

Geometrie 12/5/17

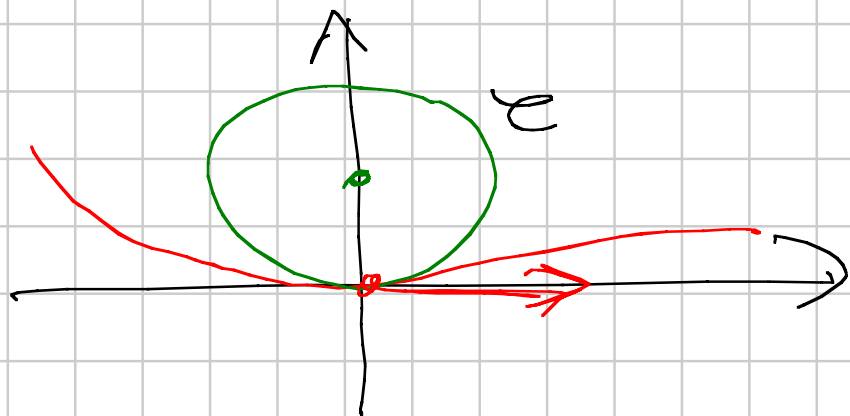
cerchio osculatore : quello con Triplice contatto
in $\alpha(t_0)$
con α in $\alpha(t_0)$

Prop: se $\|\alpha'\| \equiv 1$ allora il cerchio
osculatore è quello che passa per $\alpha(t_0)$ con
curvatura $\alpha(t) + \frac{\alpha''(t_0)}{\|\alpha''(t_0)\|^2} \rightarrow \kappa = \|\alpha''(t_0)\|$.

Dth: posso supporre $t_0 = 0$, $\alpha(t_0) = (0,0)$,

$$\alpha = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \quad \alpha'(0) = \begin{pmatrix} x'(0) \\ y'(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{So } \alpha''(0) \perp \alpha'(0) \Rightarrow \alpha''(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ c \end{pmatrix}.$$

