . Se i tre semiassi sono uguali, $\mathcal{Q}$ è una superficie sferica di centro O .

Nella classificazione euclidea abbiamo trovato un'equazione del tipo

$$\mathcal{Q} : -\frac{x^2}{a_1^2} - \frac{y^2}{a_2^2} - \frac{z^2}{a_3^2} - 1 = 0 \quad \Longleftrightarrow \quad \frac{x^2}{a_1^2} + \frac{y^2}{a_2^2} + \frac{z^2}{a_3^2} + 1 = 0.$$

Si vede subito che non esistono punti reali che soddisfano l'equazione di $\mathcal{Q}$. Da qui il nome ***Ellissoide immaginario***.





Rappresentazione delle quadriche

Paraboloide ellittico

Superficie data dall'equazione ridotta $Q: \frac{x^2}{a_1^2} + \frac{y^2}{a_2^2} - 2z = 0$

dove a_1, a_2 sono > 0 . Sappiamo già che non esiste un centro di simmetria ed è immediato verificare che solo l'asse z è asse di simmetria. I piani di simmetria sono $x = 0$ e $y = 0$; non ce ne

sono altri se $a_1 \neq a_2$. L'intersezione di Q con i piani $x = h$ sono parabole con asse parallelo all'asse z e vertice sulla parabola

$\gamma: y = 0, \frac{x^2}{a_1^2} - 2z = 0$. Analogamente l'intersezioni con i piani $y = h$ sono parabole con asse parallelo all'asse z e vertice

sulla parabola $\gamma: x = 0, \frac{y^2}{a_2^2} - 2z = 0$. L'intersezione di Q

con i piani $z = h$ sono ellissi per $h > 0$, che diventano sempre più grandi al crescere di h .

L'intersezione con $z = 0$ è un unico punto reale, mentre i piani $x = h$ con $h < 0$ non intersecano Q in nessun punto reale. Ciò vuol dire che Q è tutta al di sopra del piano $z = 0$. **Paraboloide di**

rotazione Se $a_1 = a_2$ Q si ottiene facendo ruotare attorno all'asse z la parabola di equazione

$$\gamma: x = 0, \frac{y^2}{a_1^2} - 2z = 0.$$

☐ [Ellissoide](#)

☐ [Iperboloide a una falda](#)

☐ [Iperboloide a due falde](#)

☐ [Paraboloide ellittico](#)

☐ [Paraboloide iperbolico](#)

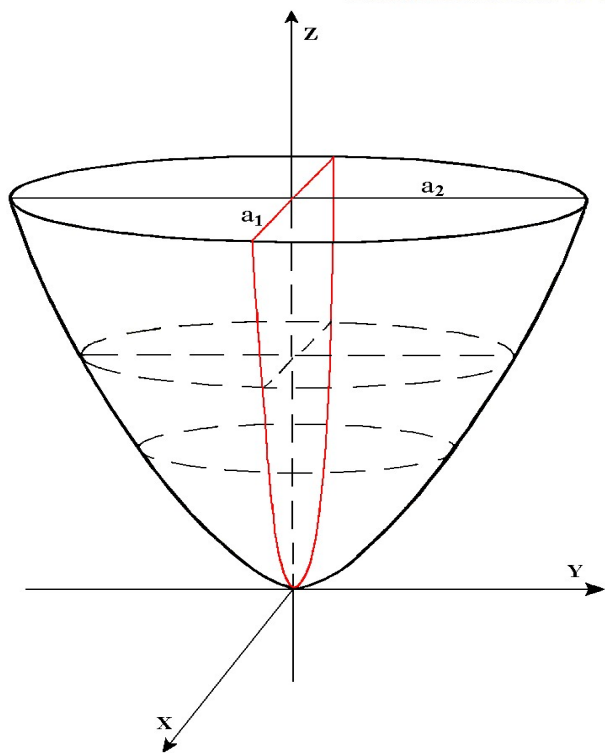
☐ [Quadriche rigate](#)

