

Geometrie 2/3/17

$$f: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$$

f bil. se f è lin a sin e a dx

f sim se $f(w, v) = f(v, w)$

f def pos $f(v, v) > 0 \quad \forall v \neq 0$

f prod. scal se bil, sim, def pos.

$$V = \mathbb{R}^n \quad A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$$

$$\langle x | y \rangle_A = {}^t x \cdot A \cdot y$$

Visib.: $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ sempre bilineare.

Prop.: tutte le appl. bil. su $\mathbb{R}^n$ sono
del tipo $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ per $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$.

Def: : date $f: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ bil. cerco A
t.c. $f = \langle \cdot, \cdot \rangle_A$. Propo:

$$a_{ij} = f(e_i, e_j) \quad A = (a_{ij})_{i,j=1,\dots,n}.$$

$$\text{Una: } f(x, y) = f\left(\sum_{i=1}^n x_i e_i, \sum_{j=1}^n y_j e_j\right)$$

$$\stackrel{=}{\lim_{S \rightarrow M}} \sum_{i=1}^n x_i \cdot f\left(e_i, \sum_{j=1}^n y_j e_j\right).$$

$$= \sum_{i=1}^n x_i \sum_{j=1}^m y_j f(e_i, e_j)$$

$$= \sum_{i=1}^n x_i \underbrace{\sum_{j=1}^m a_{ij} \cdot y_j}_{(A \cdot y)_i}$$

$$\underbrace{x \cdot A \cdot y}_{\text{}} = \langle x | y \rangle_A$$



Abbiamo: le appl. bil. su $\mathbb{R}^n$ sono quelle
del tipo $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$.

Prop: $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ è simm. $\Leftrightarrow A$ è simm.

Dim: $\Rightarrow$ $\langle e_i | e_i \rangle_A = a_{ij}$
 $\parallel$
 $\langle e_j | e_i \rangle_A = a_{ji}$ ✓

$\Leftarrow$

$$\langle x|y \rangle_A = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i a_{ij} y_j$$

$$\langle y|x \rangle_A = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n y_i a_{ij} x_j$$

$$= \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n y_j a_{ji} x_i$$

$$= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i a_{ji} y_j$$

Poiché A è simmetrica.



Es: $f: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x, y) = 7x_1y_1 - 4x_1y_2 + 5x_2y_1 + 9x_2y_2$$

$$f = \langle \cdot, \cdot \rangle_A$$

$$A = \begin{pmatrix} 7 & -4 \\ 5 & 9 \end{pmatrix}$$

NON SIMM

$$(x_1, x_2) \begin{pmatrix} 7 & -4 \\ 5 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = 7x_1y_1 - 4x_1y_2 + 5x_2y_1 + 9x_2y_2$$

Es: $f(x, y) = \pi x_1 y_1 - 11 x_1 y_2 - 11 x_2 y_1 + \sqrt{3} x_2 y_2$

$$f = \langle . | . \rangle_A \quad A = \begin{pmatrix} \pi & -11 \\ -11 & \sqrt{3} \end{pmatrix}$$

SIMM

Q: per quali A simm si ha che
 $\langle . | . \rangle_A$ è def pos?

oss (1) Se $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ è def. pos. allora
 $a_{ii} > 0 \quad \forall i$; infatti

$$a_{ii} = \langle e_i | e_i \rangle_A$$

(2) Se A è diagonale allora
 $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ è def. pos $\Leftrightarrow \Rightarrow a_{ii} > 0, i=1 \dots n$

$$\langle x | x \rangle_A = a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + \dots + a_{nn}x_n^2$$

Si può vedere come ieri:

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \quad \text{è def. pos.}$$

$$\langle x|x \rangle_A = 4x_1^2 - 2x_1x_2 + 3x_2^2 = 3x_1^2 + (x_1 - x_2)^2 + 2x_2^2$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 5 & 7 \end{pmatrix} \quad \text{non è def pos}$$

$$\langle x|x \rangle_A = 2x_1^2 + 10x_1x_2 + 7x_2^2 \quad \text{per } x = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Q55 (3) : se $A = {}^t M \cdot M$ con M invertibile
allora $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ è def. pos:

$$\begin{aligned} \langle x|x \rangle_A &= {}^t x \cdot A \cdot x = ({}^t x \cdot {}^t M) \cdot (M \cdot x) \\ &= {}^t (M \cdot x) \cdot (M \cdot x) = \|M \cdot x\|_{\mathbb{R}^n}^2 > 0 \end{aligned}$$

se $M \cdot x \neq 0$, cioè se $x \neq 0$.

Caso generale per $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ è def. pos. : più avanti.

