




---

 Matematica II (Algebra Lineare) — Scritto del 29/05/04 — Quesiti
 

---

Nome \_\_\_\_\_ Cognome \_\_\_\_\_ Matricola \_\_\_\_\_

1. Esibire oppure dimostrare che non esistono vettori  $z_1, z_2, z_3, z_4 \in \mathbb{C}^3$  tali che  $(z_1, z_2, z_3)$ ,  $(z_1, z_2, z_4)$ ,  $(z_1, z_3, z_4)$ ,  $(z_2, z_3, z_4)$  siano tutte basi di  $\mathbb{C}^3$ .
  
2. Siano  $\mathcal{B} = (e_1 - e_2, e_1 - ie_2)$  e  $\mathcal{C} = (e_1 + e_2, e_1 + i2e_2)$ . Trovare  $[\text{Id}_{\mathbb{C}^2}]_{\mathcal{C}\mathcal{B}}$ .
  
3. Siano  $f, g : \mathbb{R}^{13} \rightarrow \mathbb{R}$  lineari tali che  $\text{Ker}(f) = \text{Ker}(g)$  e  $f(e_1) = 3$ . Provare che esiste  $\lambda \in \mathbb{R}$  tale che  $g(x) = \lambda f(x)$  per ogni  $x \in \mathbb{R}^{13}$ .
  
4. Che rango può avere  $A \in \mathcal{M}_{5 \times 5}(\mathbb{R})$  con la sottomatrice delle ultime tre righe e colonne di rango 2?
  
5. Trovare una base del piano in  $\mathbb{R}^3$  ortogonale alla retta di equazioni  $2x - y - z = 0$  e  $x + y + 2z = 0$ .
  
6. Quante soluzioni può avere un sistema lineare omogeneo di 6 equazioni in 8 incognite?
  
7. Sia  $P = \text{Span}(e_1 + e_2 + e_3, 2e_1 - e_2 + e_3)$ . Trovare una equazione cartesiana per il piano parallelo a  $P$  e passante per  $e_1 - 2e_2 - e_3$ .

---

 Deve essere esibito il libretto o un documento. I telefoni devono essere mantenuti spenti. Questo foglio deve essere intestato immediatamente con nome, cognome e matricola. Questo foglio va consegnato alla fine della prima ora. Durante la prima ora non è concesso alzarsi né chiedere chiarimenti. Durante la prima ora sul tavolo è consentito avere solo i fogli forniti e la cancelleria.
 

---

 1. ♥ 2. ♣ 3. ♠ 4. ♦ 5. ♥ 6. ♠ 7. ♠ 8. ♦ 9. ♣ 10. ♥
 

---



1. Per ogni  $h \in \mathbb{R}$  siano  $V_h$  e  $W_h$  i sottospazi affini di  $\mathbb{R}^3$  così definiti:

$$\begin{aligned} V_h &= \{ {}^t(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + hx_3 = -1 - 2h^2, x_2 = 0 \}, \\ W_h &= \{ {}^t(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 - hx_2 + hx_3 = -h^2, x_1 - hx_2 = 0 \}. \end{aligned}$$

Si fissi inoltre su  $\mathbb{R}^3$  il prodotto scalare standard.

- (A) (2 punti) Si calcolino le dimensioni di  $V_h$  e di  $W_h$  al variare di  $h$  in  $\mathbb{R}$ .
- (B) (2 punti) Si determinino equazioni parametriche per  $V_h$  e  $W_h$  al variare di  $h$  in  $\mathbb{R}$ .
- (C) (4 punti) Per ogni  $h \in \mathbb{R}$  si determinino due vettori  $v_h \in V_h$  e  $w_h \in W_h$  tali che  $v_h - w_h$  sia perpendicolare sia a  $V_h$  sia a  $W_h$ .
- (D) (4 punti) Si dimostri che la distanza tra  $V_h$  e  $W_h$  è uguale alla lunghezza del vettore  $v_h - w_h$ , ossia che per ogni  $h \in \mathbb{R}$  si ha:

$$\|v_h - w_h\| = \min \{ \|x - y\| : x \in V_h, y \in W_h \}.$$

2. Per ogni  $\lambda \in \mathbb{C}$  si considerino la matrice

$$A_\lambda = \begin{pmatrix} i & 0 & 0 \\ \lambda + i\lambda & -i\lambda & -\lambda \\ -2 - 2i\lambda & 1 - \lambda + i(1 + \lambda) & 1 + \lambda + i\lambda \end{pmatrix}$$

e l'applicazione lineare  $f_\lambda : \mathbb{C}^3 \rightarrow \mathbb{C}^3$  data da  $f_\lambda(z) = A_\lambda \cdot z$  per ogni  $z \in \mathbb{C}^3$ .

- (A) (2 punti) Si determini un vettore non nullo  $z_1 \in \mathbb{C}^3$  tale che  $f_\lambda(z_1) = iz_1$  per ogni  $\lambda \in \mathbb{C}$ . (Suggerimento: se vale per ogni  $\lambda$  vale per un valore di  $\lambda$  specifico).
- (B) (2 punti) Si determini un vettore non nullo  $z_2 \in \mathbb{C}^3$  tale che  $f_\lambda(z_2) = \lambda z_2$  per ogni  $\lambda \in \mathbb{C}$ .
- (C) (4 punti) Si dimostri che  $\mathcal{B} = (z_1, z_2, {}^t(0, 0, 1))$  è una base di  $\mathbb{C}^3$  e si determini  $[f_\lambda]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}$  per ogni  $\lambda \in \mathbb{C}$ .
- (D) (4 punti) Si determinino i valori di  $\lambda$  per cui  $f_\lambda$  sia diagonalizzabile.



## Risposte esatte

5. ♥

1.  $e_1, e_2, e_3, e_1 + e_2 + e_3$

2.  $\begin{pmatrix} -i & 1-i \\ 1+i & i \end{pmatrix}$

3. Sia  $v_2, \dots, v_{13}$  una base di  $\text{Ker}(f) = \text{Ker}(g)$  e  $\lambda = g(e_1)/3$ . Allora  $\lambda f$  e  $g$  coincidono su  $e_1, v_2, \dots, v_{13}$ , che è base

4. Tra 2 e 5. Per 5 usare  $(e_1, e_3, e_2, e_4, e_5)$

5.  $5e_1 - e_2, 3e_1 + e_3$

6. Sempre infinite

7.  $2x_1 + x_2 - 3x_3 = 3$

---

1. ♥ 2. ♣ 3. ♠ 4. ♦ 5. ♥ 6. ♠ 7. ♠ 8. ♦ 9. ♣ 10. ♥

---