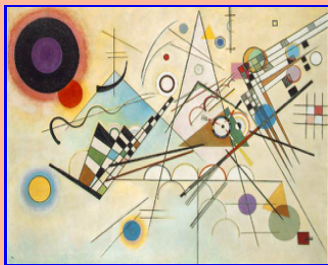
☐ [Coni quadrici](#)

☐ [Cilindri quadrici](#)

☐ [Quadriche formate da due piani](#)

☐ [Piani doppi](#)





Rappresentazione delle quadriche

☐ [Ellissoide](#)

☐ [Iperboloide a una falda](#)

☐ [Iperboloide a due falde](#)

☐ [Paraboloide ellittico](#)

☐ [Paraboloide iperbolico](#)

☐ [Quadriche rigate](#)

☐ [Coni quadrici](#)

☐ [Cilindri quadrici](#)

☐ [Quadriche formate da due piani](#)

☐ [Piani doppi](#)

Iperboloide a una falda

Superficie data dall'equazione ridotta

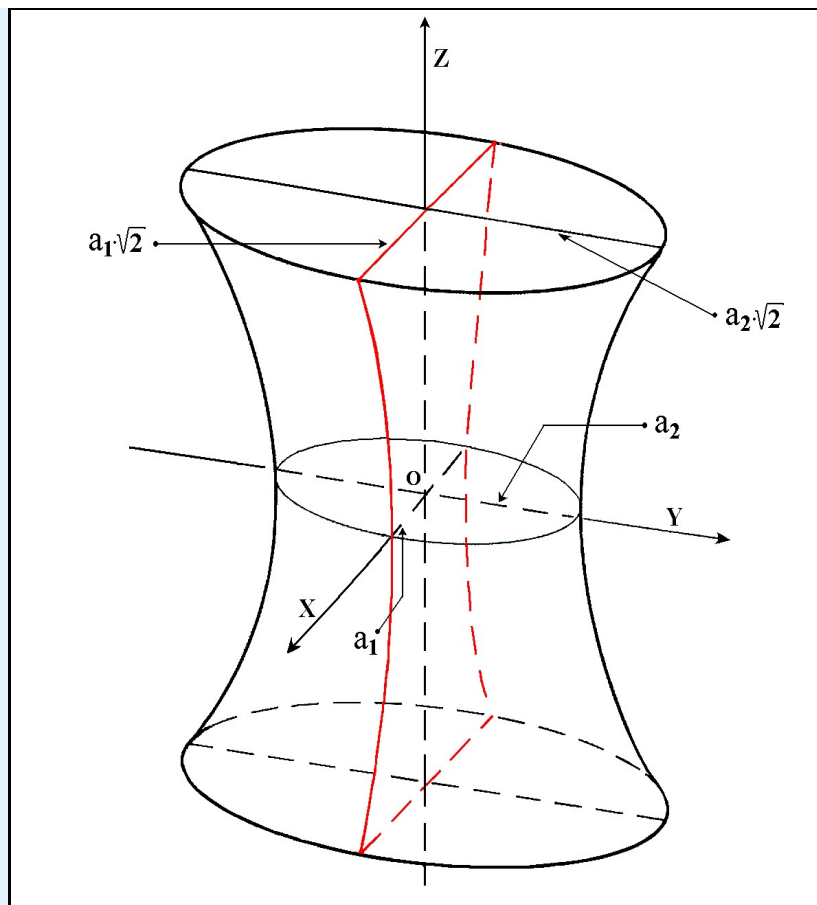
$$Q: \frac{x^2}{a_1^2} + \frac{y^2}{a_2^2} - \frac{z^2}{a_3^2} - 1 = 0$$

dove a_1, a_2, a_3 sono > 0 . Con lo stesso procedimento usato per l'ellissoide si vede che i piani coordinati, gli assi coordinati e O sono elementi di simmetria di Q . Se