————— 0 —————

Fisso V sp. vett. reale e $\langle \cdot | \cdot \rangle$ un
prodotto scalare su V .

Def: chiamo norma associata al $\langle \cdot | \cdot \rangle$

$$\| \cdot \| : V \rightarrow \mathbb{R} \quad \|v\| = \sqrt{\langle v | v \rangle}$$

(la radice ≥ 0).

Qss: $\|v\| > 0$ per $v \neq 0$; $\|0\| = 0$

$$\|\lambda \cdot v\| = |\lambda| \cdot \|v\|$$

infatti: $\|\lambda \cdot v\| = \sqrt{\langle \lambda v | \lambda v \rangle} = \sqrt{\lambda^2 \cdot \langle v | v \rangle}$
 $= |\lambda| \cdot \|v\|.$

Prop (disug. d. Cauchy-Schwarz):

$$|\langle v | w \rangle| \leq \|v\| \cdot \|w\|$$

e $l' =$ vale solo se v, w sono lin. dip.

Dim: se sono lin. dip. ad es $w = \lambda \cdot v$

$$|\langle v | w \rangle| = |\langle \lambda v | v \rangle| = |\lambda| \cdot \|v\|^2$$

$$\|v\| \cdot \|w\| = \|v\| \cdot \|\lambda v\| = |\lambda| \cdot \|v\|^2$$

Supponiamo che v, w siano lin. indep;

ne segue che $t \cdot v + w \neq 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}$;

dunque $\|t \cdot v + w\|^2 > 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}$. Ma:

$$\|tv + w\|^2 = \langle tv + w | tv + w \rangle$$

$$\stackrel{\text{lin}}{=} t \langle v | tv + w \rangle + \langle w | tv + w \rangle$$

$$\stackrel{\text{lin}}{=} t^2 \langle v | v \rangle + t \langle v | w \rangle + t \langle w | v \rangle + \langle w | w \rangle$$

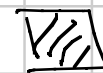
$$= \|v\|^2 \cdot t^2 + 2 \langle v | w \rangle t + \|w\|^2$$

Sappiamo: $e^- > 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}$, dunque $\Delta/4 < 0$

cioè $\Delta/4 = \langle v|w \rangle^2 - \|v\|^2 \|w\|^2 < 0$

$$\langle v|w \rangle^2 < \|v\|^2 \cdot \|w\|^2$$

$$|\langle v|w \rangle| < \|v\| \cdot \|w\|$$

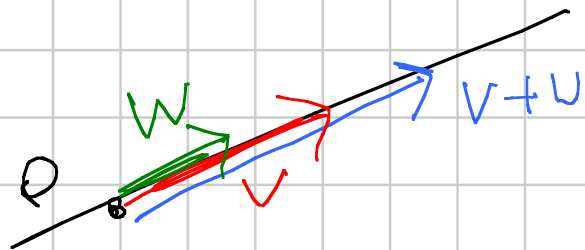


Teo (disuguaglianza triangolare):

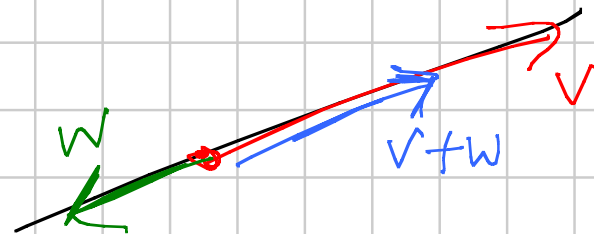
$$\|v + w\| \leq \|v\| + \|w\|$$

$\epsilon = 0$ vale se e solo se uno dei due
è 7 volte l'altro con $7 \geq 0$ -

Dim: caso lin. dip.:



$$\|v+w\| = \|v\| + \|w\|$$



$$\|v+w\| < \|v\| + \|w\|.$$

Caso lin. indep.:

$$\begin{aligned}\|v+w\|^2 &= \langle v+w | v+w \rangle \\ &= \|v\|^2 + 2\langle v | w \rangle + \|w\|^2 \\ &\leq \|v\|^2 + 2|\langle v | w \rangle| + \|w\|^2\end{aligned}$$

$$\leq \|v\|^2 + 2\|v\| \cdot \|w\| + \|w\|^2 = (\|v\| + \|w\|)^2.$$



9.1.1 (a)

$$V = \mathbb{R}_{\leq 1}[t]$$

$$\begin{aligned} f(p(t), q(t)) = & 5(p(1) - 2p(-2)) \cdot (q(1) - 2q(-2)) \\ & + 3(p(2) + 7p(-1)) \cdot (q(2) - 7q(-1)) \end{aligned}$$

bil : și pentru a vedea z. d. un pol. în un pto
e lin.

