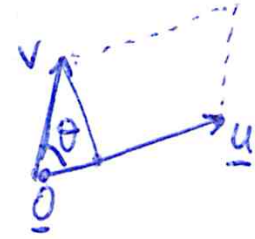


Digressione: applicazioni geometriche del prodotto vettoriale.

1. L'area del parallelogramma di \mathbb{R}^3 generato da due vettori $\underline{u}, \underline{v} \in \mathbb{R}^3$ è uguale a $|\underline{u} \times \underline{v}|_3$.

Infatti la base del parallelogramma è $|\underline{u}|_3$, mentre l'altezza è $|\underline{v}|_3 \sin \theta$, essendo θ

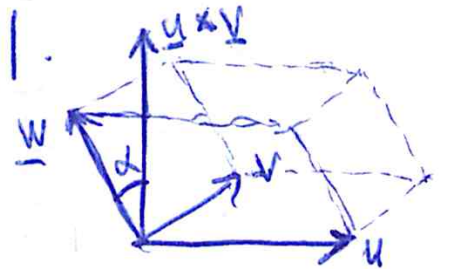


l'angolo compreso fra \underline{u} e \underline{v} . Ne segue che l'area è $|\underline{u}|_3 |\underline{v}|_3 \sin \theta = |\underline{u} \times \underline{v}|_3$.

Ne segue che l'area del parallelogramma generato da tre punti dati $\underline{P}, \underline{Q}, \underline{R} \in \mathbb{R}^3$ è uguale a $|\underline{Q} - \underline{P} \times \underline{R} - \underline{P}|_3$.

2. Il volume del parallelepipedo di \mathbb{R}^3 generato da tre vettori $\underline{u}, \underline{v}, \underline{w} \in \mathbb{R}^3$ è uguale a $|\langle \underline{u} \times \underline{v}, \underline{w} \rangle_3|$.

Infatti l'area di base è, per il punto 1, $|\underline{u} \times \underline{v}|_3$, mentre l'altezza (essendo $\underline{u} \times \underline{v}$

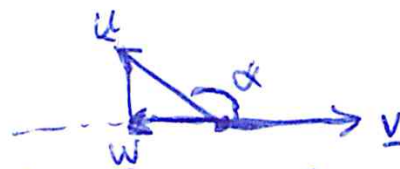


perpendicolare alla base) è $|\underline{w}|_3 \cos \alpha$. Ne segue che il volume è

$$|\underline{u} \times \underline{v}|_3 |\underline{w}|_3 \cos \alpha = |\langle \underline{u} \times \underline{v}, \underline{w} \rangle_3|.$$

3. La proiezione ortogonale di un vettore $\underline{u} \in \mathbb{R}^3$ nella direzione di un altro vettore $\underline{v} \in \mathbb{R}^3$ è il vettore \underline{w} dato da

$$\underline{w} = \frac{\langle \underline{u}, \underline{v} \rangle_3}{|\underline{v}|_3^2} \underline{v}.$$



Infatti, detto α l'angolo compreso fra \underline{u} e \underline{v} , si ha

$$|\underline{w}|_3 = |\underline{u}|_3 \cos \alpha.$$

Inoltre \underline{w} è parallelo a \underline{v} , con verso concorde o discorde con quello di \underline{v} a seconda che sia $0 \leq \alpha \leq \frac{\pi}{2}$ oppure $\frac{\pi}{2} \leq \alpha \leq \pi$.

