

Algebra Lineare 3/11/16

$$\mathcal{L}(V, W) = \{h: V \rightarrow W \text{ linear}\}$$

$\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_m)$ base $\mathcal{L}: V$

$\mathcal{C} = (w_1, \dots, w_n)$ base $\mathcal{L}: W$

dann $\mathcal{L}(V, W) \ni h \longmapsto A \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R})$
lineare bijektive

costr. o Hermite: $V \xrightarrow{h} W$

$$\begin{array}{ccc} & h & \\ \phi_B \downarrow & & \downarrow \phi_C \\ \mathbb{R}^n & \xrightarrow{\phi_C \circ h \circ \phi_B^{-1}} & \mathbb{R}^m \end{array}$$

so che $\phi_C \circ h \circ \phi_B^{-1} = f_A$. Giore' se

chiamiamo $g = \phi_C \circ h \circ \phi_B^{-1}$ per costruzione A
 $\in \mathbb{C}^{m \times m}$

\tilde{e} la matrice t.c.

$$g(e_i^{(m)}) = \sum_{i=r}^m q_{ij} e_i$$

One pair of d. coordinates $\phi_{\mathcal{B}}^{-1}(e_j^{(m)}) = v_j$

& $e_i^{(m)} = w_i$ dunque le mappa

$$\mathcal{L}(V, W) \ni h \longmapsto A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$$

è dato da: A è la matrice t.c.

$$h(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i \quad \begin{aligned} \mathcal{B} &= (v_1, \dots, v_m) \\ \mathcal{C} &= (w_1, \dots, w_m) \end{aligned}$$

Le due matrici associate ad h

Rispetto a \mathcal{B} si parla di \mathcal{E} in anni,
e lo indico con $[h]^{\mathcal{E}}_{\mathcal{B}}$

Ricordo: le coord di v rispetto a \mathcal{B} sono $[v]_{\mathcal{B}}$;
quindi passare da h a $[h]^{\mathcal{E}}_{\mathcal{B}}$ è come
"esprimere h in coordinate" -

Leggiamo la " $f(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i$ " :

Nella j-esima colonna della matrice associata ci sono le coordinate rispetto alla base in arrivo dell'immagine del j-esimo elem. della base di partenza -

Ese: $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 3x - y + 4z \\ 2x + 5y - 7z \end{pmatrix}$,

$$B = \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} \right), \quad C = \left(\begin{pmatrix} 7 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \right).$$

Calcoliamo $[h]_B^C$ ($m=3, n=2 \Rightarrow$
sarà una matrice 2×3):

I col: $h \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6-1-4 \\ 4+5+7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 16 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 16 \end{pmatrix} = -47 \begin{pmatrix} 7 \\ 2 \end{pmatrix} + 110 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} -47 & \dots \\ 110 & \dots \end{pmatrix}$$

$$\underline{\text{II col}} : h \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -9 - 4 + 8 \\ -6 + 20 - 14 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -5 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = -5 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + 10 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} -47 & -5 & \cdot \\ 110 & 10 & \cdot \end{pmatrix}$$

Prop: $h: V \rightarrow W$, \mathcal{B} base d' V , \mathcal{C} base d' W

$v \in \overline{V} \Rightarrow [h(v)]_c = [h]_{\mathcal{B}}^c \cdot [v]_{\mathcal{B}}$.

Cioè: l'azione di h mi restituì corrisponde
ellazione della matrice associata a h alle
coordinate (Se sono le stesse basi) -

Dim (Sarebbe anche da sopra) :

$$[h]_{\beta}^{\alpha} = A \quad \text{se} \quad h(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i.$$

$$[v]_{\alpha} = x \quad \text{se} \quad v = \sum_{i=1}^n x_i v_i$$

$$\Rightarrow h(v) = \sum_{j=1}^m x_j h(v_j) = \sum_{j=1}^m x_j \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i$$