sim m : $\mathbb{R}$

def. pos : $f(p(t), p(t)) =$
 $= 5 (p(1) - 2p(-2))^2 + 3 (p(2) + 7p(-1))^2$

$\vec{e}$ seqne ≥ 0 ; se fa 0 ho

$$\begin{cases} p(1) - 2p(-2) = 0 \\ p(2) + 7p(-1) = 0 \end{cases}$$

$$\text{Se } p(t) = a_0 + t a_1 \quad h_0$$

$$\begin{cases} a_0 + a_1 - 2(a_0 - 2a_1) = 0 \\ a_0 + 2a_1 + 7(a_0 - a_1) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} -a_0 + 5a_1 = 0 \\ 8a_0 - 5a_1 = 0 \end{cases} \quad \text{unica soluz } a_0 = a_1 = 0$$

dunque viene 0 solo per $p(t) = 0$ ✓

$$(b) \quad V = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 - x_2 + x_3 = 0\}$$

$$f: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f(x, y) = -x_2 y_1 - 2x_3 y_1 - 3x_1 y_1 - 3x_1 y_3 \\ + 5x_1 y_2 + 5x_3 y_2$$

bil: σ

sim ?

Se considero $g: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

$$q(x,y) = -x_2y_1 - 2x_3y_1 - 3x_1y_1 - 3x_1y_3 \\ + 5x_1y_2 + 5x_3y_2$$

$$q = \langle . | . \rangle_A$$

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 5 & -3 \\ -1 & 0 & 0 \\ -2 & 5 & 0 \end{pmatrix}$$

poiché A non è simm, q non è simm.

invece:

$$f(x, y) = -x_2 y_1 - 2x_3 y_1 - 3x_1 y_1 - 3x_1 y_3 \\ + 5x_1 y_2 + 5x_3 y_2$$

su V che ha equazione $x_2 = x_1 + x_3$; su

$$f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_1 + x_3 \\ x_3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_1 + y_3 \\ y_3 \end{pmatrix}\right) = -(x_1 + x_3)y_1 - 2x_3 y_1 \\ - 3x_1 y_1 - 3x_1 y_3 + 5x_1(y_1 + y_3) \\ + 5x_3(y_1 + y_3)$$

$$\begin{aligned}
 = & -x_1 y_1 - x_3 y_1 - 3x_1 y_3 + 5x_3 y_3 \\
 & - 3x_1 y_1 - 2x_3 y_1 + 5x_1 y_3 \\
 & + 5x_1 y_1 + 5x_3 y_1
 \end{aligned}$$

$$= x_1 y_1 + 2x_3 y_1 + 2x_1 y_3 + 5x_3 y_3$$

$\rightarrow \bar{x}, \text{ since }.$

def: pos: $f(x, x) = x_1^2 + 4x_1 x_3 + 5x_3^2$

$$= (x_1 + 2x_3)^2 + x_3^2$$

✓

$$(c) \quad V = \mathcal{F}(\{a, b\}, \mathbb{R})$$

$$f(u, v) = 2u(a) \cdot v(a) - 7u(a)v(b) - 7u(b)v(a) + 25u(b)v(b).$$

$$\text{Sappiamo che } \mathcal{F}(\{a, b\}, \mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$u \longmapsto \begin{pmatrix} u(a) \\ u(b) \end{pmatrix}$$

è lineare biettiva.

Tramite esso la f corrisponde alla

$$g: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{dove da}$$

$$g(x, y) = 2x_1y_1 - 7x_1y_2 - 7x_2y_1 + 25x_2y_2$$

$$\text{cioè } g = \langle \cdot, \cdot \rangle_A \quad A = \begin{pmatrix} 2 & -7 \\ -7 & 25 \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow \bar{e}$ bil. simm.

def_pos? $2x_1^2 - 14x_1x_2 + 25x_2^2 > 0 \quad \forall x \neq 0$?
(per caso: fatto in modo artificiale) -

Ese 9.1.5(g): Stabilire per quali:

$A = \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix}$ si ha che $\langle \cdot | \cdot \rangle_A$ è def. pos.