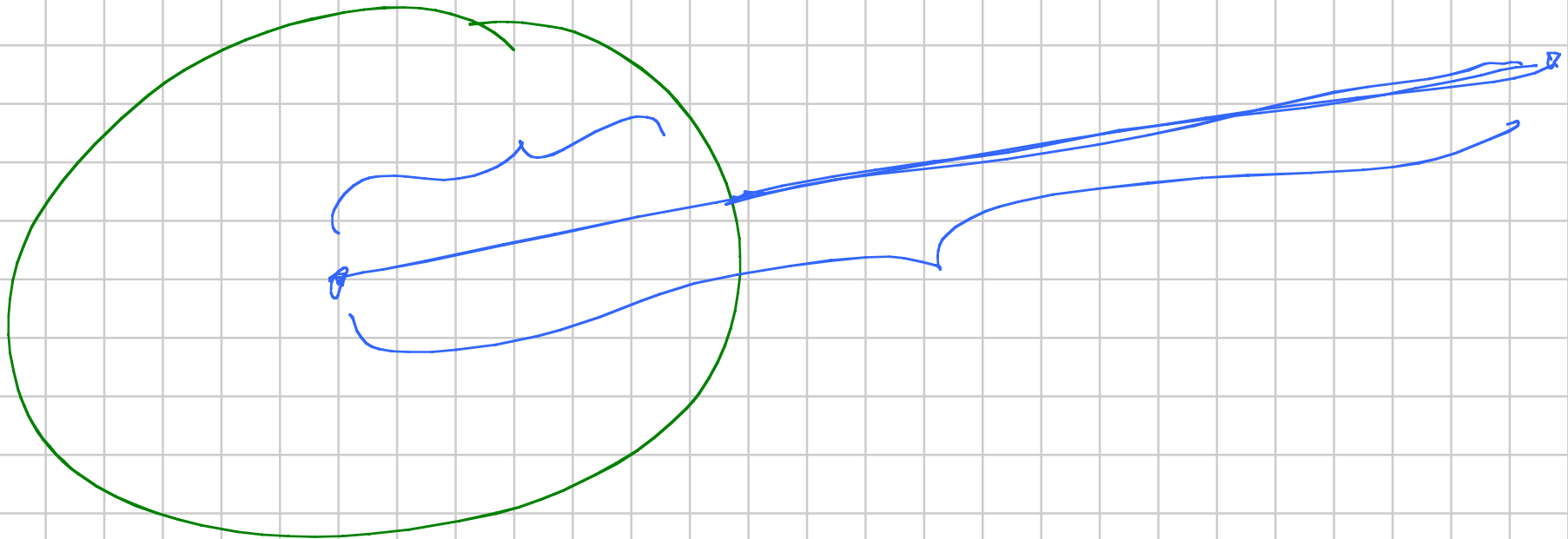


la circ. con triplice contacto
deve avere tangente
nel α il $\begin{pmatrix} 0 \\ c \end{pmatrix}$

$\Rightarrow$ ha centro $\begin{pmatrix} 0 \\ r \end{pmatrix}$
($r \in \mathbb{R}$)

Devo trovare che $r = 1/c$
imponendo il tipico contorno.

$$d\left(\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}, C\right) = \left| \left\| \alpha(t) - \begin{pmatrix} 0 \\ r \end{pmatrix} \right\| - r \right|$$



$$d(t) = \left(\sqrt{X(t)^2 + (\gamma(t) - x)^2} - |r| \right)$$

$$d'(b) = 0 \quad \text{cond: } s \sim \pi$$

$$d'(t) = \frac{2XX' + 2(\gamma - \pi)\gamma}{2\sqrt{\quad}}$$

$$d'(0) = 0 \quad \Rightarrow \quad \underbrace{X(0)}_0 \underbrace{X'(0)}_0 + (\underbrace{\gamma(0)}_0 - 1) \underbrace{\gamma'(0)}_0 = 0$$

$$d''(0) = 0 \Rightarrow \frac{X X' + 2(Y - \pi) Y'}{(\sqrt{\quad})^3} + \frac{X'^2 + X X'' + Y'^2 - \pi Y''}{\sqrt{\quad}}$$

$$X' = 1 \quad X = 0 \quad Y' = 0 \quad Y'' = c$$

$$\Rightarrow 1 + 0 + 0 + 0 - \pi c = 0$$

$$\Rightarrow \pi c = 1/c.$$

□

Q1: come calcolare $|K|$ per α non in p.d'a.
(motivo: rappresentare in p.d'a.
in pratica è impossibile)

Q2: per α orientata come trovare
il segno di K .

Idea: Considerare $\beta = \alpha \circ \tau$
con $\tau = \sigma^{-1}$, $\sigma(t) = \int_a^t \|\alpha'(u)\| du$
e usare il calcolo di τ', τ'' ;
inoltre capire se β'' punta a destra
o a sinistra di β' .