$a_1 \neq a_2$ non ce ne sono altri. Le intersezioni con i piani $z = h$ sono ellissi che diventano sempre più grandi, e tendono all'infinito al crescere di h in valore assoluto. Le intersezioni con i piani $x = h, y = h$ sono iperboli. Queste iperboli sono equilateri se $a_1 = a_3$ (per i piani $x = h$) o $a_2 = a_3$ (per i piani $y = h$).

affine

$$x^2 + y^2 - z^2 = 1$$



Iperboloide di rotazione a una falda

Se $a_1 = a_2$ $\mathcal{Q}$ si ottiene facendo ruotare attorno all'asse z l'iperbole di equazione

$$\gamma: \frac{y^2}{a_1^2} - \frac{z^2}{a_3^2} - 1 = 0, \quad x = 0.$$





Rappresentazione delle quadriche

Affine $x^2 - y^2 - z^2 = 1$

Iperboloide a due falde

Superficie data dall'equazione ridotta $Q: \frac{x^2}{a_1^2} - \frac{y^2}{a_2^2} - \frac{z^2}{a_3^2} - 1 = 0$

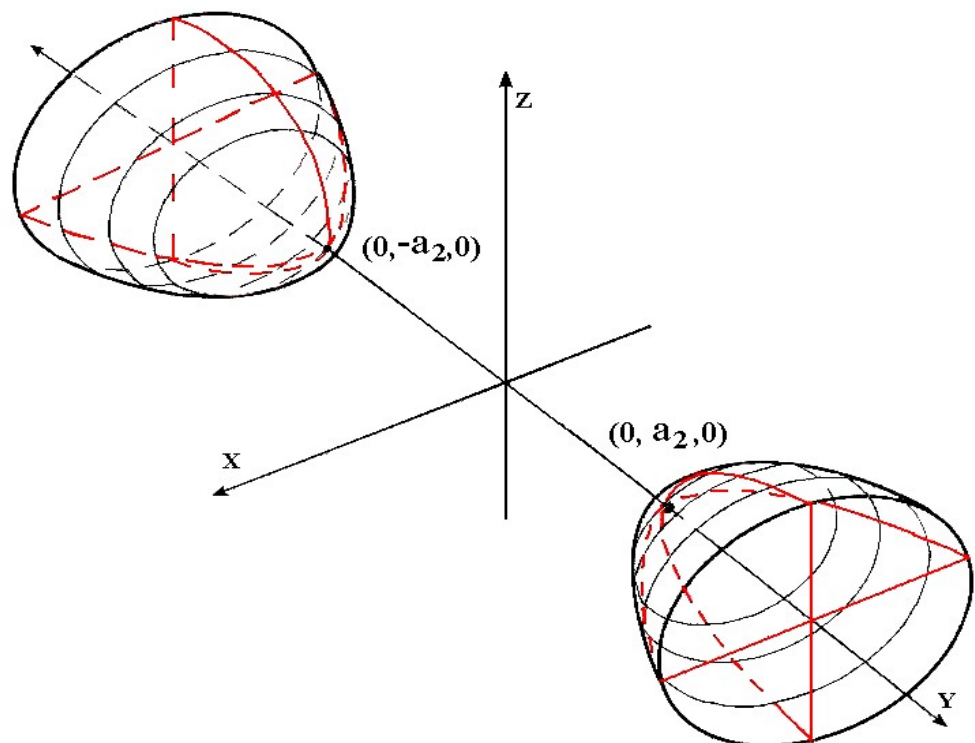
dove a_1, a_2, a_3 sono > 0 . Gli elementi di simmetria sono gli stessi dei casi precedenti. I piani $z = h$ intersecano la quadrica secondo un'iperbole il cui asse trasverso è sempre parallelo all'asse x . Analogamente dicasi dei piani $y = h$. Invece un piano $x = h$ interseca Q in un'ellisse se

$h^2/a_1^2 > 1$, ossia $h > a_1$ o $h < -a_1$, sono ridotte a un punto reale se

$h = \pm a_1$. L'intersezione con $x = h$ non contiene punti reali se

$-a_1 < h < a_1$.