Voglio che $ax_1^2 + 2bx_1x_2 + cx_2^2$ sia > 0

per ogni $x \neq 0$. Certamente devo avere $a > 0$ e $c > 0$.
Se ho $a > 0$ certamente l'espressione $\bar{e} > 0$
per $x_2 = 0$; basta controllare per $x_2 \neq 0$,
ma in tal caso

$$ax_1^2 + 2bx_1x_2 + cx_2^2 > 0 \quad \forall x \quad \text{con } x_2 \neq 0$$

$$\Leftrightarrow \frac{ax_1^2 + 2bx_1x_2 + cx_2^2}{x_2^2} > 0 \quad \forall x \quad \text{con } x_2 \neq 0$$

$$\Leftrightarrow a \left(\frac{x_1}{x_2} \right)^2 + 2b \left(\frac{x_1}{x_2} \right) + c > 0 \quad \forall x \text{ can } x_2 \neq 0$$

$$\Leftrightarrow at^2 + 2bt + c > 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

$$\Leftrightarrow \Delta/4 < 0 \Leftrightarrow b^2 - ac < 0$$

$$\Leftrightarrow ac - b^2 > 0$$

we $A = \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix}$; conclusion:

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix}; \langle \cdot, \cdot \rangle_A \text{ é def. pos.}$$

$$\Leftrightarrow a > 0 \text{ e } \det(A) > 0$$

Oss: sabendo de $\det(A) > 0$ h

$$a > 0 \Leftrightarrow c > 0$$

Es: stabilire per quali $k \in \mathbb{R}$ la $\langle \cdot, \cdot \rangle_A$

con $A = \begin{pmatrix} k-2 & k \\ k & 3 \end{pmatrix}$ sia def. pos.

Poichè $(A)_{22} = 3 > 0$ la $\langle \cdot, \cdot \rangle_A$ è def. pos.

$$\Leftrightarrow \det(A) > 0$$

$$\Leftrightarrow 3k - 6 - k^2 > 0 \Leftrightarrow k^2 - 3k + 6 < 0$$

mai.

$$9.1.2 \quad C^0([0,1], \mathbb{R})$$

$$\langle f|g \rangle = \int_0^1 f(t)g(t)dt$$

$$S(t) = \sin(2\pi t)$$

$$C(t) = \cos(2\pi t)$$

Verifco $S \perp C$:

$$\langle S|C \rangle = \int_0^1 \sin(2\pi t) \cdot \cos(2\pi t) dt$$

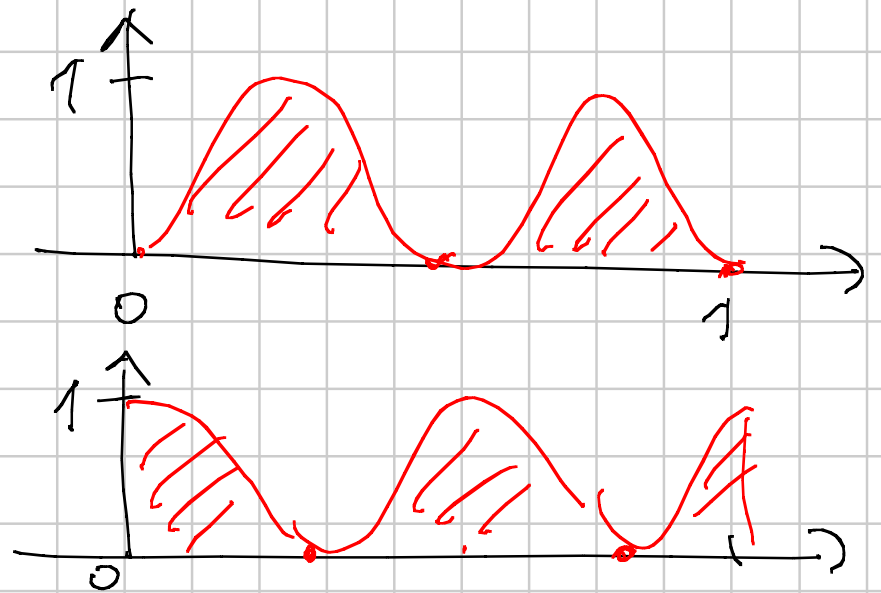
$$= \frac{1}{2} \int_0^1 \sin(4\pi t) dt$$

$$= -\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{4\pi} \cos(4\pi t) \Big|_0^1 = 0 \quad \checkmark$$

Verifica che $\|S\| = \|C\|$ e lo trova:

$$\|S\|^2 = \int_0^1 \sin^2(2\pi t) dt$$

$$\|C\|^2 = \int_0^1 \cos^2(2\pi t) dt$$



$$\Rightarrow \|S\| = \|C\|$$

$$\|S\|^2 + \|C\|^2 = \int_0^1 \sin^2(\cdot) + \cos^2(\cdot) = \int_0^1 1 = 1$$

$$\Rightarrow \|S\| = \|C\| = \frac{1}{\sqrt{2}}.$$