Teo: la curvatura con segno di una curva
 α orientata nel pto $\alpha(t)$ è

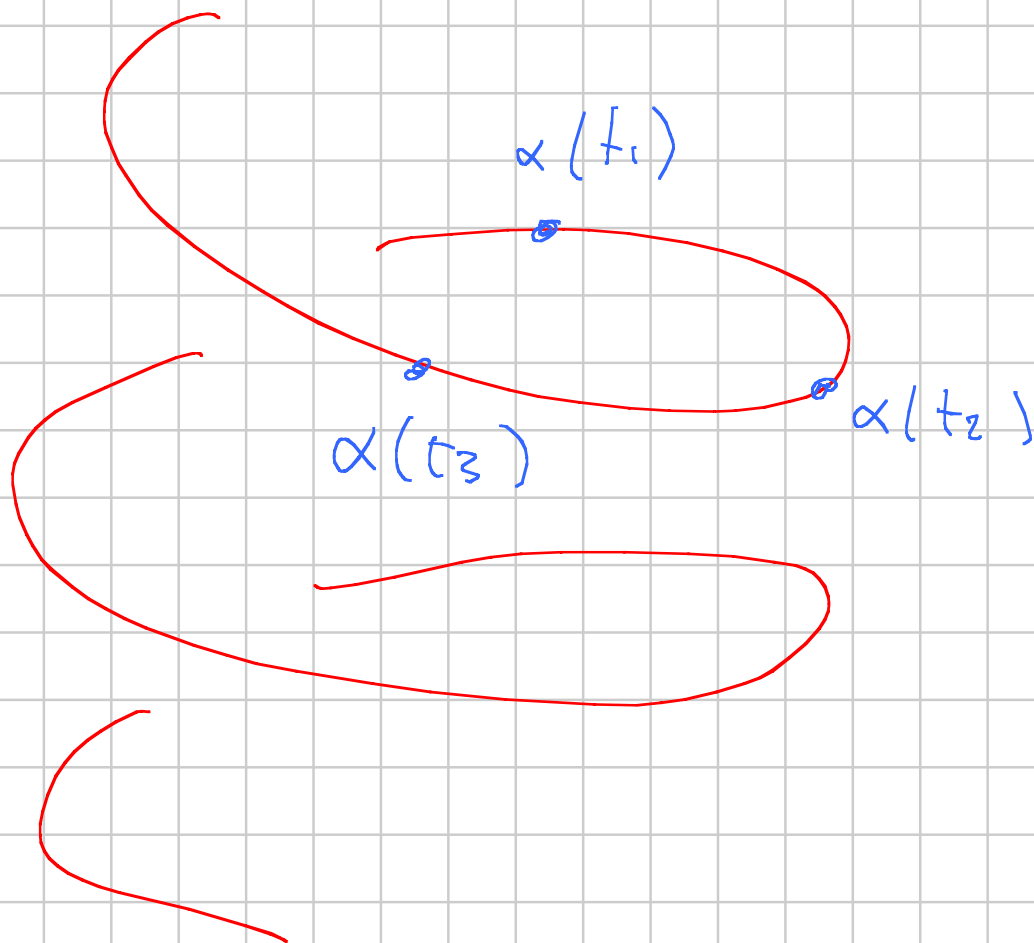
$$K(t) = \frac{\det(\alpha'(t), \alpha''(t))}{\|\alpha'(t)\|^3}$$

————— 0 —————

Curve nello spazio.

$$\alpha: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3.$$

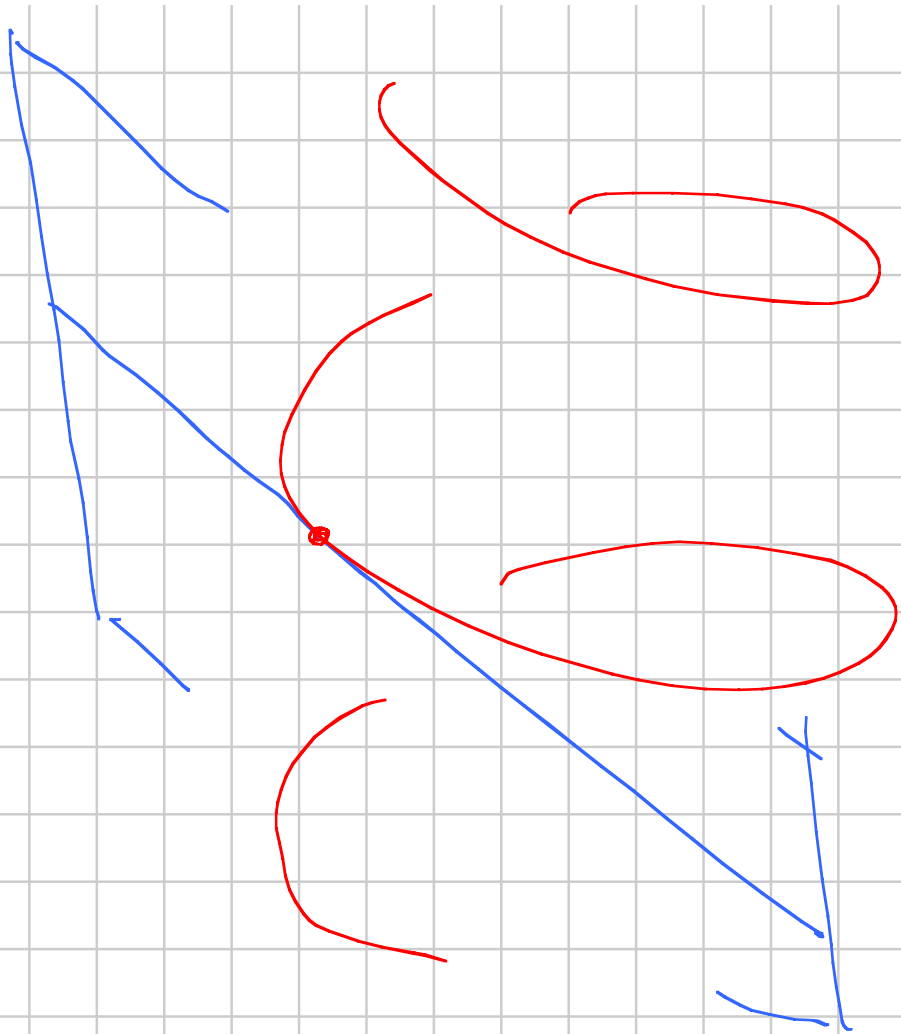
La misura della curvatura L α ha
ancora senso:



Solvo eccezioni
per $\alpha(t_1), \alpha(t_2), \alpha(t_3)$
perché in un solo
piano e una
sola circonferenza.

Se $t_1, t_2, t_3 \rightarrow t_0$ salvo eccezioni
il piano tende a un piano con
triplice contatto e la circonf. anche;
li chiamo piano osculatore e circonf.
osculatrice e chiamo curvatura

$$K = \frac{1}{\text{raggio circonf. osculatrice}}$$



Tra i piani dei
contingenti le tangente
(tutti contotto doppio)
uno che conta
triplo (quello su
cui la curva τ
più vicina a piacere).

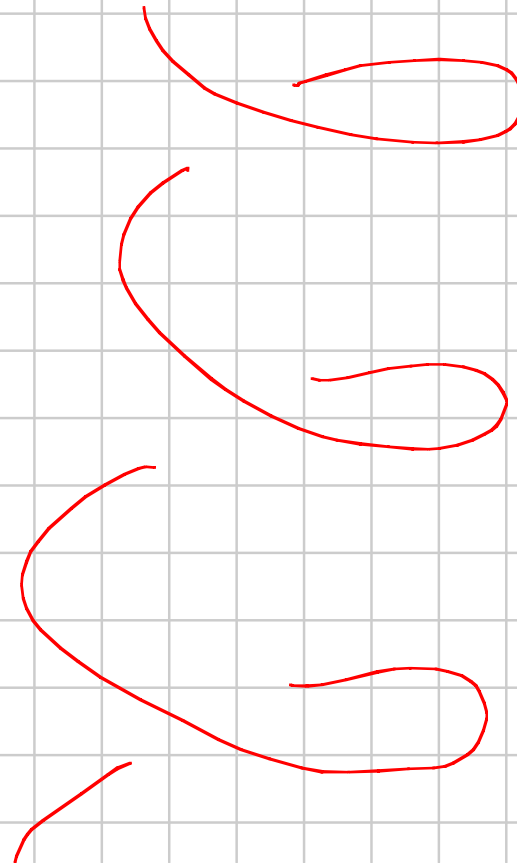
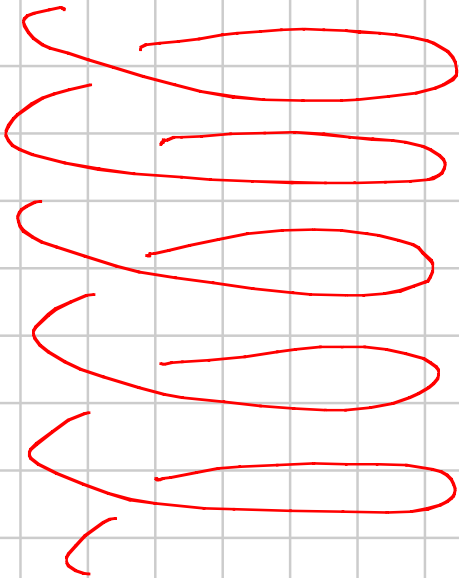
Fatto: per α in p.d.a, $(\|\alpha'(t)\| \equiv 1)$

la curvatura nel punto $\alpha(t)$ è

$$K(t) = \|\alpha''(t)\|$$

(senza segno).