Perciò

$$\underline{w} = |\underline{u}|_3 \cos \alpha \frac{\underline{v}}{|\underline{v}|_3} = \frac{\langle \underline{u}, \underline{v} \rangle_3}{|\underline{v}|_3^2} \underline{v}.$$

4. Il piano di \mathbb{R}^3 passante per tre punti dati $\underline{P}, \underline{Q}, \underline{R} \in \mathbb{R}^3$ ha equazione cartesiana

$$\langle (\underline{Q}-\underline{P}) \times (\underline{R}-\underline{P}), \underline{x} \rangle_3 = \langle \underline{Q} \times \underline{R}, \underline{P} \rangle_3.$$

Infatti, $(\underline{Q}-\underline{P}) \times (\underline{R}-\underline{P})$ è ortogonale al piano cercato, visto che esso contiene sia $\underline{Q}-\underline{P}$ che $\underline{R}-\underline{P}$. Dunque l'equazione è

$$\langle (\underline{Q}-\underline{P}) \times (\underline{R}-\underline{P}), \underline{x}-\underline{P} \rangle_3 = 0;$$

ma il termine noto

$$\langle (\underline{Q}-\underline{P}) \times (\underline{R}-\underline{P}), \underline{P} \rangle_3$$

si semplifica:

$$\begin{aligned} \langle (\underline{Q}-\underline{P}) \times (\underline{R}-\underline{P}), \underline{P} \rangle_3 &= \langle \underline{Q} \times \underline{R}, \underline{P} \rangle_3 - \langle \underline{Q} \times \underline{P}, \underline{P} \rangle_3 - \langle \underline{P} \times \underline{R}, \underline{P} \rangle_3 + \langle \underline{P} \times \underline{P}, \underline{P} \rangle_3 = \\ &= \langle \underline{Q} \times \underline{R}, \underline{P} \rangle_3 \end{aligned}$$

poiché $\underline{Q} \times \underline{P}$ e $\underline{R} \times \underline{P}$ sono ortogonali a \underline{P} mentre $\underline{P} \times \underline{P}$ è nullo.

5. La distanza d fra un punto $\underline{P} \in \mathbb{R}^3$ ed il piano Π di equazione $ax+by+cz+d=0$ è

$$d = \frac{|ax+by+cz+d|}{\sqrt{a^2+b^2+c^2}}, \text{ ove } \underline{P}=(x,y,z).$$

Infatti sia \underline{P}_0 un punto appartenente al piano: allora si ha,

posto $\underline{n} = (a, b, c)$ e $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$:

$$\langle \underline{n}, P_0 \rangle_3 = ax_0 + by_0 + cz_0 = -d,$$

cosicché

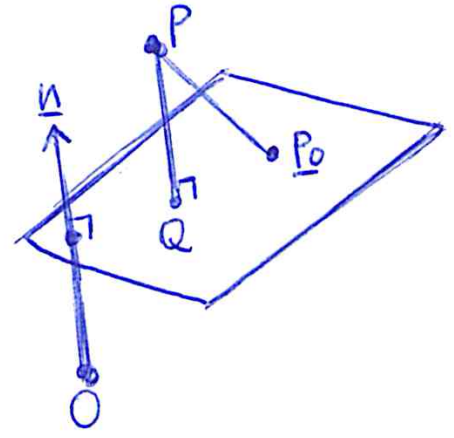
$$ax + by + cz + d = \langle \underline{n}, \underline{x} - P_0 \rangle_3 \quad \forall \underline{x} \in \mathbb{R}^3.$$

Se Q è la proiezione di P sul piano Π , essendo $\underline{P-Q}$ parallelo a \underline{n} , si ha

$$\underline{P-Q} = \frac{\langle \underline{P-P_0}, \underline{n} \rangle_3}{|\underline{n}|^2} \underline{n};$$

di conseguenza, se $P = (x, y, z)$,

$$d = |\underline{P-Q}|_3 = \frac{|\langle \underline{P-P_0}, \underline{n} \rangle_3|}{|\underline{n}|_3} = \frac{|ax + by + cz + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}.$$

