

Geom 23/3/16

Pb : date $f: V \rightarrow V$ lineare cercare una base $\mathcal{B}$ di V t.c. $[f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}$ sia "facile"

(caso migliore: Diagonale)

$$[f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_m \end{pmatrix}.$$

Q: perché non $[f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}}$?

(In particolare: perché non $f: V \rightarrow W$?)

A: Se mi consento $[f]_B^C$ vedo solo $\text{rank}(f)$.

Prop: Se $f: V \rightarrow W$ ha rango k esistono B, C t.c. $[f]_B^C = \begin{pmatrix} I_k & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Dim: $\text{rank}(f) = k$ significa $\dim(\text{Im} f) = k$.

Prendo $w_1, \dots, w_k$ base di $\text{Im}(f)$ e $v_1, \dots, v_k$ t.c. $f(v_i) = w_i \quad i = 1 \dots k$.

Se $\dim V = n$, $\dim W = m$. Noto che $\dim(\text{Ker} f) = n - k$, e che se $v_{k+1}, \dots, v_n$

sono base di $\text{Ker } f$ allora $v_1, \dots, v_k, v_{k+1}, \dots, v_m$
 sono base $\mathcal{B}$ di V (è la dimo tutte
 formule della dim) — Ora completa $w_1, \dots, w_k$
 a base $\mathcal{C}$ di W e ho

$$[f]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & \vdots & & 1 & 0 & \vdots & \vdots \\ \vdots & & & 0 & \ddots & & \vdots \\ 0 & \vdots & & 0 & \vdots & \vdots & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} w_1 \\ \vdots \\ w_k \\ w_{k+1} \\ \vdots \\ w_m \end{matrix}$$

$f(v_1) \dots f(v_k) f(v_{k+1}) \dots f(v_m)$

Pl: data $f: V \rightarrow V$ lin. Trovare $\mathcal{B}$ t.c. $A = [f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}$
 sia facile —

Def: dico che una $B \in M_{n \times n}(K)$ è
congiugata di $A \in M_{n \times n}(K)$ se esiste
 $M \in M_{n \times n}(K)$ invertibile tale che $B = M \cdot A \cdot M^{-1}$

(Oggi: K è $\mathbb{R}$ o $\mathbb{C}$; uso K
quando è opportuno in $\mathbb{R}$ o $\mathbb{C}$; uso
 $\mathbb{R}$ o $\mathbb{C}$ quando serve -)

Prop: se B_0 è una base di V e $A_0 = [f]_{B_0}^{B_0}$
allora le matrici $A = [f]_B^B$ sono
tutte e sole le congiugate di A_0 .

Con: se $A_0 \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ e $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ è

l'applicazione lineare associata ($A_0 = [f]_{\mathcal{B}_0}^{\mathcal{B}_0}$)

calcolare $\mathcal{B}$ t.c. $[f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}$ sia facile significa
calcolare M t.c. $M \cdot A_0 \cdot M^{-1}$ sia facile -

Dim (Prop): Se $\mathcal{B}$ è un'altra base di V ,
ho matrice $M \in M_{n \times n}(K)$ di cambio di
base, cioè $\mathcal{B} = \mathcal{B}_0 \cdot M$. Sappiamo

$$A = [f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} = M \cdot [f]_{\mathcal{B}_0}^{\mathcal{B}_0} \cdot M^{-1} = M \cdot A_0 \cdot M^{-1}$$

Viceversa se $A = M \cdot A_0 \cdot M^{-1}$ posto $\mathcal{B} = \mathcal{B}_0 \cdot M$ ho
 $[f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} = A$ -

Fatto visto in AL. 

Definizione: trovare $B = (v_1, \dots, v_m)$ t.c.

$$[f]_B = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_m \end{pmatrix} \begin{matrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{matrix} \text{ cioè } f(v_j) = \lambda_j \cdot v_j \quad \forall j.$$

$f(v_1) \dots f(v_m)$

In tal caso diciamo che f è diagonalizzabile.