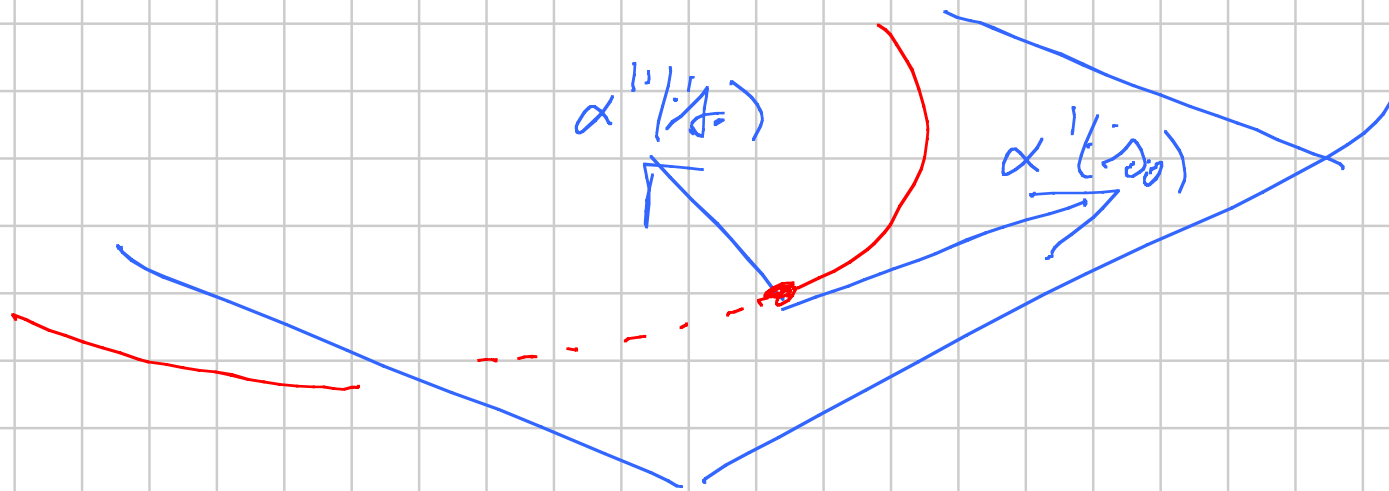
Q : comment mesurer la non-planarité ?



Sappiamo che esiste un piano osculatore
che meglio approssima le curve; se
non cambiasse le curve è planare
(già si dice): insieme di non
tangente = variazione piano osculatore.

Prendiamo α in p.d'a.

Fatto: il piano osculatore è quello
che passa per $\alpha(i_0)$ e per
le $\alpha'(i_0)$ e $\alpha''(i_0)$:



Introduco il riferimento di Frenet:

$$t(s) = \alpha'(s)$$

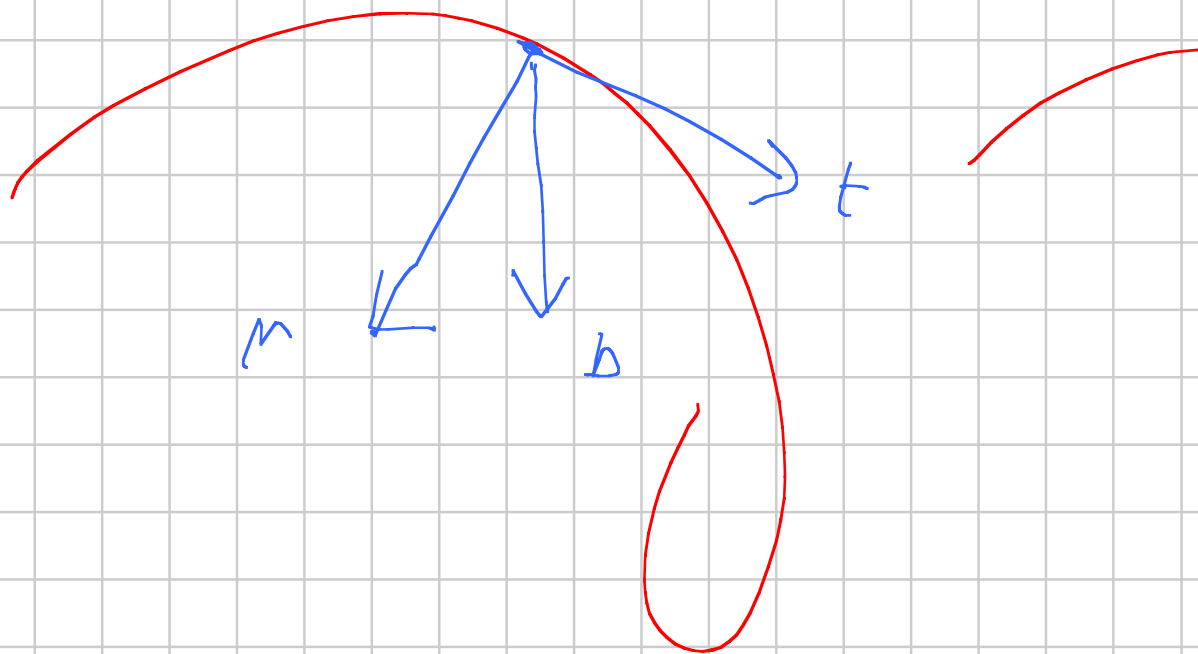
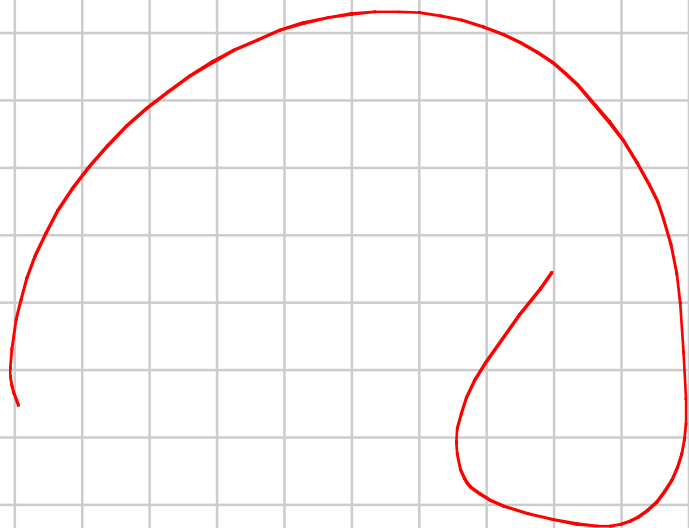
vetture tangente