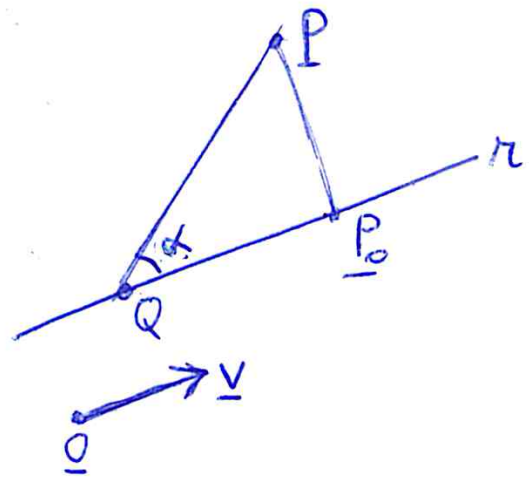


6. La distanza d fra un punto $P \in \mathbb{R}^3$ e la retta $r = \{ \underline{x} = Q + t\underline{v}, t \in \mathbb{R} \}$ è

$$d = \frac{|(\underline{P-Q}) \times \underline{v}|_3}{|\underline{v}|_3}.$$

Infatti, se P_0 è la proiezione ortogonale di P sulla retta r , si ha

$$d = |\underline{P-P_0}|_3 = |\underline{P-Q}|_3 |\sin \alpha| = \frac{|(\underline{P-Q}) \times \underline{v}|_3}{|\underline{v}|_3}.$$



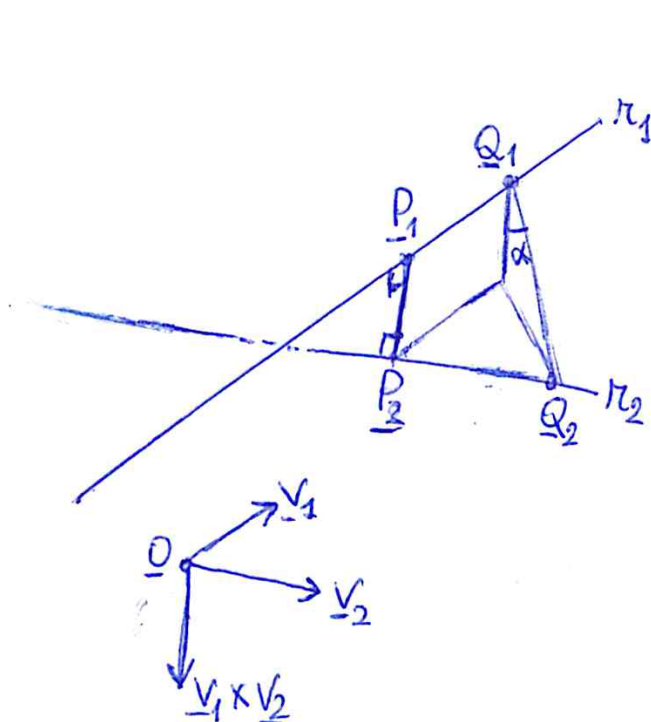
7. La distanza d fra due rette sghembe $r_1 = \{ \underline{x} = Q_1 + t\underline{v}_1, t \in \mathbb{R} \}$ e $r_2 = \{ \underline{x} = Q_2 + t\underline{v}_2, t \in \mathbb{R} \}$ è

$$d = \frac{|\langle Q_1 - Q_2, \underline{v}_1 \times \underline{v}_2 \rangle_3|}{|\underline{v}_1 \times \underline{v}_2|_3}.$$

Infatti, se $P_1 \in \pi_1$ e $P_2 \in \pi_2$ realizzano la distanza d cercata, si ha (v. figura)

$$d = |P_1 - P_2|_3 = |Q_1 - Q_2| |\cos \alpha| =$$

$$= \frac{|\langle Q_1 - Q_2, \underline{v}_1 \times \underline{v}_2 \rangle_3|}{|\underline{v}_1 \times \underline{v}_2|_3}$$



Fine della digressione

Confronto fra infinitesimi e infiniti

Siano f, g due funzioni definite in $U \setminus \{x_0\}$, dove U è un intorno del punto $x_0 \in \mathbb{R}$, oppure U è una semiretta (nel caso $x_0 = \pm\infty$). Supponiamo che:

- (i) $f, g \neq 0$ in $U \setminus \{x_0\}$,
- (ii) $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = 0$, $\lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = 0$.