In particolare il piano $x = 0$ non interseca Q . Vuol dire che Q si compone di due parti distinte (le due "falde"), simmetriche rispetto a questo piano.



☐ [Ellissoide](#)

☐ [Iperboloide a una falda](#)

☐ [Iperboloide a due falde](#)

☐ [Paraboloide ellittico](#)

☐ [Paraboloide iperbolico](#)

☐ [Quadriche rigate](#)

☐ [Coni quadrici](#)

☐ [Cilindri quadrici](#)

☐ [Quadriche formate da due piani](#)

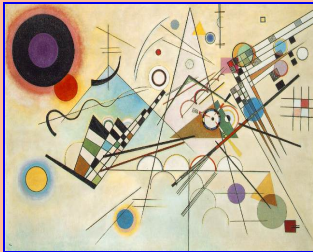
☐ [Piani doppi](#)

Iperboloide di rotazione a due falde

Se $a_2 = a_3$ $\mathcal{Q}$ si ottiene facendo ruotare attorno all'asse x l'iperbole di equazione

$$\gamma: \frac{x^2}{a_1^2} - \frac{z^2}{a_3^2} - 1 = 0, \quad y = 0.$$





Rappresentazione delle quadriche

Paraboloide iperbolico

Superficie data dall'equazione ridotta $Q : \frac{x^2}{a_1^2} - \frac{y^2}{a_2^2} - 2z = 0$

dove a_1, a_2 sono > 0 . Gli elementi di simmetria sono gli stessi del paraboloide ellittico. Le intersezioni con i piani $x = h$ e $y = h$ sono parabole con asse parallelo all'asse z : le prime sono rivolte verso il basso e hanno il vertice sulla parabola

$$\gamma_1 : y = 0, \quad \frac{x^2}{a_1^2} - 2z = 0;$$

le seconde sono rivolte verso l'alto e hanno il vertice sulla parabola

$$\gamma_2 : x = 0, \quad -\frac{y^2}{a_2^2} - 2z = 0.$$

Le intersezioni con i piani $z = h$ sono iperboli i cui assi trasversi sono paralleli all'asse x se $h > 0$, all'asse y se $h < 0$. Per $h = 0$ l'iperbole è spezzata in due rette $(a_2x + a_1y)(a_2x - a_1y) = z = 0$. Il paraboloide iperbolico non è mai una superficie di rotazione.

affine

$$x^2 - y^2 = z$$

☐ [Ellissoide](#)

☐ [Iperboloide a una falda](#)

☐ [Iperboloide a due falde](#)

☐ [Paraboloide ellittico](#)

☐ [Paraboloide iperbolico](#)