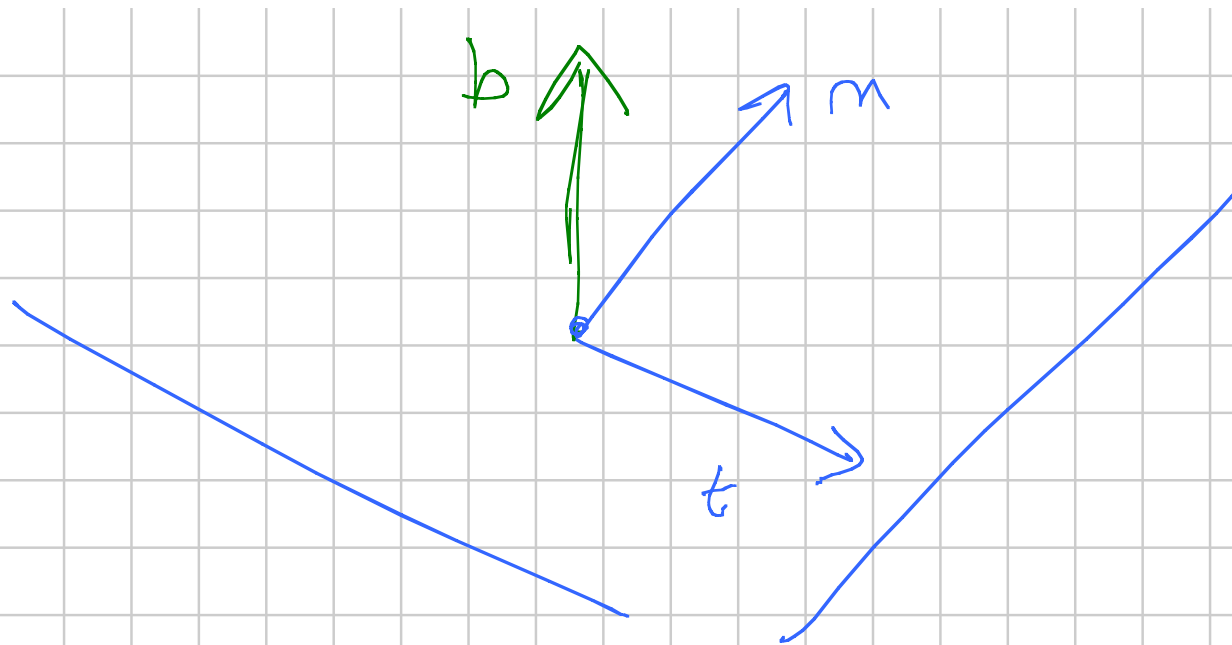
$$n(s) = \frac{\alpha''(s)}{\|\alpha''(s)\|}$$

vetture normale

$$b(s) = t(s) \wedge n(s)$$

$(t, n, b)(s)$ base ortogonale di $\mathbb{R}^3$





$$\text{piano osculatore} = \text{Span}(t, m) = b^\perp$$

$\Rightarrow$ variazione del piano osculatore

τ data da b'

Teo: esistono funzioni $\kappa, \tau : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ t.c.

$$t' = \kappa \cdot m \quad (\kappa = \text{curvatura})$$

$$b' = -\tau \cdot m \quad (\tau = \text{torzione} \\ = \text{"misura della non planarità"}) ;$$

inoltre $m' = -\kappa \cdot t + \tau \cdot b$, dunque

$$(t, m, b)' = (t, m, b) \cdot \begin{pmatrix} 0 & -\kappa & 0 \\ \kappa & 0 & -\tau \\ 0 & \tau & 0 \end{pmatrix}.$$

Dim: $t = \alpha'$
 $t' = \alpha''$

$$m = \frac{\alpha''}{\|\alpha''\|} = \frac{\alpha''}{\kappa}$$

$$\Rightarrow t' = \kappa \cdot m$$

Fatto: poiché $\|b\| = 1$ ho $b' \perp b$;

involve $b = t \wedge m$

$$\Rightarrow b' = t' \wedge m + t \wedge m' \\ = \underbrace{\gamma \cdot m \wedge m}_0 + t \wedge m' = t \wedge m'$$

$$\Rightarrow b' \perp t$$

$$\Rightarrow b' = -\gamma \cdot m.$$

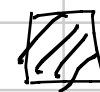
Calcolo m' :

$$m = b \wedge t$$

$$\Rightarrow m' = b' \wedge t + b \wedge t'$$

$$= -\tau m \wedge t + b \wedge \kappa m$$

$$= -\kappa \underbrace{m \wedge b}_t + \tau \cdot \underbrace{t \wedge m}_b.$$



Se non è in p.d'q ... $\beta = \alpha \circ \tau + \text{calcoli} \dots$

Teo: se α è una curva qualsiasi
nel punto $\alpha(t)$ ho $(\alpha \wedge \alpha''(t) \neq 0)$

$$\kappa(t) = \frac{\|\alpha'(t) \wedge \alpha''(t)\|}{\|\alpha'(t)\|^3}$$

$$\tau(t) = \frac{\langle \alpha'(t) \wedge \alpha''(t) \mid \alpha'''(t) \rangle}{\|\alpha'(t) \wedge \alpha''(t)\|^2}$$

$$\|\alpha'(t) \wedge \alpha''(t)\|^2$$

Inoltre il piano osculatore $\bar{\pi}$
 è generato da $\alpha'(t)$ e $\alpha''(t)$.