Definizione Diciamo che f è un infinitesimo di ordine superiore a g per $x \rightarrow x_0$ (ovvero, che g è un infinitesimo di ordine inferiore a f per $x \rightarrow x_0$) se risulta

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = 0;$$

in tal caso scriveremo

$$f(x) = o(g(x)) \text{ per } x \rightarrow x_0$$

[e diremo che f è "o-piccolo" di g per $x \rightarrow x_0$].

Definizione Diciamo che f e g sono infinitesimi dello stesso ordine per $x \rightarrow x_0$ se esiste $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ tale che

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \lambda;$$

in tal caso scriveremo

$$f(x) \simeq g(x) \text{ per } x \rightarrow x_0.$$

Esempi (1) $\sin^2 x = o(x)$, $\sin^2 x \simeq x^2$, $x^3 = o(\sin^2 x)$ per $x \rightarrow 0$,

in quanto

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin^2 x}{x} = 0, \quad \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin^2 x}{x^2} = 1, \quad \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^3}{\sin^2 x} = 0.$$

(2) $e^{-x} = o(x^{-m})$ per $x \rightarrow +\infty$, qualunque sia $m \in \mathbb{N}$. Infatti

$$\lim_{m \rightarrow \infty} x^m e^{-x} = 0 \quad \forall m \in \mathbb{N},$$

poiché

$$\frac{x^m}{e^x} = \frac{x^m}{\sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!}} < \frac{x^m}{\frac{x^{m+1}}{(m+1)!}} = \frac{(m+1)!}{x}$$

e l'ultimo membro tende a 0 per $x \rightarrow +\infty$.

(3) $x^\varepsilon = o\left(\frac{1}{e^{\varepsilon x}}\right)$ per $x \rightarrow 0^+$, qualunque sia $\varepsilon > 0$:

infatti

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow 0^+} (e^{\varepsilon x}) x^\varepsilon &= [t = -\varepsilon x] \\ &= \lim_{t \rightarrow +\infty} [-te^{-\varepsilon t}] = 0 \quad \forall \varepsilon > 0. \end{aligned}$$

(4) Se f è derivabile in x_0 , allora

$$f(x) - f(x_0) - f'(x_0)(x - x_0) = o(x - x_0) \text{ per } x \rightarrow x_0.$$

(5) Se f è differenziabile in \underline{x}_0 , allora

$$f(\underline{x}) - f(\underline{x}_0) - \langle \nabla f(\underline{x}_0), \underline{x} - \underline{x}_0 \rangle_N = o(|\underline{x} - \underline{x}_0|_N) \text{ per } \underline{x} \rightarrow \underline{x}_0.$$

(6) Le funzioni $f(x) = x$ e $g(x) = x(2 + \sin \frac{1}{x})$ sono due infinitesimi per $x \rightarrow 0$ non confrontabili, poiché

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{f(x)}{g(x)} \text{ non esiste.}$$

Teorema (principio di sostituzione degli infinitesimi). Siano f, g, φ, ψ funzioni definite in $U \setminus \{x_0\}$, ove U è un intorno di x_0 oppure una semiretta (nel caso $x_0 = \pm\infty$). Supponiamo che:

- (i) $g, g + \psi$ siano diverse da 0 in $U \setminus \{x_0\}$; $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = 0$,
- (ii) $\varphi(x) = o(f(x))$, $\psi(x) = o(g(x))$ per $x \rightarrow x_0$,
- (iii) $\exists \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)}$ (finito o infinito).