Q: come trovare (se ci sono) tali $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ e $v_1, \dots, v_m$?

A1: cerchiamo una volta.

Def: data $f: V \rightarrow V$ lineare (V su K)
diciamo che $\lambda \in K$ è autovalore di f
se esiste $v \in V$, $v \neq 0$ t.c. $f(v) = \lambda \cdot v$.
Ogni tale v è detto autovettore di f rispetto a λ .

Qss : se non chiedevi $v \neq 0$ avrei $\forall \lambda \in K$

$$0 = f(0) = \lambda \cdot 0$$

altrimenti ogni $\lambda \in K$ sarebbe autovalore.

A2 : gli autovalori si cercano come radici di un polinomio.

Prop (def) : data $f : V \rightarrow V$ lineare chiediamo
polinomio caratteristico di f il polinomio

$$p_f(t) = \det \left(t \cdot I_n - [f]_B^B \right) \in K[t]$$

con B base di V .

Fatti: (1) $p_f(t)$ non dipende da $\mathbb{B}$
($\mathbb{B}$ ben definito) -

(2) $\lambda \in \mathbb{K}$ è autovettore di $f \iff \lambda$ è
radice di $p_f(t)$.

Esempio: $A = \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ -7 & -4 \end{pmatrix}$; $f_A: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\begin{aligned} p_A(t) &= \det \left(t \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ -7 & -4 \end{pmatrix} \right) \\ &= \det \begin{pmatrix} t-5 & -2 \\ 7 & t+4 \end{pmatrix} = t^2 - t - 20 + 14 \\ &= t^2 - t - 6 = (t-3)(t+2) \end{aligned}$$

Prop: gli autovettori di A sono le
radici di $p_A(t)$, ovvero $\lambda_1 = 3$ e $\lambda_2 = -2$.

Verifichiamolo:

$\lambda_1 = 3$: dobbiamo provare che esiste $v_1 \neq 0$ t.c.

$$f_A(v_1) = \lambda_1 \cdot v_1 \quad \text{cioè} \quad A \cdot v_1 = 3 \cdot v_1$$

Cerco $v_1 = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$; devo avere

$$\begin{cases} 5x + 2y = 3x \\ -7x - 4y = 3y \end{cases} \quad \begin{cases} 2x + 2y = 0 \\ -7x - 7y = 0 \end{cases} \quad v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$\lambda_1 = -2$: cerco $v_2 \neq 0$ t.c. $A \cdot v_2 = -2v_2$;

$$\begin{cases} 5x + 2y = -2x \\ -7x - 4y = -2y \end{cases} \quad \begin{cases} 7x + 2y = 0 \\ -7x - 2y = 0 \end{cases} \quad v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \end{pmatrix}$$

Ho trovato autovettori $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ $v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \end{pmatrix}$.

Sono base $\mathcal{B}$ di $\mathbb{R}^2 \Rightarrow A$ è diagonalizzabile

$$[f_A]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \quad \text{cioè}$$

$$\mathcal{B}^{-1} \cdot A \cdot \mathcal{B} = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} =$$

Dim(Prop): 1) $\det(t \cdot I_n - [f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}})$
non dipende da $\mathcal{B}$.

Sia $\mathcal{B} = \mathcal{B}_0 \cdot M$

$$\det(t \cdot I_n - [f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}) =$$

$$= \det(M \cdot t I_n \cdot M^{-1} - M \cdot [f]_{\mathcal{B}_0}^{\mathcal{B}_0} \cdot M^{-1})$$

$$= \det(M \cdot (t \cdot I_n - [f]_{\mathcal{B}_0}^{\mathcal{B}_0}) \cdot M^{-1})$$

$$= \det(M) \cdot \det(t \cdot I_n - [f]_{\mathcal{B}_0}^{\mathcal{B}_0}) \cdot \det(M^{-1})$$

Bisue

$$= \det(t \cdot I_n - [f]_{\mathcal{B}_0}^{\mathcal{B}_0})$$

$$\frac{1}{\det(M)}$$

2) λ autovel $\Leftrightarrow \lambda$ radice di $p_f(t)$:

λ autovel $\Leftrightarrow \exists v \neq 0$ t.c. $f(v) = \lambda \cdot v$

$$\Leftrightarrow \exists v \neq 0$$

$$\text{t.c. } \lambda \cdot v - f(v) = 0$$

$$\Leftrightarrow \exists v \neq 0 \text{ t.c. } \lambda \cdot \text{Id}_V(v) - f(v) = 0$$

$$\Leftrightarrow \exists v \neq 0 \text{ t.c. } (\lambda \cdot \text{id}_V - f)(v) = 0$$

$$\Leftrightarrow \text{Ker}(\lambda \cdot \text{id}_V - f) \neq \{0\}$$

$$\Leftrightarrow \det([\lambda \cdot \text{id}_V - f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}) = 0$$

$$\Leftrightarrow \det([\lambda \cdot \text{id}_V]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} - [f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}) = 0$$

$$\Leftrightarrow \det(\lambda \cdot I_n - [f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}) = 0$$

$$\Leftrightarrow \det(t \cdot I_n - [f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}) \Big|_{t=\lambda} = 0$$

$$\Leftrightarrow P_f(t) \text{ has root } \lambda \quad \square$$

Oss: $p_f(t) = \det(t \cdot I_n - [f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}})$ è

effettivamente un polinomio: se $A = [f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}$

$$p_f(t) = \det \begin{pmatrix} t - a_{11} & -a_{12} & -a_{13} & \dots & -a_{1n} \\ -a_{21} & t - a_{22} & & & \\ \vdots & & \ddots & & \\ -a_{m1} & & & & t - a_{nn} \end{pmatrix}$$

tutti i coeff sono polinomi in t
 (o costanti $-a_{ij}$ o binomi monici di 1 grado $t - a_{ii}$)

coeff. del monomio di
 grado max ≤ 1

$\Rightarrow \bar{c}$ polinomio con :

- grado m , monico

- coeff di t^{m-1} $\bar{c} = a_{11} - a_{22} \dots - a_{mm}$

infatti in un addendo del det. se c'è un coeff fuori della diagonale ce ne sono almeno due:

$$\begin{pmatrix} \times & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \times & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow$ gli addendi con un fattore fuori della diagonale

contribuiscono al grado $\leq n-2$

- Teniamo conto $p_f(0) = \det(0 \cdot I_n - A)$
 $= \det(-A) = (-1)^n \cdot \det(A)$

Riassumo:

Prop 1: $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$

$$p_A(t) = t^n - \operatorname{tr}(A) \cdot t^{n-1} + \dots + (-1)^n \det(A)$$

Prop 2: data $f: V \rightarrow V$ lineare posso
definire $\operatorname{tr}(f) = \operatorname{tr}([f]_{\mathcal{B}})$

$$\det(f) = \det([f]_{\mathcal{B}}) \quad \text{ed ho}$$

$$p_f(t) = t^m - \operatorname{tr}(f) \cdot t^{m-1} + ??? + (-1)^m \cdot \det(f)$$

Dim (Prop 1): devo solo provare che
 $\operatorname{tr}([f]_{\mathcal{B}})$ e $\det([f]_{\mathcal{B}})$

non dipendono da $\mathcal{B}$ (il resto segue dalla Prop 1):

$$[f]_{\mathcal{B}} = M \cdot [f]_{\mathcal{B}_0} \cdot M^{-1}$$

$$\det : \det \left([f]_{\beta}^{\alpha} \right) = \cancel{\det(M)} \cdot \det \left([f]_{\beta_0}^{\beta_0} \right) \cdot \cancel{\det(M^{-1})}$$

tr : Verifico un fatto generale :

$$T \in M_{k \times h} \quad S \in M_{h \times k}$$

$$\Rightarrow \text{tr}(T \cdot S) = \text{tr}(S \cdot T) \quad \text{— Infatti}$$