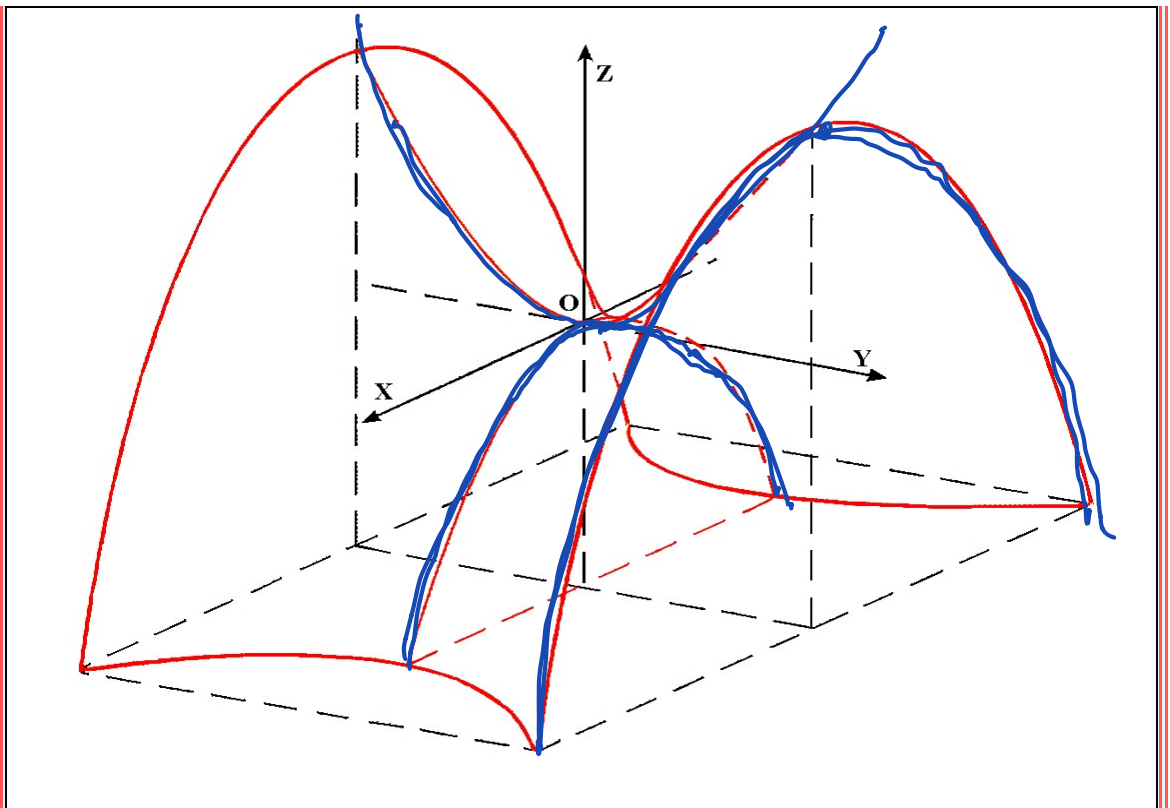
☐ [Quadriche rigate](#)

☐ [Coni quadrici](#)

☐ [Cilindri quadrici](#)

☐ [Quadriche formate da due piani](#)

☐ [Piani doppi](#)



Per la sua forma particolare si chiama anche *paraboloide a sella*.





Rappresentazione delle quadriche

Quadriche rigate

Osservazione 1: Gli iperboloidi a una falda e i paraboloidi iperbolici contengono delle rette e si dicono superfici rigate. Più precisamente, per ogni punto di una siffatta superficie passano due rette interamente contenute nella superficie stessa.

Consideriamo ad esempio il caso di un iperboloide ad una falda; se scriviamo la sua equazione nella forma:

$$\frac{x^2}{a_1^2} - \frac{z^2}{a_3^2} = 1 - \frac{y^2}{a_2^2}$$

e poi come

$$\left(\frac{x}{a_1} - \frac{z}{a_3} \right) \left(\frac{x}{a_1} + \frac{z}{a_3} \right) = \left(1 - \frac{y}{a_2} \right) \left(1 + \frac{y}{a_2} \right)$$

si vede che le rette di equazione

$$\left(\frac{x}{a_1} - \frac{z}{a_3} \right) = t \left(1 + \frac{y}{a_2} \right) \quad \text{e} \quad \left(\frac{x}{a_1} + \frac{z}{a_3} \right) = \frac{1}{t} \left(1 - \frac{y}{a_2} \right)$$

appartengono alla quadrica.

$$x^2 - z^2 = 1 - y^2$$

antusecno

$$x^2 - z^2 = 1 \quad \text{con} \quad y = 0$$

☐ [Ellissoide](#)

☐ [Iperboloide a una falda](#)

☐ [Iperboloide a due falde](#)