$$= \sum_{i=1}^m \left(\sum_{j=1}^m a_{ij} x_j \right) w_i$$

$\underbrace{\quad\quad\quad}_{(A \cdot x)_i}$

$$\rightarrow [h(v)]_x = A \cdot x.$$

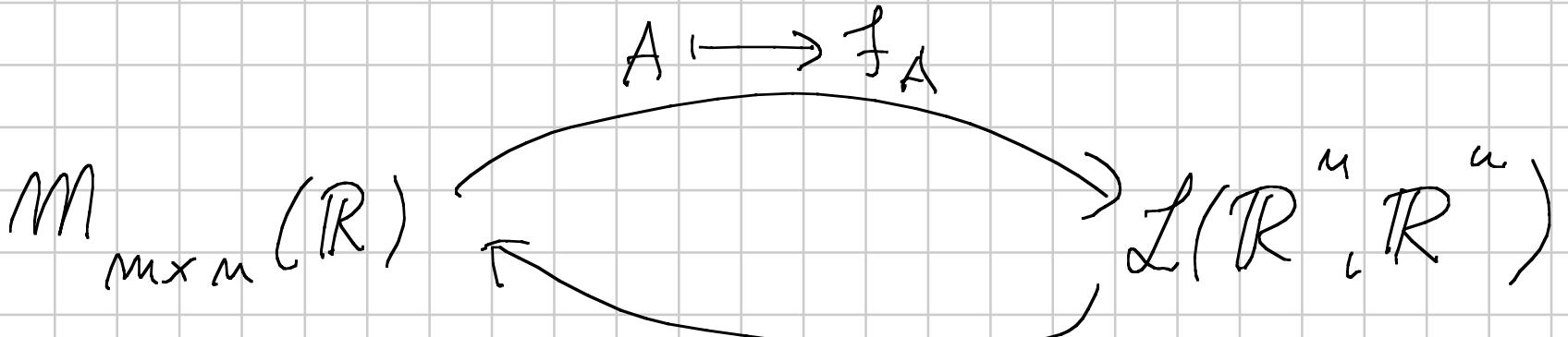
Q.E.D

Prop: $V = \mathbb{R}^m$, $W = \mathbb{R}^n$, $A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$

$f_A \in L(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$

$\Rightarrow [f_A]_{\mathbb{R}^m}^{\mathbb{R}^n} = A$.

Goal:



$$[h]_{\beta}^{\mathcal{C}} \leftarrow h$$

se \mathcal{B} è base di \mathbb{R}^n , \mathcal{C} base di \mathbb{R}^m

in genere $A \xrightarrow{f_A} [f_A]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}} = A'$

A' sarà diverso da A ; può sì no

$\mathcal{B} = \Sigma^{(n)}$ $\mathcal{C} = \Sigma^{(m)}$ invece ho $A' = A$.

Dim: Sappiamo che $f_A(e_j^{(m)}) = j$ -esima col. di A .
 \Rightarrow le sue coord. risp. a \sum sono
 ma stessa.



Ese: La h dell'esempio ha $h = f_A$ con

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 4 \\ 2 & 5 & -7 \end{pmatrix}$$

$$[f_A]_m^e = \begin{pmatrix} -47 & -5 \\ 110 & 10 \end{pmatrix} ;)$$

Il fatto che $[f_A]_{\mathcal{E}^{(m)}} = A$ suggerisce
di scrivere semplicemente A invece di f_A ,
dopo di pensare una matrice $M \times M$
oltre che come costruire anche come applicazione
lineare $\mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m$



Visto : $\dim V = m$, $\dim W = m$

$$\Rightarrow \dim (\mathcal{L}(V, W)) = m \cdot m.$$

Altro modo di vederlo :

Prop : se v_1, \dots, v_m è base di V e

$u_1, \dots, u_m \in W$ sono rettangolari

esiste una e una sola $f: V \rightarrow W$ lineare

L.c. $f(v_j) = u_j \quad j = 1 \dots m$

Oss: una applicazione lineare può essere arbitrariamente
definita su una base e resterà unica mentre determinata

Dim: chiamo $\beta = (v_1, \dots, v_m)$;

dato $v \in V$ davo definire $f(v)$)

Se $[v]_{\beta} = x$ cioè $v = x_1 v_1 + \dots + x_m v_m$;

poi solo $f(v) = x_1 u_1 + \dots + x_m u_m$.

Tale f è ben def. ed è l'unica che può andare bene: devo provare che è lineare.

Siano $v, z \in V$, $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$

$$f(\lambda v + \mu z) \neq \lambda f(v) + \mu f(z)$$

Se $[v]_{\beta} = x$, $[z]_{\beta} = y$ logo $f(v) = a_1 u_1 + \dots + a_n u_n$
 $f(z) = y_1 u_1 + \dots + y_m u_m$

$$\Rightarrow \lambda f(v) + \mu f(z) = (\lambda a_1 + \mu y_1) u_1 + \dots$$

Logo già $[\lambda v + \mu z]_{\beta} = \lambda \cdot x + \mu \cdot y$

$$\Rightarrow f(\lambda v + \mu z) = (\lambda x + \mu y)_1 \cdot u_1 + \dots$$



Ne seguiamo subito che $\dim(L(V,W)) = m \cdot n$
perché fissate (v_1, \dots, v_m) base di V

$$\underbrace{W \times \dots \times W}_{m \text{ volte}} \ni (u_1, \dots, u_m) \mapsto f \in L(V,W)$$

dim = $m \cdot n$

come nella Prop

$\bar{\epsilon}$ lineare bisettiva

Q : Come cambiano $[v]_{\beta}$ se cambia β ?

Q : Come cambia $[h]_{\beta}^e$ se cambia β, Σ ?

Richiesto: $f: X \rightarrow Y$ funzione che iniettiva
è invertibile se esiste $g: Y \rightarrow X$ t.c.

$$g \circ f : X \rightarrow X$$

\bar{e} id_X

$$f \circ g : Y \rightarrow Y$$

\bar{e} id_Y

(cioè $(g \circ f)(x) = x \quad \forall x$)

$$(f \circ g)(y) = y \quad \forall y$$

Tale g è detta inversa di f e indicata f^{-1} .

Esercizi: (1) f invertibile \Leftrightarrow bijective

(2) f^{-1} inverse è unica

(3) $g \circ f = \text{id}_X \Rightarrow g$ suriettive, f iniettive

ma non è detto che sia
invertibile; se lo sono allora

$$g = f^{-1}, \quad f = g^{-1}.$$