$$\text{tr}(T \cdot S) = \sum_{i=1}^k (T \cdot S)_{ii}$$

$$= \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^h (T)_{ij} \cdot (S)_{ji}$$

$$\text{tr}(S \cdot T) = \sum_{j=1}^h (S \cdot T)_{jj}$$

$$= \sum_{j=1}^h \sum_{i=1}^k (S)_{ji} \cdot (T)_{ij}$$

Per upi: $\text{tr}(\underbrace{M}_{\mathbf{T}} \cdot \underbrace{([f]_{\mathcal{B}_0}^{\mathcal{B}_0})}_{\mathbf{S}} \cdot M^{-1})$

$$= \text{tr}((\cancel{[f]_{\mathcal{B}_0}^{\mathcal{B}_0}} \cdot \cancel{M^{-1}}) \cdot \cancel{M}) = \text{tr}([f]_{\mathcal{B}_0}^{\mathcal{B}_0})$$



Cor: data $A \in M_{m \times m}(\mathbb{K})$

se il polinomio caratteristico $p_A(t)$ ha
tutte le radici $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ in $\mathbb{K}$
(contate con la molteplicità) allora

$$\lambda_1 + \dots + \lambda_m = \text{tr}(A)$$

$$\lambda_1 \cdot \dots \cdot \lambda_m = \det(A)$$

Infatti: $p_A(t) = t^m - \text{tr}(A) \cdot t^{m-1} + \dots + (-1)^m \det(A)$

"

$$(t - \lambda_1) \cdot \dots \cdot (t - \lambda_m) = t^m - (\lambda_1 + \dots + \lambda_m) \cdot t^{m-1} + \dots + (-1)^m \lambda_1 \cdot \dots \cdot \lambda_m$$

Oss

Per $K = \mathbb{C}$ è sapere vero che un polinomio di grado n ha n radici contate con le molteplicità.

Per $K = \mathbb{R}$ -

————— 0 —————

Rispetto a quello che potete trovare scritto:

Io : $P_f(t) = \det(t \cdot I_n - [f]_{\mathcal{B}})$

altri : $P_f(t) = \det([f]_{\mathcal{B}} - t \cdot I_n)$
 $= (-1)^n \cdot \text{mia versione}$

(differenza da poco)

io : def λ autovale $\Leftrightarrow \exists v \neq 0$ t.c. $f(v) = \lambda \cdot v$

triallepu cacarib : radice di $P_f(t)$

altri : def : λ autovale e radice di $P_f(t)$

ERRORE CONCETTUALE

————— o —————

19.3.14 dato P piano param trovare $P^\perp$ param

$$(a) P = \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 5 \\ 4 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 7 \end{pmatrix} \right)$$

$$P^\perp = \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 5 \\ 4 \\ -1 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 7 \end{pmatrix} \right)$$

$$= \text{Span} \begin{pmatrix} 30 \\ -32 \\ 22 \end{pmatrix} = \text{Span} \begin{pmatrix} 15 \\ -16 \\ 11 \end{pmatrix}$$

$$75 - 64 - 11 \quad \checkmark$$

$$-45 - 32 + 77 \quad \checkmark$$

9.3.15 Dato l cart. trovare $l^\perp$ cart.

$$(a) \quad l: \begin{cases} 2x + 5y - z = 0 \\ 6x - 7y + z = 0 \end{cases}$$

$$l = \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 6 \\ -7 \\ 1 \end{pmatrix} \right)^\perp$$

$$\begin{aligned} l^\perp &= \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 6 \\ -7 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ -1 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 6 \\ -7 \\ 1 \end{pmatrix} \right)^\perp \\ &= \begin{pmatrix} -2 \\ -8 \\ -44 \end{pmatrix}^\perp = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 22 \end{pmatrix}^\perp \end{aligned}$$

$$2 + 20 - 22 \checkmark$$

$$6 - 28 + 22 \checkmark$$

$$\Rightarrow l^\perp: x + 4y + 22z = 0$$