Allora

$$\exists \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) + \varphi(x)}{g(x) + \psi(x)} = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)}$$

dim. Raccogliamo il fattore "predominante":

$$\frac{f(x) + \varphi(x)}{g(x) + \psi(x)} = \frac{f(x)}{g(x)} \frac{1 + \frac{\varphi(x)}{f(x)}}{1 + \frac{\psi(x)}{g(x)}};$$

nel membro destro il secondo fattore tende a 1 (per (ii)) e il primo ha limite (per (iii)). Ne segue la tesi. \square

Esempi: (1) $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x - x^2}{x + (\sin x)\sqrt{x}} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1,$

(2) $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x - x + \ln(1+x^2)}{x^2} = [\text{osservato che } \sin x - x \approx x^3]$
 $= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\ln(1+x^2)}{x^2} = 1.$

(3) $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{(1+x)\ln(1+x) - x}{x^2} = [\text{essendo } \ln(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + o(x^2)]$
 $= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\frac{1}{x^2} \left((1+x) \left(x - \frac{x^2}{2} \right) - x + o(x^2) \right)}{x^2} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\frac{x^2}{2} + o(x^2)}{x^2} = \frac{1}{2}.$

Parliamo adesso di infiniti per $x \rightarrow x_0$: il discorso sar  analogo al caso degli infinitesimi.

Definizione Siano f, g definite in $U \setminus \{x_0\}$, ove U è un intorno di $x_0 \in \mathbb{R}$ oppure una semiretta (nel caso $x_0 = \pm\infty$).

Supponiamo che

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \pm\infty, \quad \lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = \pm\infty.$$

Diciamo che f è un infinito di ordine inferiore a g per $x \rightarrow x_0$ (ovvero che g è un infinito di ordine superiore a f per $x \rightarrow x_0$) se risulta

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = 0;$$

in tal caso scriveremo

$$f(x) = o(g(x)) \quad \text{per } x \rightarrow x_0$$

[e diremo che $f(x)$ è un "o-piccolo" di $g(x)$ per $x \rightarrow x_0$].

Definizione Diciamo che f e g sono infiniti dello stesso ordine per $x \rightarrow x_0$ se esiste $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ tale che

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \lambda;$$

scriveremo in tal caso

$$f(x) \simeq g(x) \quad \text{per } x \rightarrow x_0.$$

Esempio (1) $\sqrt{1+x^3}$ è un infinito di ordine superiore a x per $x \rightarrow +\infty$, poiché

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{x}{\sqrt{1+x^3}} = 0.$$

(2) $\operatorname{tg} x$ è un infinito dello stesso ordine di $\frac{1}{\pi+2x}$

per $x \rightarrow -\frac{\pi}{2}^+$, in quanto

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow -\frac{\pi}{2}^+} (\pi+2x) \operatorname{tg} x &= \lim_{x \rightarrow -\frac{\pi}{2}^+} 2\left(\frac{\pi}{2}+x\right) \frac{\sin x}{\cos x} = \\ &= \lim_{x \rightarrow -\frac{\pi}{2}^+} 2\left(\frac{\pi}{2}+x\right) \frac{\sin x}{\sin\left(\frac{\pi}{2}+x\right)} = -2. \end{aligned}$$

(3) $f(x) = \frac{1}{x}$ e $g(x) = \frac{1}{x} \left(2 + \sin \frac{1}{x}\right)$ sono infiniti non confrontabili per $x \rightarrow 0$.

Teorema (principio di sostituzione degli infiniti) Siano f, g, φ, ψ funzioni definite in $U \setminus \{x_0\}$, ove U è un intorno di x_0 oppure una semiretta nel caso $x_0 = \pm\infty$. Supponiamo che:

- (i) f, g, φ, ψ sono infiniti per $x \rightarrow x_0$,
- (ii) $\varphi(x) = o(f(x))$, $\psi(x) = o(g(x))$ per $x \rightarrow x_0$,
- (iii) esista il $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)}$ (finito o infinito).

Allora

$$\exists \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) + \varphi(x)}{g(x) + \psi(x)} = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)}$$

dim. Basta scrivere, come nel teorema precedente,

$$\frac{f(x) + \varphi(x)}{g(x) + \psi(x)} = \frac{f(x)}{g(x)} \left(\frac{1 + \frac{\varphi(x)}{f(x)}}{1 + \frac{\psi(x)}{g(x)}} \right) \approx \frac{f(x)}{g(x)} \text{ per } x \rightarrow x_0. \quad \square$$