☐ [Paraboloide ellittico](#)

☐ [Paraboloide iperbolico](#)

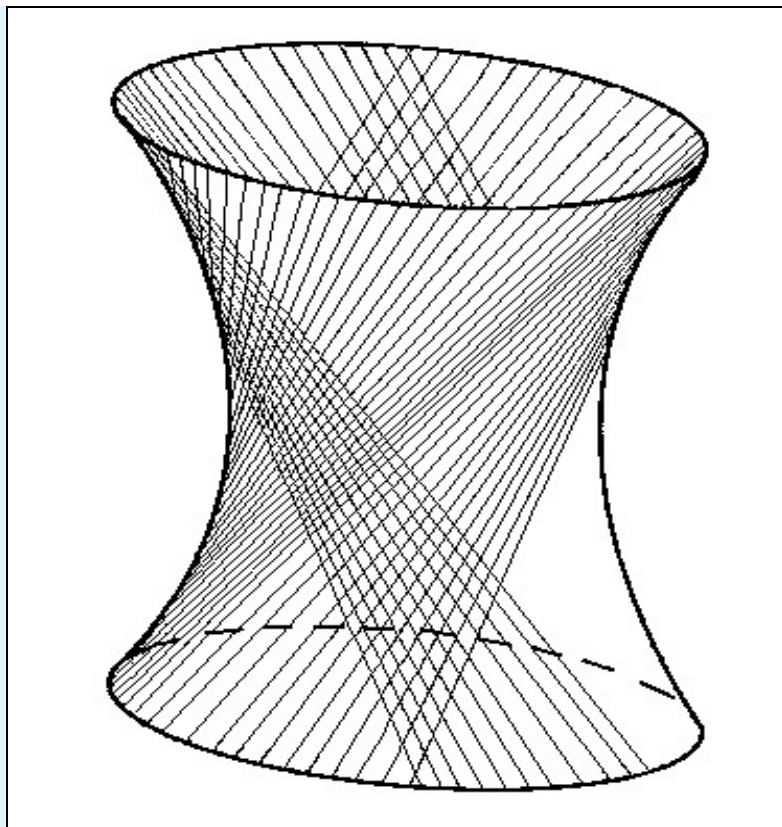
☐ [Quadriche rigate](#)

☐ [Coni quadrici](#)

☐ [Cilindri quadrici](#)

☐ [Quadriche formate da due piani](#)

☐ [Piani doppi](#)



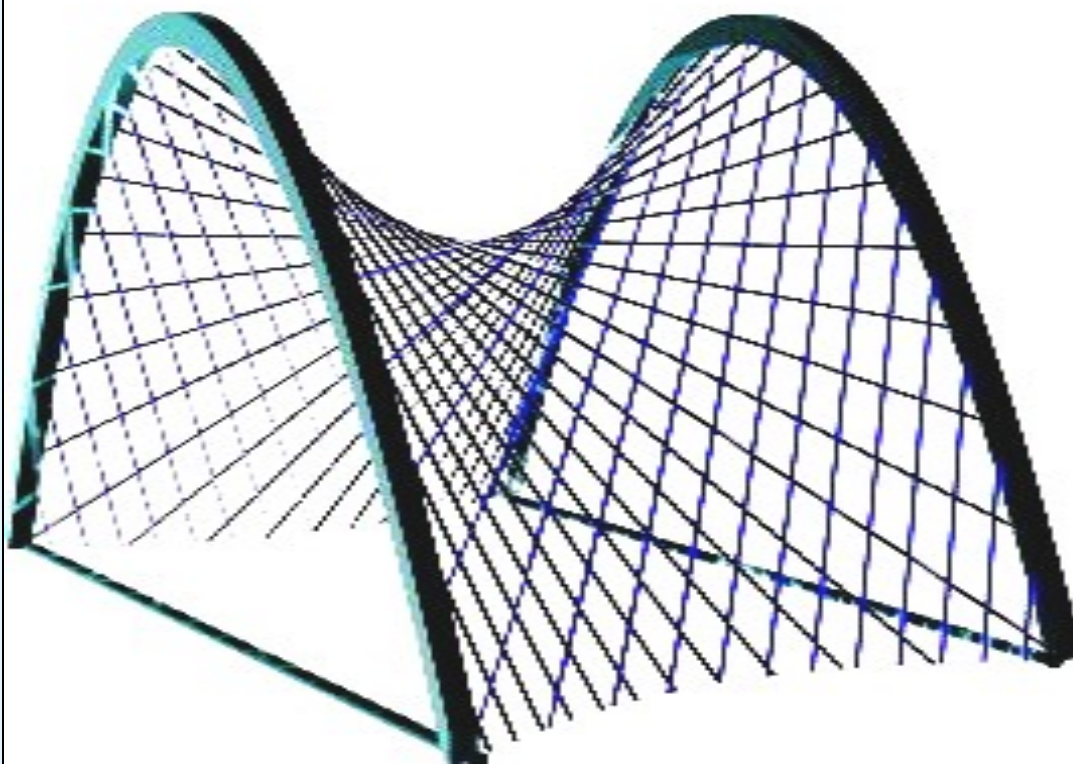
Nel caso del paraboloide iperbolico abbiamo una equazione del tipo:

$$\left(\frac{x}{a_1} - \frac{y}{a_2}\right) \left(\frac{x}{a_1} + \frac{y}{a_2}\right) = z^2$$

e quindi le due rette

$$\left(\frac{x}{a_1} - \frac{y}{a_2}\right) = tz \quad \text{e} \quad \left(\frac{x}{a_1} + \frac{y}{a_2}\right) = \frac{1}{t}z$$

sono contenute in tale superficie.



DI MOSTRAZIONE del punto ② lasciato in sospeso
nel Lemma 13.2.2.

Sia m_+ il numero di autovalori positivi e siano

$v_1, \dots, v_{m_+}$ gli autovettori corrispondenti, che fanno
parte di una base $v_1, v_{m_+}, v_{m_++1}, \dots, v_n$

Lo spazio $W = \text{span}(v_1, \dots, v_{m_+})$ è uno spazio di autovettori
di dim m_+ su cui $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ è
def. positiva.

Viceversa sia U un s. spazio di V
con $\dim U > m_+$. Mostriamo che $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$
non è def. pos. su U .

Chiamo $Z = \text{span}(v_{m_++1}, \dots, v_n)$

Nota che $\dim Z = n - m_+$

Ora per Grassmann

$$\dim(Z \cap U) = \dim Z + \dim U - \dim(Z + U)$$

che $\bar{e}$

$$> \binom{n}{m_+} - m_+ + m_+ - \underbrace{n}_{\substack{\uparrow \\ \dim U > m_+}} = 0$$

$$\bar{e} \quad \dim Z$$

$$\dim U > m_+$$

$$n \geq \dim(Z+U)$$

Dunque $Z \cap U \neq \{0\}$ e prende

$$v \in Z \cap U, \quad v \neq 0.$$

$$\text{Ma } \langle v | v \rangle_A \leq 0 \quad \text{perch}\acute{e}$$

$$v \in Z \text{ dunque}$$

$$v = \gamma_1 v_{m_++1} + \dots + \gamma_{n-m_+} v_n$$

e i vettori $v_{m_++1}, \dots, v_n$ sono tali che

$$\langle v_{m_++1}, v_{m_++1} \rangle_A \leq 0$$

⋮

$$\langle v_m, v_m \rangle_A \leq 0$$

perché corrispondono ad autovettori non positivi,

Allora $v \neq 0$ e $\langle v|v \rangle_A \leq 0$

mostra che su U il prodotto

$$\langle | \rangle_A \text{ non è def. positivo}$$

□